

# **Skriptum zu den Vorlesungen**

## **Mathematik 1 und 2**

**- Analysis -**

### **Teil I**

Jürgen Garloff

Hochschule Konstanz für Technik, Wirtschaft und Gestaltung

Fakultät für Informatik

Januar 2013

## **Vorbemerkung**

Das Skriptum zum Analysis-Teil (und auch zur komplexen Rechnung im Teil zur Diskreten Mathematik) ist aus den Aufzeichnungen eines Studenten hervorgegangen und trägt damit einen anderen Charakter als der Teil zur Diskreten Mathematik, der als Lückenskript konzipiert ist.

Nach Beendigung der Behandlung der Diskreten Mathematik wird in der Vorlesung die Kenntnis der Abschnitte § 1.1 - § 4.5 (ohne den Fundamentalsatz der Algebra und den Wurzelsatz von Vietà in § 4.1.2) vorausgesetzt. Die dort eingeführten Bezeichnungen werden auch in den sich anschließenden Kapiteln verwendet. In Kapitel 2 werden einige der in § 1.3 des Teiles zur Diskreten Mathematik eingeführten Begriffe für Funktionen einer reellen Veränderlichen spezifiziert.

# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Grundlagen</b>	<b>7</b>
1.1 Die reellen Zahlen . . . . .	7
1.2 Anordnung der reellen Zahlen, Intervalle, Betrag . . . . .	7
1.3 Gleichungen . . . . .	9
1.3.1 Quadratische Gleichungen . . . . .	9
1.3.2 Wurzelgleichungen . . . . .	10
1.3.3 Betragsgleichungen . . . . .	10
1.4 Ungleichungen . . . . .	11
1.5 Binomialkoeffizienten und binomischer Satz . . . . .	12
1.5.1 Summenzeichen . . . . .	12
1.5.2 Fakultät . . . . .	13
1.5.3 Binomialkoeffizienten . . . . .	13
1.5.4 Binomischer Satz . . . . .	14
<b>2 Funktionen einer reellen Veränderlichen</b>	<b>15</b>
2.1 Funktionsbegriff . . . . .	15
2.2 Grundlegende Eigenschaften . . . . .	18
2.3 Verknüpfung von Funktionen . . . . .	21
2.4 Umkehrfunktion . . . . .	23
<b>3 Grenzwert einer Zahlenfolge</b>	<b>24</b>
3.1 Definition und Eigenschaften von Zahlenfolgen . . . . .	24
3.2 Konvergenz von Folgen . . . . .	25
3.3 Rechnen mit Grenzwerten von Folgen . . . . .	27
<b>4 Grundlegende Eigenschaften von wichtigen Funktionsklassen</b>	<b>29</b>
4.1 Ganzrationale Funktionen (Polynome) . . . . .	29
4.1.1 Definition und Eigenschaften . . . . .	29
4.1.2 Nullstellen und Faktorzerlegung . . . . .	30
4.1.3 Das Horner-Schema . . . . .	32
4.2 Gebrochenrationale Funktionen . . . . .	35
4.2.1 Definitionen . . . . .	35
4.2.2 Verhalten bei Definitionslücken . . . . .	35
4.2.3 Verhalten für $ x  \rightarrow \infty$ . . . . .	37

4.3	Potenzfunktionen . . . . .	39
4.3.1	Potenzfunktionen mit ganzzahligen Exponenten . . . . .	39
4.3.2	Wurzelfunktionen . . . . .	39
4.3.3	Potenzfunktionen mit rationalen Exponenten . . . . .	40
4.4	Exponential- und Logarithmusfunktionen . . . . .	40
4.4.1	Allgemeine Exponential- und Logarithmusfunktionen . . . . .	40
4.4.2	Exponential- und Logarithmusfunktion zur Basis $e$ . . . . .	42
4.5	Trigonometrische Funktionen . . . . .	42
4.5.1	Grundlegende Eigenschaften . . . . .	42
4.5.2	Allgemeine Sinus- und Cosinusfunktionen . . . . .	43
4.6	Die Arcusfunktionen . . . . .	44
4.6.1	Auflösung der Gleichung $y = \sin x$ nach $x$ . . . . .	44
4.6.2	Auflösung der Gleichung $y = \cos x$ nach $x$ . . . . .	45
4.6.3	Auflösung der Gleichung $y = \tan x$ nach $x$ . . . . .	46
4.6.4	Trigonometrische Gleichungen . . . . .	47
4.7	Hyperbelfunktionen (*) . . . . .	48
4.7.1	Definition . . . . .	48
4.7.2	Eigenschaften . . . . .	48
4.8	Areafunktionen (*) . . . . .	49
4.8.1	Definition und Darstellung mit Hilfe der Logarithmusfunktion . . . . .	49
4.8.2	Eigenschaften . . . . .	49
<b>5</b>	<b>Grenzwert von Funktionen</b>	<b>50</b>
5.1	Definitionen und Beispiele . . . . .	50
5.2	Rechnen mit Grenzwerten von Funktionen . . . . .	53
5.3	Asymptotisches Verhalten von Funktionen . . . . .	55
<b>6</b>	<b>Stetigkeit</b>	<b>57</b>
6.1	Definitionen und Beispiele . . . . .	57
6.2	Unstetigkeitsstellen . . . . .	58
6.3	Eigenschaften stetiger Funktionen . . . . .	59
<b>7</b>	<b>Differenzierbarkeit und Ableitung</b>	<b>61</b>
7.1	Ableitung einer Funktion . . . . .	61
7.2	Grundformeln und Beispiele . . . . .	62
7.3	Höhere Ableitungen . . . . .	64
7.4	Ableitungsregeln . . . . .	66
7.4.1	Faktor-, Summen-, Produkt- und Quotientenregel . . . . .	66
7.4.2	Kettenregel . . . . .	66
7.4.3	Anwendungen der Kettenregel . . . . .	67
7.5	Anwendungen . . . . .	68
7.5.1	Ganzrationale Funktionen . . . . .	68

7.5.2	Gebrochenrationale Funktionen . . . . .	69
<b>8</b>	<b>Charakteristische Kurvenpunkte</b>	<b>70</b>
8.1	Monotonie- und Krümmungsverhalten . . . . .	70
8.2	Lokale (relative) Extrema . . . . .	71
8.3	Wendepunkte . . . . .	72
8.4	Vorgehensweise zum Auffinden relativer Extrema . . . . .	73
8.5	Allgemeines Kriterium für relative Extremwerte . . . . .	73
8.6	Extremwerte bei nicht differenzierbaren Funktionen . . . . .	74
<b>9</b>	<b>Kurvendiskussion</b>	<b>75</b>
9.1	Kurvendiskussion ganzrationaler Funktionen . . . . .	75
9.2	Kurvendiskussion gebrochenrationaler Funktionen . . . . .	76
9.3	Kurvendiskussion weiterer Funktionenklassen . . . . .	77
<b>10</b>	<b>Extremwertaufgaben</b>	<b>80</b>
<b>11</b>	<b>Unbestimmte Ausdrücke – die Regeln von Bernoulli und de L’Hospital</b>	<b>82</b>
<b>12</b>	<b>Tangente und Differential</b>	<b>86</b>
12.1	Differential . . . . .	86
12.2	Fehlerfortpflanzung . . . . .	87
<b>13</b>	<b>Das Newton-Verfahren (*)</b>	<b>89</b>
<b>14</b>	<b>Bestimmtes Integral</b>	<b>92</b>
14.1	Vorüberlegungen zum Flächeninhalt . . . . .	92
14.2	Definition des bestimmten Integrals . . . . .	94
<b>15</b>	<b>Das unbestimmte Integral</b>	<b>97</b>
15.1	Stammfunktion und unbestimmtes Integral . . . . .	97
15.2	Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung . . . . .	99
15.3	Grundlegende Integrationsregeln . . . . .	101
<b>16</b>	<b>Integrationsmethoden</b>	<b>103</b>
16.1	Integration durch Substitution . . . . .	103
16.1.1	Einführendes Beispiel . . . . .	103
16.1.2	Wichtige Integralsubstitutionen . . . . .	103
16.1.3	Berechnung bestimmter Integrale . . . . .	105
16.2	Partielle Integration . . . . .	106
16.3	Integration gebrochenrat. Funktionen mittels Partialbruchzerlegung . . . . .	108
16.3.1	Einführende Beispiele . . . . .	109
16.3.2	Ansätze für die Partialbruchzerlegung . . . . .	110

16.3.3	Ermittlung der Koeffizienten . . . . .	111
16.3.4	Integration der Partialbrüche . . . . .	113
<b>17</b>	<b>Uneigentliche Integrale</b>	<b>115</b>
17.1	Unbeschränkte Integranden . . . . .	115
17.2	Unbeschränkte Integrationsintervalle . . . . .	116
<b>18</b>	<b>Anwendungen der Integralrechnung</b>	<b>119</b>
18.1	Flächenberechnung . . . . .	119
18.1.1	Fläche zwischen einer Kurve und der $x$ -Achse . . . . .	119
18.1.2	Fläche zwischen zwei Kurven . . . . .	120
18.2	Bogenlänge ebener Kurven (*) . . . . .	121
18.3	Krümmung ebener Kurven (*) . . . . .	121

# 1 Grundlagen

## 1.1 Die reellen Zahlen

		uneingeschränkt durchführbare Rechenoperationen
$\mathbb{N} = \{1, 2, 3, \dots\}$	Menge der natürlichen Zahlen	$+$ , $\cdot$
$\mathbb{N}_0 = \mathbb{N} \cup \{0\}$		
$\mathbb{Z} = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$	Menge der ganzen Zahlen	$+$ , $-$ , $\cdot$
$\mathbb{Q} = \{\frac{p}{q}   p \in \mathbb{Z}, q \in \mathbb{N}\}$	Menge der rationalen Zahlen	$+$ , $-$ , $\cdot$ , $/$

Jeder periodischen Dezimalzahl entspricht ein Bruch und umgekehrt jedem Bruch eine periodische Dezimalzahl,  
z.B.

$$10.1\overline{5} = \frac{1015}{100}, \quad 0.\overline{3} = \frac{1}{3}, \quad 0.0\overline{31} = \frac{31}{990}.$$

Durch Hinzunahme der **nicht**periodischen Dezimalzahlen erhält<sup>1</sup> man die Menge  $\mathbb{R}$  der reellen Zahlen.

$$\mathbb{N} \subset \mathbb{Z} \subset \mathbb{Q} \subset \mathbb{R}$$

## 1.2 Anordnung der reellen Zahlen, Intervalle, Betrag

Je zwei reelle Zahlen  $a, b \in \mathbb{R}$  stehen stets genau in einer der folgenden drei Beziehungen zueinander:  $a < b$ ,  $a = b$ ,  $a > b$ . Es gilt

$$a \leq b \Leftrightarrow a < b \vee a = b$$

$$a \geq b \Leftrightarrow a > b \vee a = b.$$

---

<sup>1</sup>Hierbei werden allerdings noch alle Dezimalzahlen mit 9er-Periode geeignet identifiziert, z.B.  $0.4\overline{9}$  mit  $0.5$ .

Die folgenden Teilmengen von  $\mathbb{R}$  werden **Intervalle** genannt und wie folgt geschrieben (dabei sei  $a, b \in \mathbb{R}$  und  $a \leq b$ )<sup>2</sup>:

$\{x \in \mathbb{R} \mid a \leq x \leq b\}$	$= [a, b]$	abgeschlossenes Intervall	} halboffene Intervalle
$\{x \in \mathbb{R} \mid a \leq x < b\}$	$= [a, b)$	rechtsoffenes Intervall	
$\{x \in \mathbb{R} \mid a < x \leq b\}$	$= (a, b]$	linksoffenes Intervall	
$\{x \in \mathbb{R} \mid a < x < b\}$	$= (a, b)$	offenes Intervall	
$\{x \in \mathbb{R} \mid a \leq x\}$	$= [a, \infty)$		
$\{x \in \mathbb{R} \mid a < x\}$	$= (a, \infty)$		
$\{x \in \mathbb{R} \mid x \leq b\}$	$= (-\infty, b]$		
$\{x \in \mathbb{R} \mid a < x\}$	$= (-\infty, b)$		

Damit läßt sich  $\mathbb{R}$  auch als  $(-\infty, \infty)$  schreiben.

Der Betrag einer reellen Zahl ist definiert durch:

$$|a| = \begin{cases} a & a > 0 \\ 0 & a = 0 \\ -a & a < 0 \end{cases} .$$

Eigenschaften des Betrags: Für alle  $a, b, \in \mathbb{R}$  gilt

1.

$$\begin{aligned} |a| \leq b &\Leftrightarrow -b \leq a \leq b \\ |a| < b &\Leftrightarrow -b < a < b \end{aligned}$$

2.

$$|ab| = |a| |b|$$

Folgerung:  $|a^n| = |a|^n, n \in \mathbb{N}$

$$\left| \frac{a}{b} \right| = \frac{|a|}{|b|} \quad (b \neq 0)$$

3.

$$|a \pm b| \leq |a| + |b| \quad \text{”Dreiecksungleichung”} .$$

---

<sup>2</sup>Anstelle der runden Klammern werden oft nach außen geöffnete eckige Klammern geschrieben, z.B.  $]a, b[ = (a, b)$  .

## 1.3 Gleichungen

### 1.3.1 Quadratische Gleichungen

Die quadratische Gleichung  $ax^2 + bx + c = 0$ ,  $a, b, c \in \mathbb{R}$  mit  $a \neq 0$  besitzt die Lösungen

$$x_{1/2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}.$$

Die Anzahl der Lösungen hängt vom Vorzeichen der Diskriminante  $D = b^2 - 4ac$  ab.

1.  $D > 0$ : zwei verschiedene reelle Lösungen
2.  $D = 0$ : eine reelle Lösung
3.  $D < 0$ : keine reelle Lösung

In den Fällen 1. und 2. kann man die linke Seite der quadratischen Gleichung in  $\mathbb{R}$  in sogenannte Linearfaktoren zerlegen:

$$ax^2 + bx + c = a(x - x_1)(x - x_2) = a(x^2 - (x_1 + x_2)x + x_1x_2).$$

Hieraus folgt

$$b = -a(x_1 + x_2), \quad c = ax_1x_2.$$

Kubische Gleichungen vom Typ  $ax^3 + bx^2 + cx = 0$ :

$$x(ax^2 + bx + c) = 0 \quad \begin{cases} x_1 = 0 \\ ax^2 + bx + c = 0 \end{cases}$$

Kubische Gleichungen  $ax^3 + bx^2 + cx + d = 0 \rightarrow$  Formel von CARDANO (s. Literatur)

**Biquadratische Gleichungen:**  $ax^4 + bx^2 + c = 0$  ( $a \neq 0$ )

Substitution  $z = x^2 \Rightarrow az^2 + bz + c = 0$

**Beispiel:**

$$\begin{aligned} x^4 - 6x^2 + 8 = 0 &\Rightarrow z^2 - 6z + 8 = 0 \Rightarrow z_1 = 4, \quad z_2 = 2 \\ \Rightarrow x_{1/2} = \pm 2, \quad x_{3/4} = \pm \sqrt{2} \end{aligned}$$

### 1.3.2 Wurzelgleichungen

Durch (wiederholtes) Auflösen der Gleichung nach einer Wurzel und anschließendes Potenzieren können die Wurzeln eventuell beseitigt werden.

**Aber Achtung:**

Eventuell werden zusätzliche 'Lösungen' eingeschleppt; daher, falls erforderlich, Kontrollrechnung mit den erhaltenen Werten durchführen.

Bei einer **äquivalenten** Umformung bleibt die Lösungsmenge einer Gleichung unverändert (Symbol " $\Leftrightarrow$ "). Umformungen, die zu einer Veränderung der Lösungsmenge führen können, heißen **nichtäquivalent**.

**Beispiele:**

$$1. \sqrt{9+x^2} - 1 = x$$

$$\begin{aligned} & \sqrt{9+x^2} - 1 = x \\ \Leftrightarrow & \sqrt{9+x^2} = 1+x && \text{(Wurzel isolieren)} \\ \Rightarrow & 9+x^2 = (1+x)^2 = 1+2x+x^2 && \text{(Quadrieren)} \\ \Leftrightarrow & 2x = 8 && \text{(Lösen der wurzelfreien Gleichung)} \\ \Leftrightarrow & x = 4 \end{aligned}$$

$$\text{Kontrolle: } \sqrt{25} - 1 = 4 \checkmark \Rightarrow \mathbf{L} = \{4\}$$

$$2. x + 2\sqrt{x-2} = 1$$

$$\begin{aligned} & x + 2\sqrt{x-2} = 1 \\ \Leftrightarrow & 2\sqrt{x-2} = 1-x \\ \Rightarrow & 4x-8 = 1-2x+x^2 \\ \Leftrightarrow & x^2 - 6x + 9 = 0 \\ \Leftrightarrow & x_{1/2} = 3 \end{aligned}$$

$$\text{Kontrolle: } 3 + 2 \neq 1 \Rightarrow \mathbf{L} = \emptyset$$

Beim Quadrieren ging die Information über das Vorzeichen der Wurzel verloren ( $x = 3$  ist Lösung der Gleichung  $x - 2\sqrt{x-2} = 1$ ).

### 1.3.3 Betragsgleichungen

**Beispiel** :  $|x+1| = 3x-1$

1. Möglichkeit (Anwendung der Betragsdefinition)

1. Fall:  $x \geq -1$  :  $x + 1 = 3x - 1 \Leftrightarrow 2x = 2 \Leftrightarrow x = 1$  ( $\geq -1$ )

2. Fall:  $x < -1$  :  $|x + 1| = -x - 1 = 3x - 1 \Leftrightarrow 4x = 0 \Leftrightarrow x = 0$  ( $\not\geq -1$ )

$\Rightarrow \mathbf{L} = \{1\}$

2. Möglichkeit (Quadrieren)

$|x + 1|^2 = (3x - 1)^2 \Leftrightarrow x^2 + 2x + 1 = 9x^2 - 6x + 1 \Leftrightarrow 8x = 8x^2 \Leftrightarrow x = 0 \vee x = 1$

Kontrolle zeigt, daß nur  $x = 1$  Lösung ist.

## 1.4 Ungleichungen

Äquivalente Umformungen bei Ungleichungen:

1. Addition eines Termes auf beiden Seiten

2. Beide Seiten dürfen mit einem Faktor  $c \neq 0$  multipliziert werden.

$c > 0$ : Anordnung bleibt erhalten

$c < 0$ : Anordnung ist zu ändern:

aus	<	wird	>
"	≤	"	≥
"	>	"	<
"	≥	"	≤

### Lineare Ungleichungen

**Beispiel:**

$$\begin{aligned} 3x - 2 &< 5x + 1 & | -3x - 1 \\ \Leftrightarrow -3 &< 2x & | : 2 \\ \Leftrightarrow -3/2 &< x \end{aligned}$$

$\Rightarrow \mathbf{L} = (-3/2, \infty)$

### Quadratische Ungleichungen

**Beispiele:**

1.  $x^2 + 2x - 3 < 0$

1. Möglichkeit (quadratische Ergänzung):  $x^2 + 2x - 3 < 0 \Leftrightarrow (x + 1)^2 - 4 < 0 \Leftrightarrow (x + 1)^2 < 4 \Leftrightarrow |x + 1| < 2 \Leftrightarrow -3 < x < 1 \Leftrightarrow \mathbf{L} = (-3, 1)$

2. Möglichkeit: Gesucht ist die Menge aller  $x \in \mathbb{R}$ , für die das Schaubild von  $f(x) = x^2 + 2x - 3$  unterhalb der x-Achse verläuft.

$$x^2 + 2x - 3 = 0 \Rightarrow x_1 = -3, \quad x_2 = 1 \quad \Rightarrow \mathbf{L} = (-3, 1)$$

2.  $(x - 1)^2 \leq |x|$

a) Fall  $x < 0$ :

$$x^2 - 2x + 1 \leq -x \Leftrightarrow x^2 - x + 1 \leq 0 \Leftrightarrow (x - 1/2)^2 + 3/4 \leq 0$$

$$\Leftrightarrow (x - 1/2)^2 \leq -3/4$$

Widerspruch!

b) Fall  $x \geq 0$ :

$$x^2 - 2x + 1 \leq x \Leftrightarrow x^2 - 3x + 1 \leq 0 \Leftrightarrow (x - 3/2)^2 \leq 5/4 \Leftrightarrow |x - 3/2| \leq 1/2\sqrt{5}$$

$$\Rightarrow -1/2\sqrt{5} \leq x - 3/2 \leq 1/2\sqrt{5} \quad \Leftrightarrow \quad 3/2 - 1/2\sqrt{5} \leq x \leq 3/2 + 1/2\sqrt{5}$$

## 1.5 Binomialkoeffizienten und binomischer Satz

### 1.5.1 Summenzeichen

**Definition:**

$$\sum_{k=m}^n a_k := \begin{cases} a_m + a_{m+1} + \dots + a_n & \text{falls } n > m \\ a_m & \text{" } n = m \\ 0 & \text{" } n < m \end{cases}$$

**Rechenregeln:**

1.

$$\sum_{k=m}^n a_k = \sum_{k=m}^{n_1} a_k + \sum_{k=n_1+1}^n a_k$$

2.

$$\sum_{k=m}^n (a_k + b_k) = \sum_{k=m}^n a_k + \sum_{k=m}^n b_k$$

3.

$$\sum_{k=m}^n (c \cdot a_k) = c \cdot \sum_{k=m}^n a_k$$

### 1.5.2 Fakultät

**Definition:**  $0! := 1, \quad n! := 1 \cdot 2 \cdots n, \quad n \in \mathbb{N}$

**Folgerung:**  $n! = (n-1)! \cdot n$

**Beispiel:**  $3! = 6, \quad 5! = 120, \quad 10! = 3628800, \quad 20! \approx 2.4 \cdot 10^{18}$

### 1.5.3 Binomialkoeffizienten

**Definition:** In Hinblick auf die Behandlung der binomischen Reihe in Teil II definieren wir

$$\binom{n}{0} := 1, \quad \binom{n}{k} := \frac{n(n-1) \cdots (n-k+1)}{k!}, \quad n \in \mathbb{R}, k \in \mathbb{N}.$$

Für Teil I genügt die unter 1. gegebene Darstellung mit Hilfe der Fakultäten.

**Folgerungen:**

Für  $n \in \mathbb{N}$  gilt

1.

$$\binom{n}{k} = \frac{n(n-1) \cdots (n-k+1)(n-k)!}{k!(n-k)!} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$$

2. Ersetzen von  $k$  durch  $n-k$  in 1.) liefert

$$\binom{n}{n-k} = \frac{n!}{(n-k)!(n-(n-k))!} = \frac{n!}{(n-k)!k!} = \binom{n}{k}$$

3.

$$\binom{n}{n-1} = \binom{n}{1} = \frac{n!}{1!(n-1)!} = n$$

**Beispiele:**

1.

$$\binom{6}{4} = \binom{6}{2} = \frac{6!}{2!4!} = 15$$

2.

$$\binom{1.5}{3} = \frac{1.5 \cdot 0.5 \cdot (-0.5)}{6} = -0.0625$$

**Rekursionsformel:**

$$\binom{n}{k} = \frac{n(n-1) \cdots [n-(k-2)]}{(k-1)!} \cdot \frac{n-(k-1)}{k} = \binom{n}{k-1} \cdot \frac{n-k+1}{k}$$

**1.5.4 Binomischer Satz**

$$\begin{aligned} (a+b)^0 &= 1 \\ (a+b)^1 &= a + b \\ (a+b)^2 &= a^2 + 2ab + b^2 \\ (a+b)^3 &= a^3 + 3a^2b + 3ab^2 + b^3 \\ (a+b)^4 &= a^4 + 4a^3b + 6a^2b^2 + 4ab^3 + b^4 \\ &\dots \end{aligned}$$

$$(a+b)^4 = \binom{4}{0} a^4 b^0 + \binom{4}{1} a^3 b^1 + \binom{4}{2} a^2 b^2 + \binom{4}{3} a^1 b^3 + \binom{4}{4} a^0 b^4$$

**Binomischer Satz:**

Für jedes  $n \in \mathbb{N}$  und  $a, b \in \mathbb{R}$  gilt

$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^{n-k} b^k$$

**Beispiele:**

1.  $(102)^4 = (100+2)^4 = 100^4 + 4 \cdot 100^3 \cdot 2 + 6 \cdot 100^2 \cdot 2^2 + 4 \cdot 100 \cdot 2^3 + 2^4$   
 $= 100^4 + 8 \cdot 100^3 + 24 \cdot 100^2 + 32 \cdot 100 + 16 = 108243216$
2.  $(3u-2)^3 = (3u)^3 + 3(3u)^2(-2) + 3(3u)(-2)^2 + (-2)^3 = 27u^3 - 54u^2 + 36u - 8$

# 2 Funktionen einer reellen Veränderlichen

## 2.1 Funktionsbegriff

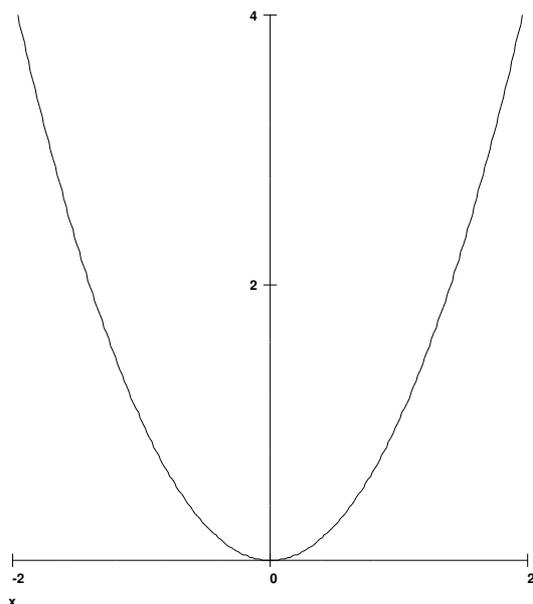
Die grundlegenden Definitionen entnehme man § 1.3 des Teils zur Diskreten Mathematik.

$$D \subseteq \mathbb{R}, \quad f : \begin{cases} D \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto y = f(x) \end{cases}$$

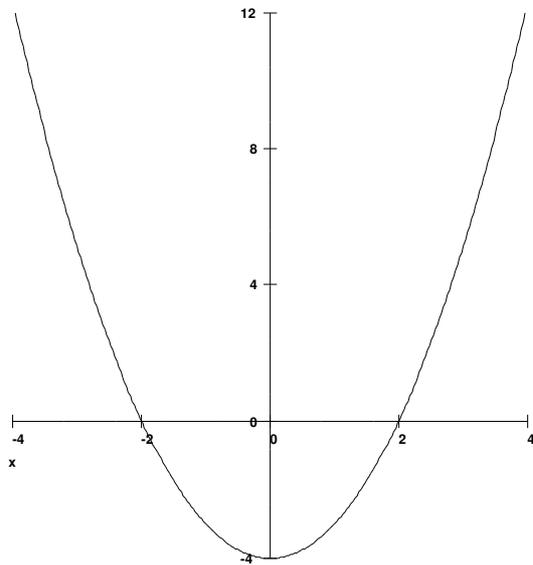
Wertebereich:  $W = \{y \in \mathbb{R} \mid \exists x \in D : f(x) = y\} = \{f(x) \mid x \in D\}$

**Beispiele:**

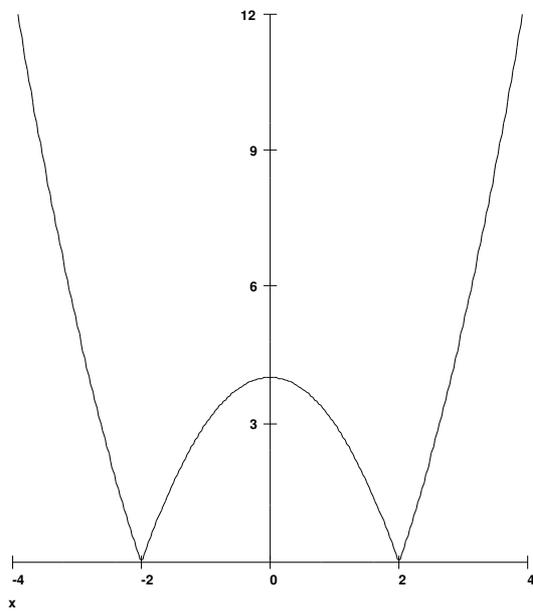
1.  $y = x^2 \quad D = \mathbb{R}, \quad W = [0, \infty)$



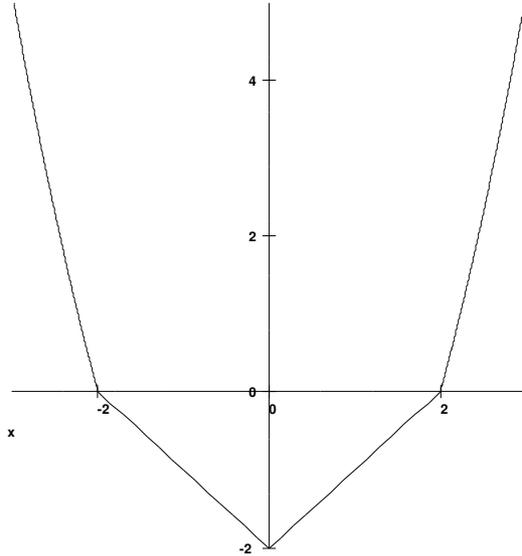
2.  $y = x^2 - 4$ ,  $D = \mathbb{R}$ ,  $W = [-4, \infty)$



3.  $y = |x^2 - 4|$ ,  $D = \mathbb{R}$ ,  $W = [0, \infty)$



$$4. y = \begin{cases} x^2 - 4 & 2 \leq |x| \leq 3 & D = [-3, 3] \\ |x| - 2 & |x| < 2 & W = [-2, 5] \end{cases}$$



5. Durch die Gleichung  $x^2 + y^2 = r^2$  werden zwei Funktionen beschrieben:  
 $y = f_1(x) = \sqrt{r^2 - x^2}$  oberer Halbkreis  
 $y = f_2(x) = -\sqrt{r^2 - x^2}$  unterer Halbkreis  
 $D_{f_1} = D_{f_2} = [-r, r]$   
 $W_{f_1} = [0, r], \quad W_{f_2} = [-r, 0]$

**(maximaler) Definitionsbereich**

$$6. f(x) = \sqrt{-x^2 + 4x - 3} : -x^2 + 4x - 3 \geq 0 \Leftrightarrow x^2 - 4x + 3 \leq 0 \\ \Leftrightarrow (x - 2)^2 \leq 1 \Leftrightarrow |x - 2| \leq 1 \Leftrightarrow -1 \leq x - 2 \leq 1 \Leftrightarrow 1 \leq x \leq 3 \\ \Rightarrow D = [1, 3]$$

$$7. f(x) = \sqrt{\frac{x-2}{4-x}} \\ 0 \leq x-2 \wedge 0 < 4-x \Rightarrow x \in [2, 4) \\ x-2 \leq 0 \wedge 4-x < 0 \text{ Widerspruch!} \Rightarrow D_f = [2, 4)$$

Es sei  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subseteq \mathbb{R}$ , und es gelte  $D_1 \subseteq D$ .  
 Dann bezeichnet  $f|_{D_1} : D_1 \rightarrow \mathbb{R}$

mit  $f|_{D_1}(x) = f(x) \quad \forall x \in D_1$  die **Einschränkung von  $f$  auf  $D_1$** .

**Beispiel:**

$f(x) = \sqrt{r^2 - x^2}$  oberer Ursprungshalbkeis vom Radius  $r$   
 $f : [-r, r] \rightarrow \mathbb{R}$   
 $f|_{[0,r]} : [0, r] \rightarrow \mathbb{R}$  rechter oberer Viertelkreis

## 2.2 Grundlegende Eigenschaften

Es sei  $f : D \rightarrow \mathbb{R}, \quad D \subseteq \mathbb{R}, \quad M \subseteq D$

**Monotonie:**

$f$  heißt monoton wachsend (i.Z.  $\nearrow$ ) bzw. fallend (i.Z.  $\searrow$ ) in  $M$ , falls gilt:

$$\forall x_1, x_2 \in M : \quad x_1 < x_2 \Rightarrow \begin{cases} f(x_1) \leq f(x_2) \\ f(x_1) \geq f(x_2) \end{cases} .$$

$f$  heißt streng monoton wachsend bzw. fallend in  $M$ , falls gilt:

$$\forall x_1, x_2 \in M : \quad x_1 < x_2 \Rightarrow \begin{cases} f(x_1) < f(x_2) & \text{str. } \nearrow \\ f(x_1) > f(x_2) & \text{str. } \searrow \end{cases} .$$

Bemerkung: Falls  $M = D$  gilt, läßt man häufig den Zusatz “in  $M$ ” fort.

**Symmetrie:**

$f$  heißt gerade bzw. ungerade, falls gilt:

$$-x \in D \wedge f(-x) = \begin{cases} f(x) \\ -f(x) \end{cases} \quad \forall x \in D$$

**Beschränktheit:**

$f$  heißt beschränkt nach oben bzw. nach unten, falls gilt:

$$\exists k \in \mathbb{R} \quad \forall x \in D : \quad k \geq f(x) \text{ bzw. } k \leq f(x)$$

( $k$  heißt obere bzw. untere Schranke für  $f$ );

$f$  heißt beschränkt, falls gilt:  $\exists k \in \mathbb{R} \quad \forall x \in D : \quad |f(x)| \leq k$ .

**Periode:**

$P \in \mathbb{R}$  heißt Periode von  $f$  und  $f$  periodisch (mit der Periode  $P$ ), falls gilt:

$$\forall x \in D : \quad (x + p) \in D \quad \wedge \quad f(x + p) = f(x)$$

**Beispiele:**

1.  $y = x^2$  ist streng monoton wachsend in  $[0, \infty)$ , streng monoton fallend in  $(-\infty, 0]$ .
2.  $y = x^6 + 3x^4 + 5$  ist eine gerade Funktion.
3.  $y = \sin x$  ist streng monoton wachsend in  $[-\pi/2, \pi/2]$ , ungerade, beschränkt ( $k = 1$ ), Periode:  $2\pi$   
Nullstellen:  $k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ .

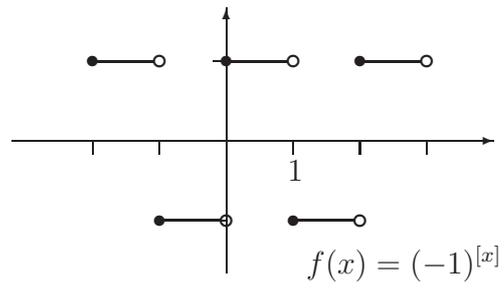
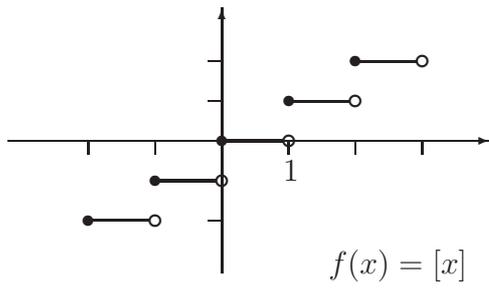
**Gaußklammer**

**Definition:**

Unter  $[x]$  mit  $x \in \mathbb{R}$  versteht man die größte ganze Zahl, die kleiner oder gleich  $x$  ist.

**Beispiel:**  $[\pi] = 3, \quad [-15/4] = -4$

Es sei  $k \in \mathbb{Z}$ . Dann gilt  $[x] = k$  für  $x \in [k, k + 1)$



## 2.3 Verknüpfung von Funktionen

Gegeben:  $D_f, D_g \subseteq \mathbb{R}$ ,  $f : D_f \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g : D_g \rightarrow \mathbb{R}$

**Definitionen:**

$$1. D_{g \circ f} = \{x \in D_f \mid f(x) \in D_g\}, \quad g(f) = g \circ f : D_{g \circ f} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto g(f(x))$$

heißt **Hintereinanderausführung** oder **Verkettung** von  $f$  und  $g$ . (Reihenfolge ist wesentlich!)

$f$  heißt **innere Funktion**,  
 $g$  heißt **äußere Funktion**.

$$2. D_{f \pm g} = D_f \cap D_g, \quad f \pm g : D_{f \pm g} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto f(x) \pm g(x)$$

heißt **Summe, Differenz** bzw. **Produkt** von  $f$  und  $g$ .

$$3. D_{\frac{f}{g}} = \{x \in D_f \cap D_g \mid g(x) \neq 0\}, \quad \frac{f}{g} : D_{\frac{f}{g}} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto \frac{f(x)}{g(x)}$$

heißt **Quotient** von  $f$  und  $g$

**Beispiel:**

$$D_f = [0, \infty), \quad f(x) = \sqrt{x}, \quad D_g = \mathbb{R} \setminus \{\pm 1\}, \quad g(x) = \frac{1}{x^2 - 1}$$

$$D_f \cap D_g = [0, 1) \cup (1, \infty) = D_{f \pm g} = D_{\frac{f}{g}}$$

$$(f \pm g)(x) = \sqrt{x} \pm \frac{1}{x^2 - 1}, \quad (f \cdot g)(x) = \frac{\sqrt{x}}{x^2 - 1}, \quad \frac{f}{g}(x) = \sqrt{x} \cdot (x^2 - 1)$$

$$D_{\frac{g}{f}} = D_f \cap D_g \cap \{x \in D_f \mid f(x) \neq 0\} = (0, 1) \cup (1, \infty), \quad \frac{g}{f}(x) = \frac{1}{\sqrt{x} \cdot (x^2 - 1)}$$

$$D_{g \circ f} = \{x \in [0, \infty) \mid f(x) \neq 1\} = [0, 1) \cup (1, \infty)$$

$$g(f(x)) = g \circ f(x) = \frac{1}{(\sqrt{x})^2 - 1} = \frac{1}{x - 1}$$

$$\begin{aligned} D_{f \circ g} &= \{x \in \mathbb{R} \mid (x \neq \pm 1) \wedge (g(x) \geq 0)\} = \{x \in \mathbb{R} \mid (x \neq \mp 1) \wedge (x^2 \geq 1)\} \\ &= (-\infty, -1) \cup (1, \infty), \quad f(g(x)) = (f \circ g)(x) = \frac{1}{\sqrt{x^2 - 1}} \end{aligned}$$

Es gilt also  $g \circ f \neq f \circ g$ .

## 2.4 Umkehrfunktion

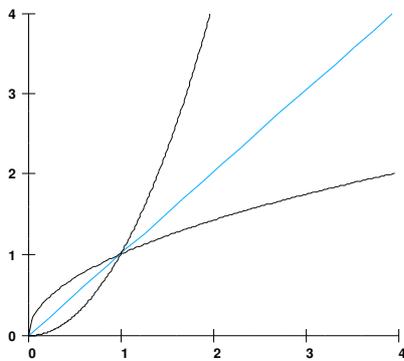
### Definition:

Eine Funktion  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$  heißt **umkehrbar eindeutig** (auch: eineindeutig, injektiv), falls gilt

$$\forall x_1, x_2 \in D : x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2).$$

### Beispiele:

- $y = f(x) = x^2|_{[0,2]}$ ,  $D_f = [0, 2]$ ,  $W_f = [0, 4]$



- Schritt: Auflösen nach  $x$ :  $x = f^{-1}(y) = \sqrt{y}$ ,  $D_{f^{-1}} = [0, 4]$ ,  $W_{f^{-1}} = [0, 2]$
  - Schritt: Vertauschen von  $x$  mit  $y$ :  $y = f^{-1}(x) = \sqrt{x}$
- $y = f(x) = \frac{2x-1}{x+3}$ ,  $D_f = [-1, 2]$ 
  - Schritt:  $y = \frac{2x-1}{x+3} \Leftrightarrow x(y-2) = -1-3y \Leftrightarrow x = \frac{1+3y}{2-y}$
  - Schritt:  $y = f^{-1}(x) = \frac{1+3x}{2-x}$

### Bemerkung:

- Jede **streng** monotone Funktion ist umkehrbar.
- $f^{-1} \circ f(x) = x \quad \forall x \in D_f$   
 $f \circ f^{-1}(x) = x \quad \forall x \in W_f$

# 3 Grenzwert einer Zahlenfolge

## 3.1 Definition und Eigenschaften von Zahlenfolgen

Eine **Folge** ist eine auf  $\mathbb{N}$  definierte Abbildung. Eine Folge ordnet also jeder natürlichen Zahl  $n$  einen Wert  $f(n)$  zu.

Hier: Reell- (oder komplex-) wertige Folgen.

$$f : \begin{cases} \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R} \quad (\mathbb{C}) \\ n \mapsto f(n) \end{cases}$$

Schreibweise:  $a, b$  statt  $f$ ,  $a_n$  statt  $a(n)$

### Definition:

Eine Folge  $\{a_n\}$  heißt **alternierend**, falls gilt:

$$\forall n \in \mathbb{N} \quad a_n \cdot a_{n+1} < 0$$

### Beispiele:

1.  $a_n = n : 1, 2, 3, \dots$  str. ↗
2.  $a_n = 1/n : 1, 1/2, 1/3, \dots$  str. ↘
3.  $a_n = (-1)^n : -1, 1, -1, 1, \dots$  alternierend
4.  $a_1 = c, a_{n+1} = a_n + d, n \in \mathbb{N}$ , arithmetische Folge  
[ $c, c + d, c + 2d, \dots, \underbrace{c + (n-1) \cdot d}_{=a_n}, \dots$ ]  $d > 0$  str. ↗,  $d < 0$  str. ↘

5.  $a_1 = c, a_{n+1} = q \cdot a_n, n \in \mathbb{N}$ , geometrische Folge  
 $[c, c \cdot q, c \cdot q^2, \dots, \underbrace{c \cdot q^{n-1}}_{=a_n}, \dots]$

1.-3. sind **explizite** Vorschriften, d.h.  $a_n = f(n)$  ;

4. und 5. sind Beispiele für **rekursive** Vorschriften, d.h. das  $n$ -te Folgenglied wird aus gewissen Vorgängern bestimmt.

## 3.2 Konvergenz von Folgen

### Definition: Konvergenz einer Zahlenfolge gegen einen Grenzwert

Die Folge  $\{a_n\}$  konvergiert gegen  $A \in \mathbb{R}$ , wenn es für jedes beliebige  $\varepsilon > 0$  eine Zahl  $N = N(\varepsilon)$  gibt mit  $|a_n - A| < \varepsilon \quad \forall n > N$ .

### Schreibweise:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = A \quad \text{oder} \quad a_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} A$$

### Beispiel: (Forts.)

Die Folgen unter 2. und 4. für  $c = 1, q = -1/2$ :  $1, -1/2, 1/4, -1/8, \dots$  konvergieren gegen 0, sie bilden Nullfolgen. Die Folgen unter 1. und 3. sind divergent (s.u.).

### Satz:

Ist die Folge  $\{a_n\}$  monoton wachsend (bzw. fallend) und nach oben (bzw. unten) beschränkt, so ist sie konvergent.

### Konvergenzkriterium von Cauchy:

Eine Folge  $\{a_n\}$  konvergiert genau dann, wenn es zu jeder positiven reellen Zahl  $\varepsilon$  ein  $N$  gibt, so daß gilt:

$$|a_n - a_m| < \varepsilon \quad \text{für} \quad n, m > N.$$

**Definition: Divergente Folgen, uneigentlicher Grenzwert**

1. Die Folge  $\{a_n\}$  heißt **bestimmt divergent** mit dem **uneigentlichen Grenzwert**  $+\infty$ , wenn zu jedem  $K \in \mathbb{R}$  eine Zahl  $N(K)$  existiert mit  $a_n > K \quad \forall n > N$ .  
Schreibweise:  $a_n \rightarrow +\infty$  für  $n \rightarrow \infty$  oder  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = +\infty$   
Entsprechend definiert man  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = -\infty$
2. Eine Folge, die weder konvergiert noch bestimmt divergent ist, heißt **unbestimmt divergent**.

**Beispiel:**

Die Folge unter 1. ist bestimmt divergent mit dem uneigentlichen Grenzwert  $+\infty$ , die Folge unter 3. ist unbestimmt divergent.

### 3.3 Rechnen mit Grenzwerten von Folgen

#### Grenzwertsätze:

Es seien  $A, B \in \mathbb{R}$

$$1. a_n \rightarrow A, b_n \rightarrow B \Rightarrow$$

$$a) (a_n + b_n) \rightarrow A + B$$

$$b) \lambda a_n \rightarrow \lambda A, \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

$$c) a_n \cdot b_n \rightarrow A \cdot B$$

$$d) a_n/b_n \rightarrow A/B \quad (b_n \neq 0, B \neq 0)$$

$$2. a_n \rightarrow 0, a_n > 0 (a_n < 0) \quad \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow \frac{1}{a_n} \rightarrow +\infty \left( \frac{1}{a_n} \rightarrow -\infty \right)$$

$$3. a_n \rightarrow G, c_n \rightarrow G, \quad a_n \leq b_n \leq c_n \quad \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow b_n \rightarrow G$$

**Achtung!** Umkehrung gilt nicht:

Wähle  $a_n = b_n = (-1)^n$ ,  $\{a_n\}$  ist divergent, aber  $a_n \cdot b_n \rightarrow 1$  !

#### “Gebrochenrationale” Folgenglieder

$$1. \text{ Zählergrad} < \text{Nennergrad} \Rightarrow a_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$a_n = \frac{n^2 + 5n - 7}{4n^3 - n^2 + 8} = \frac{1 + \frac{5}{n} - \frac{7}{n^2}}{4n - 1 + \frac{8}{n^2}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$2. \text{ Zählergrad} = \text{Nennergrad} \Rightarrow a_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} A$$

$$a_n = \frac{n^2 + 5n - 7}{-3n^2 + 2n + 1} = \frac{1 + \frac{5}{n} - \frac{7}{n^2}}{-3 + \frac{2}{n} + \frac{1}{n^2}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} -\frac{1}{3}$$

$$3. \text{ Zählergrad} > \text{Nennergrad} \Rightarrow a_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \pm\infty$$

$$a_n = \frac{n^3 + 5n^2 - 7}{-3n^2 + 2n + 3} = \frac{n + 5 - \frac{7}{n^2}}{-3 + \frac{2}{n} + \frac{3}{n^2}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} -\infty$$

**Wurzelausdrücke**

$$1. a_n = \frac{\sqrt{n^2 + n}}{n + 1} = \frac{\sqrt{n^2(1 + \frac{1}{n})}}{n + 1} = \frac{n\sqrt{1 + \frac{1}{n}}}{n + 1} = \frac{\sqrt{1 + \frac{1}{n}}}{1 + \frac{1}{n}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 1$$

$$2. a_n = \frac{\sqrt{n^5 + n^3}}{n^2 + 2n} = \frac{\sqrt{n^5(1 + \frac{1}{n^2})}}{n^2 + 2n} = \frac{n^{5/2}\sqrt{1 + \frac{1}{n^2}}}{n^2 + 2n} = \frac{\sqrt{n}\sqrt{1 + \frac{1}{n^2}}}{1 + \frac{2}{n}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \infty$$

# 4 Grundlegende Eigenschaften von wichtigen Funktionsklassen

## 4.1 Ganzrationale Funktionen (Polynome)

### 4.1.1 Definition und Eigenschaften

#### Definition:

Die Funktionen  $f_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$ , mit  $a_i \in \mathbb{R} (\mathbb{C})$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$ , heißen **ganzrationale Funktionen** oder **Polynome**.

Falls  $a_n \neq 0$ , so heißt  $f_n$  Polynom vom **Grad**  $n$ ,  $n \in \mathbb{N}_0$ .

#### Satz von der "Eindeutigkeit" der Polynomdarstellung

Es seien  $n, m \in \mathbb{N}_0$  mit  $n \leq m$ ,  $a_0, \dots, a_n, b_0, \dots, b_m \in \mathbb{R}$ .

Für alle  $x \in \mathbb{R}$  gelte:

$$\sum_{i=0}^n a_i x^i = \sum_{j=0}^m b_j x^j.$$

Dann folgt

$$a_i = b_i, \quad i = 0, \dots, n,$$

$$b_j = 0; \quad j = n + 1, \dots, m.$$

**Anwendung:** Koeffizientenvergleich

Es gilt:  $f_n \approx a_n x^n$  für  $|x| \rightarrow \infty$  ( $a_n \neq 0$ )

1.  $n$  gerade:  $f_n$  ist nach unten oder nach oben beschränkt.
2.  $n$  ungerade:  $f_n$  ist weder nach unten noch nach oben beschränkt.

### 4.1.2 Nullstellen und Faktorzerlegung

$f_1(x) = a_0 + a_1 x$  ( $a_1 \neq 0$ ) besitzt die Nullstelle  $x_1$ , d.h.  $a_0 + a_1 x_1 = 0 \Rightarrow a_0 = -a_1 x_1$   
 $f_1(x) = a_1(x - x_1)$ .

Gesucht ist die Menge aller quadratischen Funktionen mit den Nullstellen

$$x_1 = -1, x_2 = 2$$

Lösung:  $f_2(x) = a(x + 1)(x - 2) = ax^2 - ax - 2a$ .

**Definition:**

Die Darstellung  $f_n(x) = a(x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_n)$  ( $a \neq 0$ ) heißt **Zerlegung** von  $f_n$  in **Linearfaktoren**.

### Abspalten von Polynomnullstellen mit Hilfe der Polynomdivision

Gegeben ist eine Nullstelle  $x_1$  von  $f_n$ .

Gesucht ist  $f_{n-1}(x)$  in  $f_n(x) = (x - x_1)f_{n-1}(x)$ .

**Beispiele:**

$$\begin{aligned}
 1. \quad & f_3(x) = x^3 - 67x - 126, \quad x_1 = -2 \\
 & (x^3 - 67x - 126) : (x + 2) = x^2 - 2x - 63 \\
 & -(x^3 + 2x^2) \\
 & \quad (-2x^2 - 67x) \\
 & \quad -(-2x^2 - 4x) \\
 & \quad \quad (-63x - 126) \\
 & \quad \quad -(-63x - 126) \\
 & \quad \quad \quad 0 \\
 & \Rightarrow f_3(x) = (x + 2)(x + 7)(x - 9)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 2. \quad f_4(x) &= x^4 - 2x^3 + 2x^2 - 2x + 1, \quad x_1 = 1 \\
 (x^4 - 2x^3 + 2x^2 - 2x + 1) : (x - 1) &= x^3 - x^2 + x - 1 = f_3(x) \\
 -(x^4 - x^3) & \\
 \quad (-x^3 + 2x^2) & \\
 \quad -(-x^3 + x^2) & \\
 \quad \quad (x^2 - 2x) & \\
 \quad \quad - (x^2 - x) & \\
 \quad \quad \quad (-x + 1) & \\
 \quad \quad \quad -(-x + 1) & \\
 \quad \quad \quad \quad 0 & \\
 \Rightarrow f_4(x) &= (x - 1)(x^3 - x^2 + x - 1)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (x^3 - x^2 + x - 1) : (x - 1) &= x^2 + 1 = f_2(x) = (x + j)(x - j) \\
 -(x^3 - x^2) & \\
 \quad - (x - 1) & \\
 \quad \quad 0 &
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow f_4(x) &= (x - 1)^2(x + j)(x - j) \\
 x_1 \text{ ist } &\mathbf{doppelte} \text{ Nullstelle!}
 \end{aligned}$$

**Definition:**

$x_1$  heißt  $p$ -fache Nullstelle von  $f_n$ , falls  $f_n(x) = (x - x_1)^p \cdot f_{n-p}(x)$  und  $f_{n-p}(x_1) \neq 0$ .

**Fundamentalsatz der Algebra**

Ein Polynom  $n$ -ten Grades  $f_n(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$  besitzt (in der Menge der komplexen Zahlen genau  $n$  und damit) in der Menge der reellen Zahlen höchstens  $n$  Nullstellen.

**Bemerkungen:**

1. Nullstellen werden entsprechend ihrer Vielfachheit gezählt (so z.B. eine doppelte als zwei Nullstellen).
2. Der Satz gilt sogar für  $a_i \in \mathbb{C}$ .

3. Sind alle  $a_i \in \mathbb{R}$ , so treten komplexe Nullstellen stets als Paare konjugiert komplexer Zahlen auf, d.h. mit  $x_i$  ist auch  $x_i^*$  Nullstelle.
4. (Folgerung aus 3.) Jedes Polynom von ungeradem Grad besitzt mindestens eine reelle Nullstelle.

### Wurzelsatz von Vieta

Gegeben sei  $f_n(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$  ( $a_n \neq 0$ )  
 $= a_n(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)$

Dann gilt (Ausmultiplizieren und Koeffizientenvergleich)

$$a_n(-1)^n x_1 x_2 \dots x_n = a_0$$

$$x_1 x_2 \dots x_n = (-1)^n \frac{a_0}{a_n}$$

Falls  $\frac{a_0}{a_n} \in \mathbb{Z}$ , teste man die Teiler von  $\pm \frac{a_0}{a_n}$ , ob sie Nullstellen von  $f_n$  sind.

**Beispiel:**  $f_4(x) = x^4 - x^3 - 7x^2 + x + 6$  ( $n = 4, a_n = 1$ )  $x_1 x_2 x_3 x_4 = 6$

Zu betrachten sind die Kandidaten  $\pm 1, \pm 2, \pm 3, \pm 6$ .

Durch Einsetzen findet man  $x_1 = 1, x_2 = -1, x_3 = -2, x_4 = 3$ .

### 4.1.3 Das Horner-Schema

Polynomauswertung

naiv	geschachtelt
$f_2(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x x$	$= a_0 + x(a_1 + a_2 x)$
$f_3(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x x + a_3 x(x x)$	$= a_0 + x(a_1 + x(a_2 + a_3 x))$
$f_4(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x x + a_3 x(x x) + a_4 x(x x x)$	$= a_0 + x(a_1 + x(a_2 + x(a_3 + \underbrace{a_4 x}_{b_3})))$
	$\underbrace{\hspace{10em}}_{b_2}$
	$\underbrace{\hspace{15em}}_{b_1}$
	$\underbrace{\hspace{20em}}_{b_0}$

Anzahl der benötigten Multiplikationen

$n$	naiv	geschachtelt
2	3	2
3	5	3
4	7	4
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$
$n$	$2n - 1$	$n$

Hornerschema für  $f_4(x) = a_4x^4 + a_3x^3 + a_2x^2 + a_1x + a_0$       $f_4(\bar{x}) = ?$

	$a_4$	$a_3$	$a_2$	$a_1$	$a_0$
		$b_3\bar{x}$	$b_2\bar{x}$	$b_1\bar{x}$	$b_0\bar{x}$
$\bar{x}$	$a_4$	$a_3 + b_3\bar{x}$	$a_2 + b_2\bar{x}$	$a_1 + b_1\bar{x}$	$a_0 + b_0\bar{x}$
	$=: b_3$	$=: b_2$	$=: b_1$	$=: b_0$	$= f_4(\bar{x})$

**Beispiel:**

$$f_4(x) = 2x^4 - x^3 + 3x^2 - 2x - 4$$

$$f_4(2) = ?$$

	2	-1	3	-2	-4
		4	6	18	32
2	2	3	9	16	<u>28</u> = $f_4(2)$

Hornerschema für  $f_n(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$ ,  $f_n(\bar{x}) = ?$

- Die erste Zeile enthält die Koeffizienten  $a_n, a_{n-1}, \dots, a_0$  (bei fehlendem  $x^m$  ist  $a_m = 0$  einzutragen).
- Multiplikation von  $a_n (= b_{n-1})$  mit  $\bar{x}$ , Addition des Produktes zu  $a_{n-1} \rightarrow b_{n-2}$
- Multiplikation von  $b_{n-2}$  mit  $\bar{x}$ , Addition des Produktes zu  $a_{n-2} \rightarrow b_{n-3}$
- $\vdots$
- nach  $n$  derartigen Schritten erhält man  $f_n(\bar{x}) = b_0 \bar{x} + a_0$ .

### Abspalten von Polynomnullstellen mittels Horner-Schema

Wählt man als  $\bar{x}$  eine Nullstelle von  $f_n$ , so erscheint in der letzten Zeile rechts eine Null (Rechenkontrolle) und die restlichen Werte in der letzten Zeile sind der Reihe nach die Koeffizienten  $b_{n-1}, b_{n-2}, \dots, b_0$  des **reduzierten Polynoms**

$$f_{n-1}(x) = \frac{f_n(x)}{x - \bar{x}}$$

### Beispiele:

1.  $f_3(x) = x^3 - 67x - 126, \quad x_1 = -2$

	1	0	-67	-126
		-2	4	126
$\bar{x} = -2$	1	-2	-63	0

$$f_3(x) = (x + 2)(x^2 - 2x - 63)$$

2.  $f_5(x) = 4x^5 - 6x^4 - 13x^3 + 3x^2 - x - 159 \quad f_5(3) = 0$

	4	-6	-13	3	-1	-159
		12	18	15	54	159
$\bar{x} = 3$	4	6	5	18	53	0

$$f_5(x) = (x - 3)(4x^4 + 6x^3 + 5x^2 + 18x + 53)$$

## 4.2 Gebrochenrationale Funktionen

### 4.2.1 Definitionen

Eine gebrochenrationale Funktion ist der Quotient zweier ganzrationaler Funktionen,

$$R(x) = \frac{Z_n(x)}{N_m(x)} = \frac{a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0}{b_m x^m + \dots + b_1 x + b_0}, \quad a_n \neq 0, b_m \neq 0.$$

Sie ist definiert für alle  $x \in \mathbb{R}$  mit Ausnahme der Nennernullstellen (Nullstellen des Nennerpolynoms).

#### Sonderfälle und Bezeichnungen:

- $m = 0$  :  $R$  ist ganzrational
- $n \geq m$  :  $R$  heißt **unecht gebrochenrational**
- $n < m$  :  $R$  heißt **echt gebrochenrational**

Ist  $R$  unecht gebrochenrational, so läßt sich  $R$  (etwa mittels Polynomdivision) darstellen als Summe aus einer ganzrationalen Funktion vom Grade  $n - m$  und einer echt gebrochenrationalen Funktion.

#### Beispiel:

$$R(x) = \frac{2x^2 + 3x - 1}{x + 2} \Rightarrow R(x) = 2x - 1 + \frac{1}{x + 2}$$

Die Nullstellen einer gebrochenrationalen Funktion sind gerade die Zählernullstellen.

### 4.2.2 Verhalten bei Definitionslücken

**1. Fall:**  $N(x_0) = 0 \wedge Z(x_0) \neq 0$ :

1. Beispiel:

$$R(x) = \frac{2x - 5}{x - 3}, \quad x_0 = 3$$

$x \rightarrow 3+$  (Annäherung von rechts her):

$$N(x), Z(x) > 0 \quad \forall x > 3 \Rightarrow R(x) \rightarrow +\infty$$

$x \rightarrow 3^-$  (Annäherung von links her):  
 $\forall x \in (2.5, 3) : Z(x) > 0, N(x) < 0 \quad R(x) \rightarrow -\infty$

**Definition:**

Eine Stelle, bei der in unmittelbarer Umgebung die Funktionswerte unter/über alle Schranken fallen oder wachsen, heißt **Pol**.

2. Beispiel:

$R(x) = \frac{1}{(x+1)^2}$ ,  $x_0 = -1$  ist doppelte Nennernullstelle.

$x \rightarrow -1 \pm : R(x) \rightarrow +\infty$ , Pol ohne Vorzeichenwechsel, Gerade  $x = -1$  ist senkrechte Asymptote

**Satz:**

Ist  $x_0$  eine  $p$ -fache Nenner-, aber keine Zählernullstelle von  $R$ , so besitzt  $R$  an der Stelle  $x_0$  einen Pol, und zwar, falls  $p$  gerade ist, einen Pol ohne Vorzeichenwechsel, und falls  $p$  ungerade ist, einen Pol mit Vorzeichenwechsel.

Die Gerade  $x = x_0$  ist senkrechte Asymptote.

Beweis:

$$R(x) = \frac{Z_n(x)}{N_m(x)} = \frac{1}{(x-x_0)^p} \cdot \frac{Z_n(x)}{N_{m-p}(x)}$$

$Z_n(x) \neq 0$ ,  $N_{m-p}(x) \neq 0$  in einer hinreichend klein gewählten Umgebung von  $x_0$ , d.h.

$$\frac{Z_n(x)}{N_{m-p}(x)}$$

weist in einer hinreichend kleinen Umgebung von  $x_0$  keinen Vorzeichenwechsel auf.

$p$  gerade:  $(x-x_0)^p$  ist in jeder Umgebung um  $x_0$  stets nichtnegativ.

$p$  ungerade:  $(x-x_0)^p$  besitzt in jeder Umgebung um  $x_0$  einen Vorzeichenwechsel.

**2.Fall:**  $N(x_0) = 0 \wedge Z(x_0) = 0$ :

3. Beispiel:

$R(x) = \frac{x^2 - 1}{x - 1}$ ,  $x_0 = 1$

$$= \frac{(x-1)(x+1)}{(x-1)} = x+1, \quad x \neq 1$$

Schaubild von  $R$  ist die Gerade  $y = x + 1$  ohne dem Punkt  $(1, 2)$ .

Durch Hinzunahme dieses Punktes erhält man die **stetige Ergänzung**  $\tilde{R}$  von  $R$

$$\tilde{R} = \begin{cases} R(x) & \text{für } x \neq 1 \\ 2 & \text{für } x = 1 \end{cases} .$$

Man nennt  $x_0 = 1$  eine **(stetig) (be)hebbare Definitionslücke** der Funktion  $R$ .

4. Beispiel:

$$R(x) = \frac{x^2 - 1}{x^2 - 2x + 1}, \quad x^2 - 2x + 1 = (x - 1)^2, \quad x_0 = 1 \text{ ist doppelte Nennernullstelle}$$

$$R(x) = \frac{x+1}{x-1}$$

$x_0 = 1$  ist Pol mit Vorzeichenwechsel. Die Definitionslücke  $x_0 = 1$  läßt sich durch Kürzen nicht beheben.

**Satz:**

Ist  $x_0$  sowohl Zähler- als auch Nennernullstelle von  $R$ , so sind zwei Fälle möglich:

1.  $R$  kann (durch Kürzen) stetig ergänzt werden.
2.  $R$  besitzt an der Stelle  $x_0$  einen Pol.

### 4.2.3 Verhalten für $|x| \rightarrow \infty$

Das Verhalten von

$$R(x) = \frac{a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0}{b_m x^m + b_{m-1} x^{m-1} + \dots + b_1 x + b_0} \quad (a_n, b_m \neq 0)$$

für große Werte von  $|x|$  hängt ab von  $\frac{a_n x^n}{b_m x^m} = \frac{a_n}{b_m} x^{n-m}$ .

**Beispiele:**

1.  $R(x) = \frac{1}{(x+1)^2}, \quad R(x) \xrightarrow{x \rightarrow \pm\infty} 0$

Die  $x$ -Achse ist waagerechte Asymptote.

2.  $R(x) = \frac{2x-5}{x-3} \approx \frac{2x}{x} = 2, \quad R(x) \xrightarrow{x \rightarrow \pm\infty} 2$

Die Gerade  $y = 2$  ist waagerechte Asymptote.

3.  $R(x) = \frac{2x^2+3x-1}{x+2} \approx \frac{2x^2}{x} = 2x, \quad R(x) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} \infty, \quad R(x) \xrightarrow{x \rightarrow -\infty} -\infty$

genauer:  $R(x) = 2x - 1 + \underbrace{\frac{1}{x+2}}_{x \rightarrow \pm\infty_0}$  Die Gerade  $y = 2x - 1$  ist schiefe Asymptote.

4.  $R(x) = \frac{x^3}{6x+12} = \frac{1}{6} \cdot \frac{x^3}{x+2} = \frac{1}{6} \cdot (x^2 - 2x + 4) - \frac{4}{3(x+2)}$

**Satz:**

Für  $|x| \rightarrow \infty$  gilt:

- $n < m$ :  $R(x) \rightarrow 0$ , d.h. die  $x$ -Achse ist waagerechte Asymptote,
- $n = m$ :  $R(x) \rightarrow \frac{a_n}{b_m}$  und  $y = \frac{a_n}{b_m}$  ist waagerechte Asymptote,
- $n > m$ :  $R(x) \rightarrow \pm\infty$  und die asymptotische Näherungskurve ist das Schaubild einer ganzrationalen Funktion vom Grad  $n - m$   
Sonderfall:  $n = m + 1$ : Schiefe Asymptote.

## 4.3 Potenzfunktionen

Unter einer Potenzfunktion versteht man eine Funktion  $f$  mit  $f(x) = x^r$  ( $r \in \mathbb{R}$ ). Die Potenzfunktion  $x^r$  wird für  $r \in \mathbb{Q}$  in 4.3.3 und für  $r \in \mathbb{R}$  in 4.4.2 erklärt.

### 4.3.1 Potenzfunktionen mit ganzzahligen Exponenten

Sonderfall  $y = x^0 = 1$  ( $x \neq 0$ )

$n \in \mathbb{N}$	$y = x^n$		$y = x^{-n} = 1/x^n$	
	$n$ gerade	$n$ ungerade	$n$ gerade	$n$ ungerade
Def.-Bereich	$\mathbb{R}$	$\mathbb{R}$	$\mathbb{R} \setminus \{0\}$	$\mathbb{R} \setminus \{0\}$
Wertebereich	$[0, \infty)$	$\mathbb{R}$	$(0, \infty)$	$\mathbb{R} \setminus \{0\}$
Symmetrie	gerade	ungerade	gerade	ungerade
Monotonie (jeweils str.)	$\searrow$ in $(-\infty, 0]$ $\nearrow$ in $[0, \infty)$	$\nearrow$ in $\mathbf{R}$	$\nearrow$ $(-\infty, 0)$ $\searrow$ $(0, \infty)$	$\searrow$ $(-\infty, 0)$ $\searrow$ $(0, \infty)$
gemeinsame Kurvenpunkte	$(0,0), (1,1), (-1,1)$	$(0,0), (1,1), (-1,-1)$	$(1,1), (-1,1)$	$(1,1), (-1,-1)$
Asymptoten	-	-	$x$ - u. $y$ -Achse	$x$ - u. $y$ -Achse

### 4.3.2 Wurzelfunktionen

Für  $n = 2, 3, 4, \dots$  sind die Funktionen  $x^n|_{[0, \infty)}$  str.  $\nearrow$ , also umkehrbar.

#### Definition:

Für  $n = 2, 3, 4, \dots$  heißt  $(x^n|_{[0, \infty)})^{-1}$   **$n$ -te Wurzelfunktion**. Sie wird mit  $\sqrt[n]{x}$  bezeichnet.

**Achtung:** Die Wurzelfunktionen sind nur für  $x \in [0, \infty)$  definiert, wohingegen für ungerades  $n$   $x^n$  str.  $\nearrow$  in  $\mathbb{R}$ , also auf  $\mathbb{R}$  umkehrbar ist.

#### Beispiel:

Die Umkehrfunktion  $f^{-1}$  zur Funktion  $f(x) = x^3$  lautet

$$f^{-1}(x) = \begin{cases} \sqrt[3]{x} & \text{für } x \geq 0 \\ -\sqrt[3]{|x|} & \text{für } x < 0 \end{cases} .$$

### 4.3.3 Potenzfunktionen mit rationalen Exponenten

Es seien  $m \in \mathbb{Z}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  $n \geq 2$ , dann wird definiert  $x^{m/n} := \sqrt[n]{x^m}$ ,  $x \in (0, \infty)$ .

Es gilt:

1. Für  $f(x) = x^{m/n}$  gilt  $f^{-1}(x) = x^{n/m}$ .
2. Für  $m \in \mathbb{N}$  kann der Definitionsbereich zu  $[0, \infty)$  erweitert werden.

#### Potenzregeln:

Für  $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $a, b > 0$  und  $r, s \in \mathbb{R}$  gilt:

1.  $a^r \cdot a^s = a^{r+s}$
2.  $a^r \cdot b^r = (a \cdot b)^r$
3.  $(a^r)^s = (a^s)^r = a^{s \cdot r}$

Wo steckt der Fehler?

$$1 = \sqrt{1} = \sqrt{(-1)^2} = ((-1)^2)^{1/2} = (-1)^{2 \cdot 1/2} = (-1)^1 = -1$$

$$1 = \sqrt[4]{1} = \sqrt[4]{(-1)^2} = ((-1)^2)^{1/4} = (-1)^{2 \cdot 1/4} = (-1)^{1/2} = \sqrt{-1}$$

## 4.4 Exponential- und Logarithmusfunktionen

### 4.4.1 Allgemeine Exponential- und Logarithmusfunktionen

#### Definition:

Die Funktion  $y = a^x$  mit  $a > 0$ ,  $a \neq 1$ , heißt allgemeine **Exponentialfunktion zur Basis  $a$** .

Eigenschaften:

1.  $D = \mathbb{R}$ ,  $W = (0, \infty)$
2. Streng monoton
  - $a > 1$ : ↗
  - $a < 1$ : ↘
3. Linkskurve

4. Kurvenpunkt (0,1)
5.  $x$ -Achse ist Asymptote

**Definition:**

Die Umkehrfunktion der Exponentialfunktion zur Basis  $a$ ,  $a \neq 1$ , heißt **Logarithmusfunktion zur Basis  $a$**  und wird mit  $\log_a x$  bezeichnet.

Eigenschaften ( $a > 1$ ):

1.  $D = (0, \infty)$ ,  $W = \mathbb{R}$
2. Streng monoton wachsend
3. Rechtskurve
4. Kurvenpunkt (1,0)
5.  $x \rightarrow \infty : \log_a x \rightarrow \infty$   
 $x \rightarrow 0+ : \log_a x \rightarrow -\infty$
6.  $y$ -Achse ist senkrechte Asymptote

Besondere Logarithmen:

$$\log_{10} x = \lg x$$

Zehnerlogarithmus, dekadischer Logarithmus

$$\log_2 x = \text{lb } x$$

Zweierlogarithmus, Binärlogarithmus

$$\text{Wechsel der Basis: } \log_b x = \frac{1}{\log_a b} \cdot \log_a x$$

Logarithmusgesetze (beliebige Basis):

$$\left. \begin{aligned} \log(u \cdot v) &= \log u + \log v \\ \log(u/v) &= \log u - \log v \\ \log(u^\alpha) &= \alpha \cdot \log u \end{aligned} \right\} \forall u, v > 0, \forall \alpha \in \mathbb{R}$$

## 4.4.2 Exponential- und Logarithmusfunktion zur Basis $e$

**Definition:**

$$e = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = 2.7182818 \dots \quad \text{Eulersche Zahl}$$

$$y = \log_e x = \ln x \quad \text{natürlicher Logarithmus}$$

$$y = e^x = \exp(x) \quad \text{die Exponential-/ } e\text{-Funktion}$$

$$\ln(u^\alpha) = \alpha \cdot \ln u$$

$$u^\alpha = \exp(\ln(u^\alpha)) = \exp(\alpha \cdot \ln u)$$

**Definition: Allgemeine Potenzfunktion**

$$x^r = \exp(r \ln x), \quad x \in (0, \infty), r \in \mathbb{R}$$

**Exponential- / Logarithmusgleichungen**

**Beispiele:**

$$\begin{aligned} 1. \quad e^x - e^{-x} &= 2 && \text{Subst.: } z = e^x \\ z - \frac{1}{z} &= 2 && | \cdot z \\ z^2 - 2z - 1 &= 0 && \Rightarrow z_{1/2} = 1 \pm \sqrt{2} \\ \text{Lösung: } x_1 &= \ln(1 + \sqrt{2}) && \ln(1 - \sqrt{2}) \text{ entfällt!} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2. \quad \frac{1}{5 - \ln x} + \frac{2}{1 + \ln x} &= 1 && \text{Subst.: } z = \ln x \\ \frac{1}{5 - z} + \frac{2}{1 + z} &= 1 \\ 1 + z + 10 - 2z &= 5 + 5z - z - z^2 \\ z^2 - 5z + 6 &= 0 && \Rightarrow z_1 = 3, z_2 = 2 \\ \Rightarrow x_1 &= e^3, x_2 = e^2 \end{aligned}$$

## 4.5 Trigonometrische Funktionen

### 4.5.1 Grundlegende Eigenschaften

Der Definitionsbereich von  $\sin x$  und  $\cos x$  ist  $\mathbb{R}$ , der Wertebereich ist  $[-1, 1]$ . Beide Funktionen sind periodisch mit der Periode  $2\pi$ ;  $\sin x$  ist ungerade und besitzt die Nullstellen  $k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ;  $\cos x$  ist gerade und besitzt die Nullstellen  $\frac{\pi}{2} + k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ .

Die Funktionen  $\tan x = \frac{\sin x}{\cos x}$  und  $\cot x = \frac{\cos x}{\sin x} = \frac{1}{\tan x}$  sind definiert auf  $\mathbb{R}$  mit Ausnahme

der Nennernullstellen  $\frac{\pi}{2} + k\pi$  bzw.  $k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ; an diesen Stellen liegen Pole mit Vorzeichenwechsel vor. Der Wertebereich beider Funktionen ist  $\mathbb{R}$ , sie sind periodisch mit der Periode  $\pi$ , ihre Nullstellen sind die Zählernullstellen  $k\pi$  bzw.  $\frac{\pi}{2} + k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ; als Quotient einer geraden und einer ungeraden Funktion sind sie gerade.

Ferner gelten die Beziehungen:

$$\begin{aligned} \text{Pythagoras:} \quad & \cos^2 x + \sin^2 x = 1, \\ \text{Additionstheoreme:} \quad & \sin(x + y) = \sin x \cos y + \cos x \sin y, \\ & \cos(x + y) = \cos x \cos y - \sin x \sin y. \end{aligned}$$

Hieraus läßt sich folgern:

$$\begin{aligned} \sin 2x &= 2 \sin x \cos x, & \cos 2x &= \cos^2 x - \sin^2 x \\ & & &= 1 - 2 \sin^2 x = 2 \cos^2 x - 1, \\ \sin^2 x &= \frac{1}{2}(1 - \cos 2x), & \cos^2 x &= \frac{1}{2}(1 + \cos 2x), \\ \sin \frac{x}{2} &= \pm \sqrt{\frac{1}{2}(1 - \cos x)}, & \cos \frac{x}{2} &= \pm \sqrt{\frac{1}{2}(1 + \cos x)}, \\ \sin x \cdot \sin y &= \frac{1}{2}[\cos(x - y) - \cos(x + y)], & \cos x \cdot \cos y &= \frac{1}{2}[\cos(x - y) + \cos(x + y)], \\ \sin x \cdot \cos y &= \frac{1}{2}[\sin(x - y) + \sin(x + y)]. \end{aligned}$$

### 4.5.2 Allgemeine Sinus- und Cosinusfunktionen

Betrachtet wird die Funktion  $y = a \cdot \sin(bx + c)$  mit  $a, b, c \in \mathbb{R}$ ,  $a \neq 0$ ,  $b > 0$ . Die Eigenschaften der allgemeinen Cosinusfunktion ergeben sich entsprechend.

Funktion	Amplitude	Periode	Nullstellen ( $k \in \mathbb{Z}$ )
$y = \sin x$	1	$2\pi$	$k\pi$
$y = a \cdot \sin x$	$ a $	$2\pi$	$k\pi$
$y = a \cdot \sin(bx)$	$ a $	$\frac{2\pi}{b}$	$\frac{k\pi}{b}$
$y = a \cdot \sin(bx + c)$ $= a \cdot \sin(b(x + \frac{c}{b}))$	$ a $	$\frac{2\pi}{b}$	$\frac{k\pi - c}{b}$

Geometrische Bedeutung der Parameter  $a, b, c$ :

$a$ : Streckung der Kurve in  $y$ -Richtung um den Faktor  $a$

$b$ : Streckung der Kurve in  $x$ -Richtung um den Faktor  $1/b$

$c$ : Verschiebung der Kurve in  $x$ -Richtung um  $-c/b$

**Beispiel:**

$$y = \frac{5}{2} \sin\left(\frac{2}{3}x + \frac{\pi}{6}\right) = \frac{5}{2} \sin\left(\frac{2}{3}\left(x + \frac{\pi}{4}\right)\right)$$

Amplitude:	$5/2$
Periode:	$3\pi$
Verschiebung:	$-c/b = -\pi/6 \cdot 3/2 = -\pi/4$
Nullstellen:	$k \cdot 3/2\pi - \pi/4, \quad k \in \mathbb{Z}$
Maximumstelle:	$2/3x + \pi/6 = \pi/2 \Rightarrow x = \pi/2$
Minimumstelle:	$2/3x + \pi/6 = -\pi/2 \Rightarrow x = -\pi$

## 4.6 Die Arcusfunktionen

### 4.6.1 Auflösung der Gleichung $y = \sin x$ nach $x$

Gegeben:  $y_0 \in [-1, 1]$

Gesucht: Sämtliche  $x \in \mathbb{R}$  mit  $\sin x = y_0$

Einschränkung auf  $[-\pi/2, \pi/2]$ , dort ist  $\sin x$  streng monoton wachsend (also umkehrbar).

**Definition:**

$$\arcsin x := \sin x \Big|_{[-\pi/2, \pi/2]}^{-1}$$

#### 1. Grundlösung

$$x_1 := \arcsin y_0 \quad (\in [-\pi/2, \pi/2])$$

#### 2. Grundlösung

Falls  $x$  das Intervall  $[-\pi/2, \pi/2]$  durchläuft, so durchläuft  $\pi - x$  das Intervall  $[\pi/2, 3/2\pi]$ . Wegen  $\sin(\pi - x) = \sin x$  erhält man die 2. Grundlösung im Intervall  $[\pi/2, 3/2\pi]$  in der Gestalt  $x_2 = \pi - x_1$ .

**Ergebnis:**

Die beiden Grundlösungen der Gleichung  $\sin x = y_0$  sind:

$$x_1 = \arcsin y_0, \quad x_2 = \pi - x_1.$$

Sämtliche Lösungen erhält man in der Gestalt  $x_i + 2k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $i = 1, 2$ .

**Spezialfälle:**

$$y_0 = 1 : x_1 = \pi/2, \quad x_2 = \pi - \pi/2 = \pi/2 = x_1$$

$$y_0 = -1 : x_1 = -\pi/2, \quad x_2 = \pi - (-\pi/2) = 3/2\pi$$

$$\arcsin 1 = \pi/2$$

### 4.6.2 Auflösung der Gleichung $y = \cos x$ nach $x$

Gegeben:  $y_0 \in [-1, 1]$

Gesucht: Sämtliche  $x \in \mathbb{R}$  mit  $\cos x = y_0$

Einschränkung auf  $[0, \pi]$ , dort ist  $\cos x$  streng monoton fallend (also umkehrbar).

**Definition:**

$$\arccos x := \cos x \Big|_{[0, \pi]}^{-1}$$

**1. Grundlösung**

$$x_1 = \arccos y_0 \quad (\in [0, \pi])$$

**2. Grundlösung**

Falls  $x$  das Intervall  $[0, \pi]$  durchläuft, so durchläuft  $2\pi - x$  das Intervall  $[\pi, 2\pi]$ . Wegen  $\cos(2\pi - x) = \cos x$  erhält man die 2. Grundlösung im Intervall  $[\pi, 2\pi]$  in der Gestalt  $x_2 = 2\pi - x_1$ .

**Ergebnis:**

Die beiden Grundlösungen der Gleichung  $\cos x = y_0$  sind:

$$x_1 = \arccos y_0, \quad x_2 = 2\pi - x_1.$$

Sämtliche Lösungen erhält man in der Gestalt  $x_i + 2k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $i = 1, 2$ .

**Spezialfälle:**

$$y_0 = 1 : x_1 = 0, \quad x_2 = 2\pi - x_1 = 2\pi$$

$$y_0 = -1 : x_1 = \pi, \quad x_2 = 2\pi - \pi = \pi = x_1$$

### 4.6.3 Auflösung der Gleichung $y = \tan x$ nach $x$

Gegeben:  $y_0 \in \mathbb{R}$

Gesucht: Sämtliche  $x \in \mathbb{R}$  mit  $\tan x = y_0$

Einschränkung auf  $(-\pi/2, \pi/2)$ , dort ist  $\tan x$  streng monoton wachsend.

**Definition:**

$$\arctan x := \tan^{-1}_{(-\pi/2, \pi/2)}$$

**Ergebnis:**

Die Gleichung  $\tan x = y_0$  mit  $y_0 \in \mathbb{R}$  hat in  $(-\pi/2, \pi/2)$  genau eine Lösung:  $x_1 = \arctan y_0$ . Sämtliche Lösungen erhält man in der Gestalt  $x_1 + k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ .

$$\text{Es gilt: } \arctan 1 = \pi/4, \quad \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \arctan x = \pm\pi/2$$

**Bemerkungen:**

1. Die Gleichung  $\cot x = y_0$  löst man mittels der Gleichung  $\tan x = 1/y_0$ .
2. Bei der Umkehrung der trigonometrischen Funktionen liefern Taschenrechner i. d. R. die mit  $x_1$  bezeichneten Werte.

### 4.6.4 Trigonometrische Gleichungen

**Lösungsweg:**

- (A) Vereinfachung der Argumente
- (B) Zurückführung auf eine Gleichung für eine einzige trigonometrische Funktion
- (C) Auflösung nach dieser Funktion
- (D) Auflösung nach den betreffenden Argumentwerten
- (E) Falls erforderlich, Kontrolle durch Einsetzen der erhaltenen Werte in die Ausgangsgleichung

**Beispiele:**

1.  $\cos x + \cos 2x = 0$  (\*)

Lösung:

(A), (B)  $\cos 2x = \cos^2 x - \sin^2 x = 2 \cos^2 x - 1$

Eingesetzt in (\*):  $2 \cos^2 x + \cos x - 1 = 0$

(C) Subst.  $z = \cos x$ :  $2z^2 + z - 1 = 0 \Rightarrow z_1 = 1/2, z_2 = -1$

(D)  $z_1 = \cos x = 1/2$ :  $x_{1,k} = \pi/3 + 2k\pi, x_{2,k} = 5/3\pi + 2k\pi, k \in \mathbb{Z}$

$z_2 = \cos x = -1$ :  $x_{3,k} = (2k + 1)\pi, k \in \mathbb{Z}$

Kontrolle zeigt:  $x_{i,k}, k \in \mathbb{Z}, i = 1, 2, 3$ , sind Lösungen von (\*).

Da sowohl  $\cos x$  als auch  $\cos 2x$   $2\pi$ -periodisch ist und nach  $\cos x$  aufgelöst wird, hätte man die Diskussion auch auf das Intervall  $[0, 2\pi)$  beschränken können.

2.  $\sin x + \cos x = 1$  (\*\*)

$\cos x = \pm \sqrt{1 - \sin^2 x} \Rightarrow \sin x \pm \sqrt{1 - \sin^2 x} = 1$

Subst.  $z = \sin x$ :  $\pm \sqrt{1 - z^2} = 1 - z \Rightarrow 1 - z^2 = 1 - 2z + z^2$

$\Leftrightarrow 2z(z - 1) = 0 \Rightarrow z_1 = 0, z_2 = 1$

$z_1 = \sin x = 0 \Rightarrow x_{1,k} = k\pi, k \in \mathbb{Z}$

$z_2 = \sin x = 1 \Rightarrow x_{2,k} = \pi/2 + 2k\pi, k \in \mathbb{Z}$

In (\*\*) eingesetzt:

$x_{1,k}$ :  $\sin k\pi + \cos k\pi = (-1)^k$

$x_{2,k}$ :  $\sin((1/2 + 2k)\pi) + \cos((1/2 + 2k)\pi) = 1$

$\Rightarrow x_{1,2k} = 2k\pi$  und  $x_{2,k} = \pi/2 + 2k\pi, k \in \mathbb{Z}$ , sind Lösungen von (\*\*).

## 4.7 Hyperbelfunktionen (\*)

### 4.7.1 Definition

Sinus hyperbolicus:  $y = \sinh x = \frac{1}{2} \cdot (e^x - e^{-x})$

Cosinus hyperbolicus:  $y = \cosh x = \frac{1}{2} \cdot (e^x + e^{-x})$

Tangens hyperbolicus:  $y = \tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$

Cotangens hyperbolicus:  $y = \coth x = \frac{\cosh x}{\sinh x} = \frac{e^x + e^{-x}}{e^x - e^{-x}}$

### 4.7.2 Eigenschaften

	$\sinh x$	$\cosh x$	$\tanh x$	$\coth x$
Definitionsbereich	$\mathbb{R}$	$\mathbb{R}$	$\mathbb{R}$	$\mathbb{R} \setminus \{0\}$
Wertebereich	$\mathbb{R}$	$[1, \infty)$	$(-1, 1)$	$\mathbb{R} \setminus [-1, 1]$
Nullstellen	0	keine	0	keine
Asymptotik $x \rightarrow \infty$	$\approx 1/2 \cdot e^x$	$\approx 1/2 \cdot e^x$	$\rightarrow 1$	$\rightarrow 1$
Asymptotik $x \rightarrow -\infty$	$\approx -1/2 \cdot e^{-x}$	$\approx 1/2 \cdot e^{-x}$	$\rightarrow -1$	$\rightarrow -1$
Monotonie (str.)	wachsend	$(-\infty, 0]$ fallend $[0, \infty)$ wachsend	wachsend	$(-\infty, 0), (0, \infty)$ fallend
Extremwerte	keine	Minimum in $(0, 1)$	keine	keine
Wendepunkte	$(0, 0)$	keine	$(0, 0)$	keine
Symmetrie	unger.	gerade	unger.	unger.
Ableitung	$\cosh x$	$\sinh x$	$\frac{1}{\cosh^2 x}$	$\frac{-1}{\sinh^2 x}$

## 4.8 Areafunktionen (\*)

### 4.8.1 Definition und Darstellung mit Hilfe der Logarithmusfunktion

Die Area-Funktionen sind die Umkehrfunktionen der Hyperbelfunktionen (im Fall des  $\cosh x$  beschränkt man sich auf die Menge der nichtnegativen reellen Zahlen).

#### Darstellung mit Hilfe der Logarithmusfunktion

Area sinus hyperbolicus:  $\operatorname{arsinh} x = \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$  für  $x \in \mathbb{R}$

Area cosinus hyperbolicus:  $\operatorname{arcosh} x = \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})$  für  $x \geq 1$

Area tangens hyperbolicus:  $\operatorname{artanh} x = \frac{1}{2} \ln\left(\frac{1+x}{1-x}\right)$  für  $|x| < 1$

Area cotangens hyperbolicus:  $\operatorname{arcoth} x = \frac{1}{2} \ln\left(\frac{x+1}{x-1}\right)$  für  $|x| > 1$

### 4.8.2 Eigenschaften

	$\operatorname{arsinh} x$	$\operatorname{arcosh} x$	$\operatorname{artanh} x$	$\operatorname{arcoth} x$
Definitionsbereich	$\mathbb{R}$	$[1, \infty)$	$(-1, 1)$	$\mathbb{R} \setminus [-1, 1]$
Wertebereich	$\mathbb{R}$	$[0, \infty)$	$\mathbb{R}$	$\mathbb{R} \setminus \{0\}$
Nullstellen	0	1	0	keine
$\lim_{x \rightarrow \infty}$	$\infty$	$\infty$	–	0
$\lim_{x \rightarrow -\infty}$	$-\infty$	–	–	0
Monotonie (str.)	wachsend	wachsend	wachsend	fallend in $(-\infty, -1)$ fallend in $(1, \infty)$
Wendepunkte	(0, 0)	keine	(0, 0)	keine
Symmetrie	unger.	–	unger.	unger.
Ableitung	$\frac{1}{\sqrt{x^2 + 1}}$	$\frac{1}{\sqrt{x^2 - 1}}$	$\frac{1}{1 - x^2}$	$\frac{1}{1 - x^2}$

# 5 Grenzwert von Funktionen

## 5.1 Definitionen und Beispiele

Für stetige Funktionen gilt bekanntlich (s. § 6.1)  $\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = f(x_0)$ , wenn  $\{x_n\}$  eine beliebige Folge aus  $D_f$  mit  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x_0$  ist und  $x_0 \in D_f$ . Wir interessieren uns daher hier für das Verhalten von  $f$  in der Nähe von Definitionslücken.

**Beispiel:**

$$1. \quad f(x) = \frac{\sin x}{x}, \quad D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}, \quad x_0 = 0, \quad x_n = 2^{-n+1}$$

$x_n$	1	1/2	1/4	1/8	1/16
$\frac{\sin x_n}{x_n}$	0.84...	0.95...	0.98...	0.997...	0.9993... $\xrightarrow{?} 1$ ( $n \rightarrow \infty$ )

**Definition: Funktionsgrenzwert**

Die Funktion  $f$  hat an der Stelle  $x_0$  den Grenzwert  $G \in \mathbb{R}$ , wenn für jede gegen  $x_0$  konvergierende Folge  $\{x_n\}$  aus dem Definitionsbereich von  $f$  die Folge der zugehörigen Funktionswerte  $\{f(x_n)\}$  den Grenzwert  $G$  besitzt.

Man schreibt dann

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = G \quad \text{oder} \quad f(x) \rightarrow G \quad \text{für} \quad x \rightarrow x_0 \quad .$$

**Beispiele:**

$$2. \quad f(x) = \sin(\pi/x), \quad D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}, \quad x_0 = 0$$

$$\text{Nullstellen von } f: 1, 1/2, 1/3, \dots, \quad x_n = 1/n \quad x_n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

$$f(x_n) = 0 \quad \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow f(x_n) \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

Maximumstellen von  $\sin x$ :  $1/2\pi, 5/2\pi, 9/2\pi, \dots$ ,  $\{v_n\} = \{2, 2/5, 2/9, \dots\} \Rightarrow$   
 $v_n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$   
 $f(v_n) = 1 \quad \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow f(v_n) \rightarrow 1 \quad (n \rightarrow \infty)$

Minimumstellen von  $\sin x$ :  $3/2\pi, 7/2\pi, 11/2\pi, \dots$ ,  $\{w_n\} = \{2/3, 2/7, 2/11, \dots\} \Rightarrow$   
 $w_n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$   
 $f(w_n) = -1 \quad \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow f(w_n) \rightarrow -1 \quad (n \rightarrow \infty)$

Ergebnis:  $f$  besitzt an der Stelle  $x_0 = 0$  **keinen** Grenzwert!

3.  $f(x) = x \cdot \sin(\pi/x)$ ,  $D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ ,  $x_0 = 0$   
 $|f(x)| = |x \cdot \sin(\pi/x)| = |x| |\sin(\pi/x)| \leq |x|$   
 $-|x| \leq x \cdot \sin(\pi/x) \leq |x|$   
 $\Rightarrow \lim_{x \rightarrow 0} x \sin(\pi/x) = 0$

4.  $f(x) = \operatorname{sgn}(x) := \begin{cases} 1 & \text{für } x > 0 \\ 0 & \text{für } x = 0 \\ -1 & \text{für } x < 0 \end{cases}$  **Vorzeichen- oder Signum-Funktion**

Es gilt  $f(x) = \frac{x}{|x|}$  für  $x \neq 0$ .

Die Funktion  $f$  besitzt für  $x_0 = 0$  keinen Grenzwert, es existieren jedoch die einseitigen Grenzwerte  $G_L = -1$  und  $G_R = 1$ .

### Definition: Linksseitiger und rechtsseitiger Grenzwert

Die Funktion  $f$  hat an der Stelle  $x_0$  den linksseitigen Grenzwert  $G_L$  (rechtsseitigen Grenzwert  $G_R$ ), wenn bei beliebiger Annäherung an die Stelle  $x_0$  von links her (von rechts her) die Folge der Funktionswerte konvergiert:

$$\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = G_L \quad \left( \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = G_R \right)$$

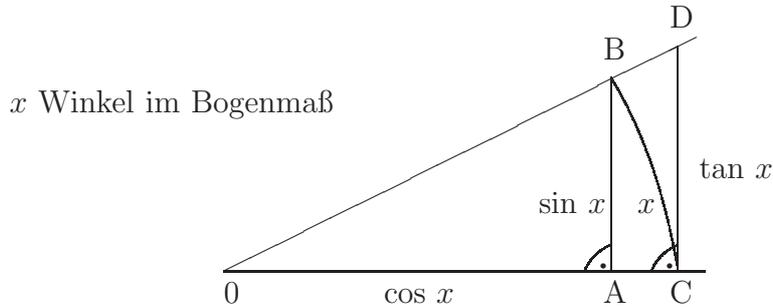
Dabei bedeutet " $x \rightarrow x_0^-$ " ausführlicher " $x \rightarrow x_0$  und  $x < x_0$ " eine Annäherung von links an die Stelle  $x_0$ . Entsprechend bedeutet " $x \rightarrow x_0^+$ " eine Annäherung von rechts.

Aus den Definitionen folgt unmittelbar, daß die Funktion  $f$  an der Stelle  $x_0$  den Grenzwert  $G$  genau dann besitzt, wenn linksseitiger Grenzwert  $G_L$  und rechtsseitiger Grenzwert  $G_R$  existieren und gleich sind:  $G = G_L = G_R$ .

Beweis zu  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$  :

$f(x) = \frac{\sin x}{x}$  ist gerade, es genügt also, das Verhalten für  $x \rightarrow 0+$  zu untersuchen.

Flächenbetrachtung am Einheitskreis:



$$\begin{aligned} \overline{OB} = \overline{OC} = 1, \quad \sin x = \overline{AB}, \quad \cos x = \overline{OA}, \quad \tan x = \overline{CD} \\ A_{\Delta OAB} < A_{Sektor} < A_{\Delta OCD} \\ 1/2 \sin x \cos x < 1/2x < 1/2 \frac{\sin x}{\cos x} \\ \frac{1}{\cos x} > \frac{x}{\sin x} > \cos x \quad (\text{Übergang zu den Kehrwerten}) \\ \cos x < \frac{\sin x}{x} < \frac{1}{\cos x} \quad (\text{Grenzübergang } x \rightarrow 0+) \\ 1 \leq \lim_{x \rightarrow 0+} \frac{\sin x}{x} \leq 1 \end{aligned}$$

**Definition: Uneigentlicher Grenzwert einer Funktion**

Die Funktion  $f$  hat an der Stelle  $x_0$  den linksseitigen (rechtsseitigen) uneigentlichen Grenzwert  $+\infty$  bzw.  $-\infty$ , wenn für jede von links (von rechts) gegen  $x_0$  konvergierende Folge  $\{x_n\}$  die Folge der Funktionswerte  $\{f(x_n)\}$  den uneigentlichen Grenzwert  $+\infty$  bzw.  $-\infty$  besitzt.

**Beispiel:**

5.  $R(x) = \frac{2x - 5}{x - 3}, \quad x_0 = 3$   
 $x \rightarrow 3+ : \{x_n\}$  beliebig gewählt mit  $x_n > 3$  und  $x_n \rightarrow 3$  für  $n \rightarrow \infty$   
 $Z(x_n) \rightarrow 1, N(x_n) \rightarrow 0+ \Rightarrow R(x_n) \rightarrow \infty$  (nach GWS)

$x \rightarrow 3- : \{x_n\}$  beliebig gewählt mit  $2.5 < x_n < 3$  und  $x_n \rightarrow 3$  für  $n \rightarrow \infty$   
 $Z(x_n) \rightarrow 1, N(x_n) \rightarrow 0- \text{ für } n \rightarrow \infty \Rightarrow R(x_n) \rightarrow -\infty$  (nach GWS)

$R$  besitzt an der Stelle  $x_0 = 3$  den uneigentlichen rechtsseitigen Grenzwert  $\infty$  und den uneigentlichen linksseitigen Grenzwert  $-\infty$ .

**Verhalten für  $|x| \rightarrow \infty$**

**Definition: Grenzwert für  $x \rightarrow \pm\infty$**

Die Funktion  $f$  hat für  $x \rightarrow \infty$  den Grenzwert  $G$ , wenn zu jeder Zahl  $\epsilon > 0$  eine Zahl  $M(\epsilon)$  existiert, so daß  $|f(x) - G| < \epsilon$  für alle  $x > M$ .

Schreibweise:  $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = G$  oder  $f(x) \rightarrow G$  für  $x \rightarrow \infty$   
(für  $x \rightarrow -\infty$  entsprechend)

Es gilt  $|f(x) - G| < \epsilon \Leftrightarrow G - \epsilon < f(x) < G + \epsilon$

**Beispiele:**

6.  $\frac{\sin x}{x}, \quad x \rightarrow \infty$   
wegen  $\left| \frac{\sin x}{x} \right| = \frac{|\sin x|}{|x|} \leq \frac{1}{|x|}$   
gilt  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\sin x}{x} = 0$

7.  $\lim_{x \rightarrow \infty} e^{-x} \sin x = 0$   
wegen  $|e^{-x} \sin x| \leq e^{-x}$  und  $e^{-x} \rightarrow 0$  ( $x \rightarrow \infty$ ).

## 5.2 Rechnen mit Grenzwerten von Funktionen

**Grenzwertsätze:**

Es sei  $x_0 \in \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$ ;  $u$  und  $v$  seien Funktionen mit  $\lim_{x \rightarrow x_0} u(x) = U$  und  $\lim_{x \rightarrow x_0} v(x) = V$ ,  
 $U, V \in \mathbb{R}$ . Dann gilt:

1.  $\lim_{x \rightarrow x_0} [u(x) \pm v(x)] = \lim_{x \rightarrow x_0} u(x) \pm \lim_{x \rightarrow x_0} v(x) = U \pm V$

$$2. \lim_{x \rightarrow x_0} [u(x) \cdot v(x)] = \lim_{x \rightarrow x_0} u(x) \cdot \lim_{x \rightarrow x_0} v(x) = U \cdot V$$

$$3. \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{u(x)}{v(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0} u(x) / \lim_{x \rightarrow x_0} v(x) = \frac{U}{V} \quad (\text{falls } v(x), V \neq 0)$$

**Beispiele:**

$$1. \lim_{x \rightarrow 0} \frac{3x - 1}{2x + 2} = \frac{\lim_{x \rightarrow 0} 3x - 1}{\lim_{x \rightarrow 0} 2x + 2} = -1/2$$

$$2. \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{3x - 1}{2x + 2} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{3 - 1/x}{2 + 2/x} = 3/2$$

**Ergänzungen zu den Grenzwertsätzen**

Regel:

Falls  $u(x) \rightarrow a$  und  $v(x) \rightarrow \infty$  für  $x \rightarrow x_0$ , dann gilt:

$u(x) + v(x) \rightarrow \infty$  für  $-\infty < a \leq \infty$

$u(x) \cdot v(x) \rightarrow \infty$  für  $0 < a \leq \infty$

Diese und weitere Regeln lassen sich in suggestiver Kurzform notieren als:

$a \pm \infty = \pm \infty + a = \pm \infty$ , falls  $a \in \mathbb{R}$ ,

$\infty + \infty = \infty$ ,

$a \cdot (\pm \infty) = \pm \infty$ , falls  $a > 0$ ,

$a \cdot (\pm \infty) = \mp \infty$ , falls  $a < 0$ ,

$\infty \cdot \infty = (-\infty) \cdot (-\infty) = \infty$ ,

$\infty \cdot (-\infty) = (-\infty) \cdot \infty = -\infty$ ,

$\frac{1}{\pm \infty} = 0$  und  $\frac{1}{0 \pm} = \pm \infty$ .

Unbestimmte Ausdrücke wie  $\frac{0}{0}$ ,  $\frac{\infty}{\infty}$ , " $\infty - \infty$ ", " $0 \cdot \infty$ " siehe Kapitel 11 (Regeln von Bernoulli und de L'Hospital)

hier: Abhilfe durch geeignete Umformungen.

**Beispiele:**

$$1. \lim_{x \rightarrow -1} \frac{x^3 + x^2 - 4x - 4}{x^2 - 1}$$

Abhilfe: Linearfaktor  $x + 1$  in Zähler und Nenner abspalten und kürzen.

$$\lim_{x \rightarrow -1} \frac{x^3 + x^2 - 4x - 4}{x^2 - 1} = \lim_{x \rightarrow -1} \frac{(x+1)(x^2 - 4)}{(x+1)(x-1)} = \lim_{x \rightarrow -1} \frac{x^2 - 4}{x - 1} = 3/2$$

2.  $\lim_{x \rightarrow \infty} (\sqrt{x^2 + 2} - \sqrt{x^2 + 3x})$

Abhilfe: Erweitern mit  $\sqrt{\quad} + \sqrt{\quad}$  gibt:

$$\frac{(\sqrt{x^2 + 2} - \sqrt{x^2 + 3x})(\sqrt{x^2 + 2} + \sqrt{x^2 + 3x})}{\sqrt{x^2 + 2} + \sqrt{x^2 + 3x}} = \frac{x^2 + 2 - x^2 - 3x}{\sqrt{x^2 + 2} + \sqrt{x^2 + 3x}} =$$

$$\frac{2 - 3x}{x\sqrt{1 + 2/x^2} + x\sqrt{1 + 3/x}} = \frac{2/x - 3}{\sqrt{1 + 2/x^2} + \sqrt{1 + 3/x}} \rightarrow -3/2 \quad \text{für } x \rightarrow \infty$$

## 5.3 Asymptotisches Verhalten von Funktionen

### Senkrechte Asymptoten

Existiert für eine Funktion  $f$  an der Stelle  $x_0$  ein rechts- oder linksseitiger uneigentlicher Grenzwert

$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) \in \{+\infty, -\infty\} \quad \text{bzw.} \quad \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) \in \{+\infty, -\infty\} \quad ,$$

so ist  $x_0$  eine Unendlichkeitsstelle von  $f$ ; die Funktionskurve hat die Gerade  $x = x_0$  als senkrechte Asymptote.

### Polstellen

Eine Unendlichkeitsstelle, an der sowohl der rechts- als auch der linksseitige Grenzwert uneigentlich ist, heißt Polstelle oder Pol. Man unterscheidet Pole ohne und mit Vorzeichenwechsel, je nachdem ob die uneigentlichen Grenzwerte gleiches oder verschiedenes Vorzeichen haben.

### Asymptotische Näherungskurven für $x \rightarrow \pm\infty$

Existiert für eine Funktion  $f$  die Darstellung

$$f(x) = g(x) + r(x) \quad \text{mit } r(x) \rightarrow 0 \quad \text{für } x \rightarrow +\infty \quad (x \rightarrow -\infty) \quad ,$$

so ist  $y = g(x)$  Gleichung einer asymptotischen Näherungskurve der Funktion  $f$  für  $x \rightarrow +\infty$  ( $x \rightarrow -\infty$ ). Man schreibt  $f \approx g$ .

### Waagrechte Asymptoten

$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x) = c, c \in \mathbb{R} \Leftrightarrow y = c$  ist waagrechte Asymptote für  $x \rightarrow \pm\infty$

### Beispiele:

1.  $f(x) = \frac{2x - 5}{x - 3} = \frac{2x - 6 + 1}{x - 3} = 2 + \frac{1}{x - 3} \rightarrow 2$  für  $x \rightarrow \pm\infty$

2.  $f(x) = \frac{x^3 - 3x + 5}{x - 2} = x^2 + 2x + 1 + \frac{7}{x - 2}$

$$\frac{x^3 - 3x + 5}{x - 2} \approx x^2 + 2x + 1 \text{ für } x \rightarrow \pm\infty$$

# 6 Stetigkeit

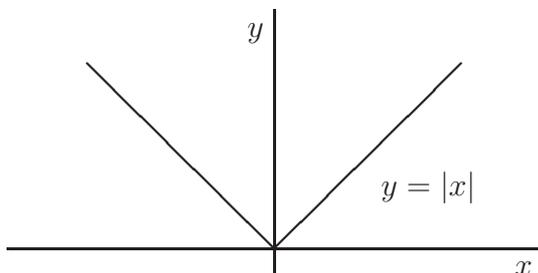
## 6.1 Definitionen und Beispiele

### Definition:

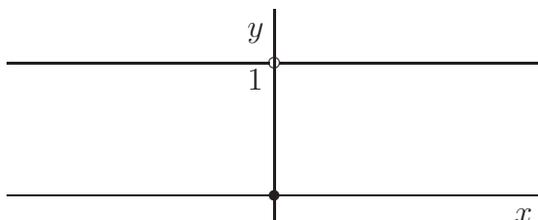
Es sei  $D \subseteq \mathbb{R}$  mit  $x_0 \in D$ . Dann heißt die Funktion  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$  **stetig** in  $x_0$ , wenn  $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$  gilt. Die Funktion  $f$  heißt stetig in  $M$ ,  $M \subseteq D$ , wenn sie in jedem  $x \in M$  stetig ist. Gilt  $M = D$ , so heißt  $f$  (global) stetig.

### Beispiele:

1.  $f(x) = |x|$  ist stetig



2.  $f(x) = \begin{cases} 1 & \text{falls } x \neq 0 \\ 0 & \text{falls } x = 0 \end{cases}$  ist stetig auf  $\mathbb{R} \setminus \{0\}$



3.  $f(x) = x, x^2, x^3, \dots, \sqrt{x}, \sqrt[3]{x}, \dots$  sind stetig

### Sätze über stetige Funktionen

Es seien  $D_f, D_g \subseteq \mathbb{R}$ ,  $x_0 \in D_f \cap D_g$ ; die Funktionen  $f : D_f \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g : D_g \rightarrow \mathbb{R}$  seien stetig in  $x_0$ .

Dann sind die Funktionen  $f \pm g$ ,  $f \cdot g$  und  $\frac{f}{g}$  ( $g(x_0) \neq 0$  vorausgesetzt) stetig in  $x_0$ .

Folgerung: Die ganz- und gebrochenrationalen Funktionen sind stetig.

Die Funktionen  $\sin$  und  $\cos$  sind stetig.

Folgerung: Die Funktionen  $\tan = \frac{\sin}{\cos}$  und  $\cot = \frac{\cos}{\sin}$  sind stetig.

Die Funktionen  $a^x$  und  $\log_a x$  ( $a > 0$ ,  $a \neq 1$ ) sind stetig.

### Stetigkeit verketteter Funktionen

Es seien  $D_f, D_g \subseteq \mathbb{R}$ ,  $x_0 \in D_f$ ,  $f : D_f \rightarrow \mathbb{R}$  sei stetig in  $x_0$  und  $f(x_0) \in D_g$ ,  $g : D_g \rightarrow \mathbb{R}$  sei stetig in  $f(x_0)$ .

Dann ist  $g \circ f$  stetig in  $x_0$ .

### Beispiel:

$f(x) = \sin(x^3 + 6x)$  ist stetig,  $f(x) = \ln(1 - x^2)$  ist stetig auf  $(-1, 1)$ .

## 6.2 Unstetigkeitsstellen

Die Funktion  $f$  sei an der Stelle  $x_0$  definiert, aber dort nicht stetig; man sagt dann,  $f$  sei **unstetig** (in  $x_0$ ).

Dies kann u.a. folgende Gründe haben:

1.  $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$  existiert in  $\mathbb{R}$ , ist aber verschieden von  $f(x_0)$ . Durch Abändern des Funktionswertes bei  $x_0$  zu  $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$  wird  $f$  stetig in  $x_0$  (**hebbare Unstetigkeitsstelle**).
2. Die einseitigen Grenzwerte  $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$  und  $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$ 
  - a) existieren in  $\mathbb{R}$ , sind aber verschieden (**Sprungstelle**)
  - b) sind beide uneigentlich (**Pol**).

**Beispiele:**

1. Siehe 6.1 Beispiel 2:  $f$  läßt sich an der Stelle  $x_0 = 0$  stetig ergänzen.

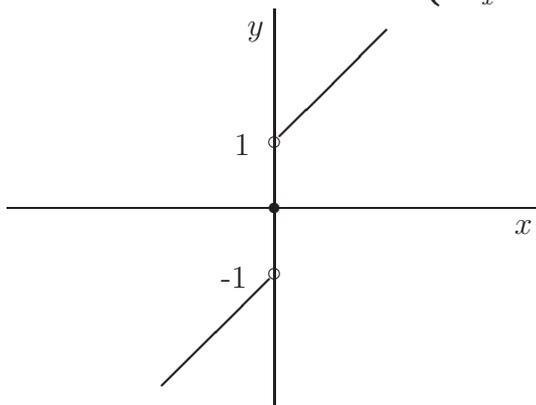
$\tilde{f}(x) = 1 \forall x \in \mathbb{R}$  ist die **stetige Ergänzung** zu  $f$ .

2. Oft werden auch Definitionslücken fälschlicherweise als Unstetigkeitsstellen bezeichnet. Dort ist aber die betrachtete Funktion gar nicht definiert, die Frage nach der Stetigkeit stellt sich also an einer solchen Stelle gar nicht! Natürlich kann man auch hier nach der stetigen Ergänzung fragen:

$$f(x) = \frac{\sin x}{x}, D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}$$

$$\tilde{f}(x) = \begin{cases} \frac{\sin x}{x} & \text{für } x \in \mathbb{R} \setminus \{0\} \\ 1 & \text{für } x = 0 \end{cases} \text{ ist die stetige Ergänzung zu } f$$

$$3. f(x) = \begin{cases} \frac{x^2+|x|}{x} & \text{für } x \neq 0 \\ 0 & \text{für } x = 0 \end{cases} = \begin{cases} \frac{x^2+x}{x} = x+1 & \text{für } x > 0 \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} 1 \\ 0 & \text{für } x = 0 \\ \frac{x^2-x}{x} = x-1 & \text{für } x < 0 \xrightarrow{x \rightarrow 0^-} -1 \end{cases}$$



$x_0 = 0$  ist Sprungstelle

### 6.3 Eigenschaften stetiger Funktionen

**Satz:**

Die Funktion  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$  sei stetig in  $[a, b]$ . Dann gilt:

1.  $f$  ist beschränkt;
2.  $f$  nimmt jeden Wert zwischen  $f(a)$  und  $f(b)$  an;
3. gilt  $f(a) \cdot f(b) < 0$ , dann hat  $f$  mindestens eine Nullstelle in  $[a, b]$ ;

4.  $f$  besitzt in  $[a, b]$  einen größten (absolutes Maximum) und einen kleinsten Wert (absolutes Minimum).

Voraussetzung  $[a, b]$  abgeschlossen ist wesentlich!

$f(x) = 1/x$  stetig in  $(0, 1]$ , aber nicht beschränkt.

# 7 Differenzierbarkeit und Ableitung

## 7.1 Ableitung einer Funktion

### Beispiel:

Gegeben sei  $y = f(x) = x^2$ .

Gesucht: Steigung der Kurventangente im Kurvenpunkt  $P(0.5, 0.25)$

1. Schritt:

Wähle  $Q \neq P$  in der Umgebung von  $P$  auf der Kurve.

$\Delta x$ : Abszissendifferenz,  $\Delta y$ : Ordinatendifferenz

Die Sekante durch die Punkte  $P$  und  $Q$  besitzt die Steigung

$$m_s = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{(0.5 + \Delta x)^2 - 0.5^2}{\Delta x} = \frac{\Delta x + (\Delta x)^2}{\Delta x} = 1 + \Delta x$$

2. Schritt:

$Q \rightarrow P$  auf der Parabel, d.h.  $\Delta x \rightarrow 0$

$$m_t = \tan \tau = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} (1 + \Delta x) = 1$$

### Allgemein:

$y = f(x)$ . Gesucht: Steigung der Tangente an der Kurve der Funktion  $f$  an der Stelle  $x_0$ .

1.

$$m_s = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} \quad \text{“Differenzenquotient”}$$

2.

$$m_t = \tan \tau = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

**Definition:**

Existiert der Grenzwert  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = A$  in  $\mathbb{R}$ , so heißt  $A$  **Ableitung der Funktion  $f$  an der Stelle  $x_0$** ; die Funktion  $f$  heißt dann **differenzierbar an der Stelle  $x_0$** .  $A$  ist die Steigung der Kurventangente im Punkt  $P_0(x_0, f(x_0))$ ; es gilt:  $A = m_t = \tan \tau$ .

**Bezeichnungen und Schreibweisen**

$$\begin{aligned} A = f'(x_0) = y'(x_0) &= \left. \frac{df}{dx} \right|_{x_0} = \left. \frac{dy}{dx} \right|_{x_0} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left. \frac{\Delta y}{\Delta x} \right|_{x_0} \\ &= \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} \end{aligned}$$

Die Sekantensteigung  $\frac{\Delta y}{\Delta x}$  heißt **Differenzenquotient**, der Grenzwert (Tangentensteigung)  $\frac{dy}{dx}$  heißt **Differentialquotient**.

**Ableitungsfunktion**

Ist  $y = f(x)$  für alle  $x$  im Intervall  $I = (a, b)$  differenzierbar, so heißt  $f$  **differenzierbar im Intervall  $I$** . Die **Ableitungsfunktion** oder kurz **Ableitung**  $y' = f'(x)$  ordnet den Argumenten  $x \in I$  die Werte der Tangentensteigung der Kurve  $y = f(x)$  im Kurvenpunkt  $P(x, f(x))$  zu.

Differenzierbarkeit einer Funktion  $f$  an der Stelle  $x_0$  bedeutet, daß die Bildkurve an dieser Stelle eine **eindeutig bestimmte** Tangente mit **endlicher** Steigung besitzt.

**7.2 Grundformeln und Beispiele****Beispiele:**

1.  $y = f(x) = a$  ( $a$  const.),  $\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} = \frac{a - a}{\Delta x} = 0 \Rightarrow y' = 0$
2.  $y = f(x) = x$ ,  $\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{x + \Delta x - x}{\Delta x} = 1 \Rightarrow y' = 1$

$$3. \ y = f(x) = x^2, \quad \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{(x + \Delta x)^2 - x^2}{\Delta x} = \frac{2x\Delta x + (\Delta x)^2}{\Delta x} = 2x + \Delta x \Rightarrow y' = 2x$$

$$4. \ y = f(x) = x^n, \quad \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{(x + \Delta x)^n - x^n}{\Delta x} = \frac{nx^{n-1}\Delta x + (\Delta x)^2 \left( \binom{n}{2} x^{n-2} + \dots \right)}{\Delta x}$$

$$= nx^{n-1} + \underbrace{\Delta x(\dots)}_{\rightarrow 0} \Rightarrow y' = nx^{n-1}$$

**Potenzregel:** Die allgemeine Potenzfunktion  $y = x^a$ ,  $a \in \mathbb{R}$ , ist differenzierbar auf ihrem Definitionsbereich und es gilt:

$$(x^a)' = ax^{a-1} \quad .$$

$$5. \ y = f(x) = x^{3/2}, \quad D_f = [0, \infty)$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{f(\Delta x) - f(0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{(\Delta x)^{3/2}}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \sqrt{\Delta x} = 0$$

$$6. \ y = f(x) = \sqrt{x}$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{f(\Delta x) - f(0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{\sqrt{\Delta x}}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{1}{\sqrt{\Delta x}} = +\infty$$

d.h. die Quadratwurzelfunktion besitzt im Ursprung eine senkrechte Tangente.

$$7. \ y = f(x) = |x| \text{ ist stetig auf } \mathbb{R}, \quad x_0 = 0$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0-} \frac{f(\Delta x) - f(0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0-} -\frac{\Delta x}{\Delta x} = -1$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{f(\Delta x) - f(0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0+} \frac{\Delta x}{\Delta x} = 1$$

$\Rightarrow$  Die einseitigen Grenzwerte sind verschieden, also ist die Funktion  $y = |x|$  nicht differenzierbar an der Stelle  $x_0 = 0$ .

**Folgerung:** Nicht jede stetige Funktion ist auch differenzierbar.

Die Umkehrung gilt jedoch: Ist  $f$  an der Stelle  $x_0$  differenzierbar, so ist  $f$  an der Stelle  $x_0$  stetig.

Beweis:

$$f(x) - f(x_0) = \underbrace{\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}}_{\rightarrow f'(x_0)} \underbrace{(x - x_0)}_{\rightarrow 0} \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0$$

d.h.  $f$  ist stetig in  $x_0$ .

## 7.3 Höhere Ableitungen

**Bezeichnung und Schreibweisen:**

$$\begin{aligned} y &= f(x) = f^{(0)}(x) \\ y' &= f'(x) = \frac{df}{dx} = \frac{dy}{dx} && \text{1. Ableitung, } \textit{die} \text{ Ableitung} \\ (y')' &= y'' = f''(x) = \frac{d^2 f}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dx^2} && \text{2. Ableitung} \\ y''' &= f'''(x) = \frac{d^3 f}{dx^3} = \frac{d^3 y}{dx^3} && \text{3. Ableitung} \\ &\vdots \\ y^{(n)} &= f^{(n)} = \frac{d^n f}{dx^n} = \frac{d^n y}{dx^n} && n\text{-te Ableitung} \end{aligned}$$

**Beispiele:**

$$\begin{aligned}
 1. \quad y &= x^n, \quad n \in \mathbb{N} \\
 y' &= nx^{n-1} \\
 y'' &= n \cdot (n-1)x^{n-2} \\
 y''' &= n \cdot (n-1)(n-2)x^{n-3} \\
 &\vdots \\
 y^{(n-1)} &= n(n-1) \cdot \dots \cdot 2x \\
 y^{(n)} &= n!
 \end{aligned}$$

$$2. \quad y = \cos x, \quad y' = -\sin x, \quad y'' = -\cos x, \quad y''' = \sin x, \quad y^{(4)} = \cos x, \quad y^{(5)} = -\sin x, \dots$$

**Definition:** Eine Funktion  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ , heißt **stetig differenzierbar** auf  $(a, b) \subseteq D$ , falls  $f$  auf  $(a, b)$  differenzierbar und  $f'$  auf  $(a, b)$  stetig ist.

**In der Physik**

$$\begin{aligned}
 x(t) &\quad (t \text{ Zeit}) \\
 \dot{x}(t) &= \frac{dx}{dt} \\
 \ddot{x}(t) &= \frac{d^2x}{dt^2}
 \end{aligned}$$

**Beispiel:**

Ein Massepunkt bewege sich längs einer Geraden:

$$\text{mittlere Geschwindigkeit: } \bar{v} = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s(t + \Delta t) - s(t)}{\Delta t}$$

$$\text{(Momentan-) Geschwindigkeit: } v(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{s(t + \Delta t) - s(t)}{\Delta t}$$

$$\text{d.h. } v = \dot{s}(t) = \frac{ds}{dt}$$

$$\text{mittlere Beschleunigung: } \bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v(t + \Delta t) - v(t)}{\Delta t}$$

(Momentan-) Beschleunigung:

$$a(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{v(t + \Delta t) - v(t)}{\Delta t} = \dot{v}(t) = \ddot{s}(t)$$

Anwendung freier Fall:

Weg-Zeit-Gesetz:  $s(t) = 1/2gt^2$ ,  $g$  Erdbeschleunigung

$$v(t) = \dot{s}(t) = g \cdot t, \quad a(t) = \dot{v}(t) = \ddot{s}(t) = g$$

## 7.4 Ableitungsregeln

### 7.4.1 Faktor-, Summen-, Produkt- und Quotientenregel

- a)  $[cf]' = cf'$  Faktorregel  
 b)  $[u + v]' = u' + v'$  Summenregel  
 c)  $[u \cdot v]' = u' \cdot v + u \cdot v'$  Produktregel  
 d)  $\left[\frac{u}{v}\right]' = \frac{u' \cdot v - u \cdot v'}{v^2}$  Quotientenregel

#### Beispiele:

- $(-6e^x)' = -6 \cdot (e^x)' = -6e^x$
- $(ax^2 + bx + c)' = (ax^2)' + (bx)' + (c)' = a(x^2)' + b(x)' = 2ax + b$
- $(\sin x \cos x)' = (\sin x)' \cos x + \sin x (\cos x)' = \cos^2 x - \sin^2 x$
- $(\tan x)' = \left(\frac{\sin x}{\cos x}\right)' = \frac{\cos^2 x + \sin^2 x}{\cos^2 x} = \frac{1}{\cos^2 x}$

Speziell:  $\left(\frac{1}{v}\right)' = -\frac{v'}{v^2}$

### 7.4.2 Kettenregel

Die Ableitung von  $y = f[u(x)]$  nach  $x$  erhält man in Differentialschreibweise in der Form

$$y'(x) = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{df}{du} \cdot \frac{du}{dx}$$

(Produkt aus **äußerer**  $f'(u) = \frac{df}{du}$  und **innerer Ableitung**  $u'(x) = \frac{du}{dx}$ ).

#### Beispiele:

- $y = f(u(x)) = \tan(3x)$   
 Subst.:  $u = u(x) = 3x$ , innere Funktion  $u = u(x) = 3x$ ,  $u'(x) = 3$   
 $y = f(u) = \tan u$ , äußere Funktion  $y = f(u) = \tan u$ ,  $f'(u) = \frac{1}{\cos^2 u}$   
 $\frac{df}{dx} = \frac{df}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{1}{\cos^2 u} \cdot 3 = \frac{3}{\cos^2(3x)}$

$$\begin{aligned}
 2. \quad & y = (5x^2 - 7)^9, \quad \text{Subst. } u(x) = 5x^2 - 7 \\
 & \text{innere Funktion: } u = u(x) = 5x^2 - 7, \quad u'(x) = \frac{du}{dx} = 10x \\
 & \text{äußere Funktion: } y(u) = u^9, \quad y' = 9u^8 \\
 & f'(x) = 10x \cdot 9u^8 = 10x \cdot 9(5x^2 - 7)^8 = 90x(5x^2 - 7)^8
 \end{aligned}$$

### Mehrfach verkettete Funktionen

$$\frac{df(u(v(x)))}{dx} = \frac{df}{du} \cdot \frac{du}{dv} \cdot \frac{dv}{dx}$$

$$\begin{aligned}
 \text{denn: setze } f(u(v)) &= g(v), \quad \frac{dg}{dv} = \frac{df}{du} \cdot \frac{du}{dv} \\
 \frac{df(u(v(x)))}{dx} &= \frac{dg(v(x))}{dx} = \frac{dg}{dv} \cdot \frac{dv}{dx} = \frac{df}{du} \cdot \frac{du}{dv} \cdot \frac{dv}{dx}
 \end{aligned}$$

### Beispiel:

$$y = \ln(\sin(2x - 3))$$

$$1. \text{ Subst.: } v = v(x) = 2x - 3, \quad y = \ln(\sin v)$$

$$2. \text{ Subst.: } u(v) = \sin v, \quad y = \ln u$$

$$\frac{dy}{du} = \frac{1}{u}, \quad \frac{du}{dv} = \cos v, \quad \frac{dv}{dx} = 2$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{2 \cos v}{u} = 2 \frac{\cos v}{\sin v} = 2 \cot(2x - 3)$$

## 7.4.3 Anwendungen der Kettenregel

### Allgemeine Potenzregel

$$(x^a)' = (e^{a \ln x})' = e^{a \ln x} \cdot a \cdot \frac{1}{x} = ax^{a-1}$$

### Ableitung der allgemeinen Exponential- und Logarithmusfunktion

$$(a^x)' = (e^{x \ln a})' = e^{x \ln a} \cdot \ln a = \ln a \cdot a^x$$

$$(\log_a x)' = \left( \frac{\ln x}{\ln a} \right)' = \frac{1}{\ln a} \cdot \frac{1}{x}$$

**Ableitung der Umkehrfunktion**

Gegeben: Die Funktion  $f$  sei differenzierbar und umkehrbar.

Gesucht: Ableitung der Umkehrfunktion  $f^{-1}(x) = g(x)$

$y = f(x)$ , Auflösen nach  $x$ :  $x = f^{-1}(y) = g(y)$

wegen  $f \circ f^{-1}(y) = y$  gilt

$$f(g(y)) = y \Rightarrow f'(g(y))g'(y) = 1$$

$$\Rightarrow g'(y) = \frac{1}{f'(g(y))}, \quad \text{falls } f'(x) \neq 0$$

Vertauschen der Variablen liefert:

$$(f^{-1})'(x) = \frac{1}{f'(g(x))} = \frac{1}{f'(f^{-1}(x))}$$

**Beispiele:**

1. Herleitung der Ableitung des  $\ln$  aus der Ableitung der  $e$ -Funktion.

$$y = f(x) = e^x, \quad f'(x) = e^x$$

$$x = g(y) = \ln y$$

$$g'(y) = \frac{1}{f'(x)} = \frac{1}{e^x} = \frac{1}{y}$$

$$\frac{d \ln x}{dx} = \frac{1}{x}$$

2. Ableitung des  $\arctan$

$$y = f(x) = \tan x, \quad f'(x) = \left( \frac{\sin x}{\cos x} \right)' = \frac{\sin^2 x + \cos^2 x}{\cos^2 x} = 1 + \tan^2 x$$

$$x = g(y) = \arctan y$$

$$g'(y) = \frac{1}{f'(x)} = \frac{1}{1 + \tan^2 x} = \frac{1}{1 + y^2}$$

$$\frac{d \arctan x}{dx} = \frac{1}{1 + x^2}$$

**7.5 Anwendungen****7.5.1 Ganzrationale Funktionen**

$$y = f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0, \quad a_n \neq 0$$

$$f'(x) = \underbrace{n a_n x^{n-1}}_{\neq 0} + (n-1) a_{n-1} x^{n-2} + \dots + a_1$$

$$f''(x) = n(n-1) a_n x^{n-2} + \dots + 2a_2$$

$$f^{(n)}(x) = n(n-1)(n-2)\cdots 2 \cdot 1 \cdot a_n = n!a_n$$
$$f^{(n+1)}(x) = 0$$

### 7.5.2 Gebrochenrationale Funktionen

Jede gebrochenrationale Funktion  $R(x) = \frac{Z(x)}{N(x)}$  ist für alle  $x \in \mathbb{R}$  mit Ausnahme der Nennernullstellen differenzierbar,  $R'$  ist wieder eine gebrochenrationale Funktion, denn:

$$R' = \left( \frac{Z(x)}{N(x)} \right)' = \frac{Z'(x)N(x) - Z(x)N'(x)}{N^2(x)} .$$

# 8 Charakteristische Kurvenpunkte

## 8.1 Monotonie- und Krümmungsverhalten

### Monotonieverhalten differenzierbarer Funktionen

1.  $f'(x_0) > 0 \Rightarrow f$  nimmt zu und Kurve von  $f$  steigt in einer Umgebung von  $x_0$
2.  $f'(x_0) < 0 \Rightarrow f$  nimmt ab und Kurve von  $f$  fällt in einer Umgebung von  $x_0$
3.  $f'(x_0) = 0 \Leftrightarrow$  Kurve von  $f$  besitzt waagrechte Tangente

Gilt 1. bzw. 2. für alle  $x$  in einem Intervall  $I$ , so ist  $f$  streng monoton wachsend bzw. streng monoton fallend im Intervall  $I$ .

### Beispiele:

$$1. \ y = \frac{x^2}{1+x^2} = \frac{1+x^2-1}{1+x^2} = 1 - \frac{1}{1+x^2}$$
$$y' = \left(1 - \frac{1}{1+x^2}\right)' = \frac{2x}{(1+x^2)^2} \begin{cases} > 0 & \text{falls } x > 0 & \text{streng mon. wachsend} \\ = 0 & \text{falls } x = 0 & \text{waagrechte Tangente} \\ < 0 & \text{falls } x < 0 & \text{streng mon. fallend} \end{cases}$$

$$2. \ y = e^{-x^2/2}$$
$$y' = -xe^{-x^2/2} \begin{cases} < 0 & \text{falls } x > 0 & \text{streng mon. fallend} \\ = 0 & \text{falls } x = 0 & \text{waagrechte Tangente} \\ > 0 & \text{falls } x < 0 & \text{streng mon. wachsend} \end{cases}$$

### Krümmungsverhalten differenzierbarer Funktionen

1.  $f''(x_0) > 0 \Rightarrow f'$  nimmt zu, Kurve von  $f$  hat eine Linkskrümmung in einer Umgebung von  $x_0$
2.  $f''(x_0) < 0 \Rightarrow f'$  nimmt ab, Kurve von  $f$  hat eine Rechtskrümmung in einer Umgebung von  $x_0$

Gilt 1. bzw. 2. für alle  $x$  in einem Intervall  $I$ , so verläuft die Funktionskurve in  $I$  als **Linkskurve** bzw. als **Rechtskurve**.

**Beispiele (Forts.):**

$$1. y'' = \frac{2 - 6x^2}{(1 + x^2)^3}$$

$$y'' = 0 \Leftrightarrow 2 - 6x^2 = 0 \Leftrightarrow x = \pm\sqrt{1/3} \approx \pm 0.577$$

$$y'' \begin{cases} > 0, & \text{falls } |x| < \sqrt{1/3} & \text{Linkskurve} \\ < 0, & \text{falls } |x| > \sqrt{1/3} & \text{Rechtskurve} \end{cases}$$

$$2. y'' = (x^2 - 1)e^{-x^2/2} \begin{cases} > 0, & \text{falls } |x| > 1 & \text{Linkskurve} \\ < 0, & \text{falls } |x| < 1 & \text{Rechtskurve} \end{cases}$$

## 8.2 Lokale (relative) Extrema

**Definition:**

1. Die Funktion  $f$  besitzt an der Stelle  $x_H$  ein **lokales Maximum**, wenn gilt:  
 $f(x) < f(x_H)$  für alle  $x$  aus einer Umgebung von  $x_H$  mit  $x \neq x_H$ .  
 Der zugehörige Kurvenpunkt  $H(x_H, f(x_H))$  ist ein **Hochpunkt**.
2. Die Funktion  $f$  besitzt an der Stelle  $x_T$  ein **lokales Minimum**, wenn gilt:  
 $f(x) > f(x_T)$  für alle  $x$  aus einer Umgebung von  $x_T$  mit  $x \neq x_T$ .  
 Der zugehörige Kurvenpunkt  $T(x_T, f(x_T))$  ist ein **Tiefpunkt**.

**Beispiele (Forts.):**

$$1. x_T = 0, f(x_T) = 0 < \frac{x^2}{1 + x^2} = f(x) \quad \forall x \in \mathbb{R}, x \neq 0$$

d.h.  $f$  besitzt an der Stelle  $x_T = 0$  ein relatives Minimum.

$$2. -x^2/2 < 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}, x \neq 0 \Rightarrow f(x) = e^{-x^2/2} < f(0) = 1$$

d.h.  $f$  besitzt an der Stelle  $x_H = 0$  ein relatives Maximum.

### Extrema bei differenzierbaren Funktionen

$f'(x_E) = 0$  und Vorzeichenwechsel von  $f'$  bei  $x_E \Leftrightarrow$  lokales Extremum bei  $x_E$

2 Fälle:

1. Vorzeichenwechsel von  $f'$  von + nach -, Übergang von Steigen zu Fallen  $\Rightarrow$  Hochpunkt
2. Vorzeichenwechsel von  $f'$  von - nach +, Übergang von Fallen zu Steigen  $\Rightarrow$  Tiefpunkt

$f'$  wechselt an der Stelle  $x_0$  mit  $f'(x_0) = 0$  das Vorzeichen, falls die Kurve von  $f$  an der Stelle  $x_0$  Links- bzw. Rechtskrümmung besitzt. Dieser Sachverhalt liefert das folgende hinreichende Kriterium:

### Hinreichende Bedingung für Extrema

$f'(x_E) = 0$  und  $f''(x_E) \neq 0 \Rightarrow$  lokales Extremum bei  $x_E$

2 Fälle:

1.  $f'(x_E) = 0$  und  $f''(x_E) < 0$ , waagr. Tangente, Rechtskurve  $\Rightarrow$  Hochpunkt bei  $x_E$
2.  $f'(x_E) = 0$  und  $f''(x_E) > 0$ , waagr. Tangente, Linkskurve  $\Rightarrow$  Tiefpunkt bei  $x_E$

### Beispiele (Forts.):

1.  $f'(0) = 0$  und  $f''(0) > 0 \Rightarrow f$  besitzt an der Stelle  $x_E = 0$  ein relatives Minimum
2.  $f'(0) = 0$  und  $f''(0) = -1 < 0 \Rightarrow f$  besitzt an der Stelle  $x_E = 0$  ein relatives Maximum

Ein **Extrempunkt** (Hoch-/ Tiefpunkt) ist ein **Kurvenpunkt**  $P(x_0, y_0)$ .

Ein **Extremstelle** (Minimum-/Maximumstelle) ist seine Abszisse  $x_0$ .

Ein **Extremwert** (Minimum/Maximum) ist seine Ordinate  $y_0$ .

## 8.3 Wendepunkte

### Definition:

Die Funktion  $f$  besitzt an der Stelle  $x_W$  einen **Wendepunkt**, wenn die zugehörige Kurve auf beiden Seiten von  $x_W$  unterschiedliches Krümmungsverhalten zeigt.

### Notwendige und hinreichende Bedingung für Wendepunkte

$f''(x_W) = 0$  und Vorzeichenwechsel von  $f''$  bei  $x_W \Leftrightarrow$  Wendepunkt bei  $x_W$

### Hinreichende Bedingung für Wendepunkte

$f''(x_W) = 0$  und  $f'''(x_W) \neq 0 \Rightarrow$  Wendepunkt bei  $x_W$

**Definition:** Ein Wendepunkt mit waagerechter Tangente heißt **Sattelpunkt**.

## 8.4 Vorgehensweise zum Auffinden relativer Extrema

1. Bestimmung aller Kurvenpunkte mit waagerechter Tangente aus der notwendigen Bedingung  $f'(x_0) = 0$ ,
2. Prüfen anhand
  - a) des Vorzeichenwechsels von  $f'$  bei  $x_0$  (notwendig und hinreichend) oder
  - b) des Vorzeichens von  $f''(x_0)$  (hinreichend),
 ob und welche Art von Extremwert bei  $x_0$  vorliegt.  
 Falls  $f''(x_0) = 0$  und  $f'''(x_0) \neq 0$ , so liegt bei  $x_0$  ein Sattelpunkt vor.

## 8.5 Allgemeines Kriterium für relative Extremwerte

Gegeben:

Funktion  $f$  mit  $f^{(k)}(x_0) = 0$ ,  $k = 1, 2, \dots, n - 1$ , und  $f^{(n)}(x_0) \neq 0$

- $n$  gerade: bei  $x_0$  liegt ein Extremwert vor, und zwar ein relatives  
 Minimum, falls  $f^{(n)}(x_0) > 0$   
 Maximum, falls  $f^{(n)}(x_0) < 0$ ,
- $n$  ungerade: bei  $x_0$  liegt ein Sattelpunkt vor.

**Beispiele:**

$f(x) = x^4$   $f^{(4)}(x) = 4! > 0 \Rightarrow$  im Ursprung liegt ein relatives Minimum vor.  
 $f(x) = x^5$   $f^{(5)}(x) = 5! > 0 \Rightarrow$  im Ursprung liegt ein Sattelpunkt vor.

## 8.6 Extremwerte bei nicht differenzierbaren Funktionen

### Satz:

Es sei  $f$  an der Stelle  $x_0$  stetig und in einer Umgebung von  $x_0$  (eventuell mit Ausnahme der Stelle  $x_0$ ) differenzierbar.

1. Besitzt  $f'$  bei  $x_0$  einen Vorzeichenwechsel von - nach + (bzw. + nach -), so hat  $f$  an der Stelle  $x_0$  ein relatives Minimum (bzw. ein relatives Maximum).
2. Besitzt  $f'$  keinen Vorzeichenwechsel bei  $x_0$ , so liegt bei  $x_0$  kein relativer Extremwert vor.

### Beispiel:

$f(x) = \sqrt[3]{x^2}$  ist stetig

$f$  ist bei  $x_0 = 0$  nicht differenzierbar

$f'(x) = \pm 2/3 \frac{1}{\sqrt[3]{|x|}}$  (+ für  $x > 0$ , - für  $x < 0$ )

$f$  besitzt an der Stelle  $x_0 = 0$  ein relatives Minimum.

### Definition:

Eine Funktion  $f : D \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  besitzt an der Stelle  $x_0 \in M$  mit  $M \subseteq D$  ihr **absolutes Maximum** (bzw. **Minimum**) auf  $M$ , falls gilt:

$$f(x) \leq f(x_0) \quad \forall x \in M \quad (\text{bzw. } f(x) \geq f(x_0) \quad \forall x \in M)$$

Bemerkung: Falls  $M = D$  läßt man häufig den Zusatz “auf  $M$ ” fort.

**Bezeichnung:**  $\max_{x \in M} f(x), \min_{x \in M} f(x)$

# 9 Kurvendiskussion

## Inhalt der Kurvendiskussion:

1. Definitionsbereich, Wertebereich
2. Symmetrie der Kurve
3. Schnittpunkte mit den Achsen
4. Asymptotisches Verhalten  
(Verhalten für  $|x| \rightarrow \infty$ ; Unendlichkeitsstellen)
5. Extrempunkte
6. Wendepunkte
7. Schaubild (eventuell Berechnung zusätzlicher Kurvenpunkte)

## 9.1 Kurvendiskussion ganzrationaler Funktionen

### Beispiel:

$$y = f(x) = 1/4x^3 + 1/4x^2 - 2x - 3, \quad D_f = \mathbb{R}, \quad W_f = \mathbb{R}$$

$$\text{Schnitt mit der } y\text{-Achse: } f(0) = -3$$

$$\text{Nullstellen: } x_{1/2} = -2, \quad x_3 = 3$$

$$\text{Asymptotisches Verhalten: } x \rightarrow \pm\infty : f(x) \rightarrow \pm\infty$$

$$\text{Extremstellen: } f'(x) = 3/4x^2 + 1/2x - 2$$

$$f'(x) = 0 : \quad x_4 = -2, \quad x_5 = 4/3$$

$$f''(x) = 3/2x + 1/2$$

$$f''(-2) < 0 \Rightarrow \text{HP}(-2, 0)$$

$$f''(4/3) > 0 \Rightarrow \text{TP}(4/3, -125/27)$$

Wendepunkte:

$$f''(x) = 0 \quad x_6 = -1/3 \Rightarrow \text{WP}(-1/3, -125/54)$$

**Allgemein gilt:** Jede kubische Funktion  $y = ax^3 + bx^2 + cx + d$  ist punktsymmetrisch in bezug auf ihren Wendepunkt als Symmetriezentrum.

## 9.2 Kurvendiskussion gebrochenrationaler Funktionen

**Beispiele:**

$$1. f(x) = \frac{2x^3 - 2x^2 + 2x}{x^3 + x} = 2 \cdot \frac{x^3 - x^2 + x}{x(x^2 + 1)}$$

$x(x^2 + 1)$  hat einzige Nullstelle bei  $0 \Rightarrow D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}$

Schnittpunkte mit der  $x$ -Achse:  $x(x^2 - x + 1) = 0 \Rightarrow x_1 = 0$ ,

$$x^2 - x + 1 = (x - 1/2)^2 + 3/4 > 0$$

$x_1 = 0$  ist (einfache) Zähler- und Nennernullstelle und damit stetig behebbare Definitionslücke.

$f^*(x) = 2 \cdot \frac{x^2 - x + 1}{x^2 + 1}$  ist die stetige Ergänzung zu  $f$ . Im folgenden wird mit der Funktion  $f^*$  weitergerechnet.  $f^*(0) = 2$

Funktion  $f^*$  weitergerechnet.  $f^*(0) = 2$

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} f^*(x) = 2 \cdot \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{1 - 1/x + 1/x^2}{1 + 1/x^2} = 2 \Rightarrow \text{waagerechte Asymptote } y = 2$$

$$y' = 2 \cdot \frac{x^2 - 1}{(x^2 + 1)^2}, \quad y' = 0 \Rightarrow x_2 = -1, x_3 = 1$$

$$y'' = 4x \cdot \frac{3 - x^2}{(x^2 + 1)^3}, \quad f^{*''}(-1) < 0 \Rightarrow \text{HP}(-1, 3)$$

$$f^{*''}(1) > 0 \Rightarrow \text{TP}(1, 1)$$

$$y'' = 0 \quad x_4 = -\sqrt{3}, x_5 = \sqrt{3}$$

	$x + \sqrt{3}$	$x$	$x - \sqrt{3}$	VZ
$x < -\sqrt{3}$	-	-	-	-
$-\sqrt{3} < x < 0$	+	-	-	+
$0 < x < \sqrt{3}$	+	+	-	-
$\sqrt{3} < x$	+	+	+	+

$$\Rightarrow \text{WP}_1(\sqrt{3}, 1.13\dots) \quad \text{WP}_2(-\sqrt{3}, 2.86\dots)$$

$$2. y = f(x) = \frac{x^3}{x^2 - x - 2} = \frac{x^3}{(x + 1)(x - 2)}$$

Nullstelle:  $x_0 = 0$

Pole:  $x_1 = -1, x_2 = 2$  Pole (mit Vorzeichenwechsel)

$$x \rightarrow -1- : f(x) \rightarrow -\infty, \quad x \rightarrow 2- : f(x) \rightarrow -\infty$$

$$x \rightarrow -1+ : f(x) \rightarrow +\infty, \quad x \rightarrow 2+ : f(x) \rightarrow +\infty$$

$$\frac{x^3}{x^2 - x - 2} = x + 1 + \frac{3x + 2}{(x + 1)(x - 2)} \Rightarrow \text{schiefe Asymptote } y = x + 1$$

für  $x \rightarrow \infty$  erfolgt die Annäherung an die Asymptote von oben.

für  $x \rightarrow -\infty$  erfolgt die Annäherung an die Asymptote von unten.

$$\text{Extrema: } f'(x) = \frac{x^2(x^2 - 2x - 6)}{(x^2 - x - 2)^2}, \quad f'(x) = 0 \Rightarrow x_{3/4} = 0, \quad x_{5/6} = 1 \pm \sqrt{7}$$

An der Stelle  $x_3$  liegt kein relatives Extremum vor, da  $f(x) \rightarrow \infty$  für  $x \rightarrow -1+$  und  $f(x) \rightarrow -\infty$  für  $x \rightarrow 2-$ ; an der Stelle  $x_5 \approx -1.65$  (bzw.  $x_6 \approx 3.65$ ) liegt ein relatives Maximum (bzw. Minimum) vor, da  $f(x) \rightarrow -\infty$  für  $x \rightarrow -\infty$  und  $x \rightarrow -1-$  (bzw.  $f(x) \rightarrow \infty$  für  $x \rightarrow 2+$  und  $x \rightarrow \infty$ ); denn andernfalls müßte es in den Intervallen  $(-\infty, -1)$ ,  $(-1, 2)$  und  $(2, \infty)$  noch eine weitere Stelle  $x^*$  mit  $f'(x^*) = 0$  geben.

### 9.3 Kurvendiskussion weiterer Funktionenklassen

**Beispiele:**

$$1. \quad y = f(x) = \frac{x}{\ln x}, \quad D_f = (0, 1) \cup (1, \infty)$$

$$\lim_{x \rightarrow 1^-} f(x) = -\infty, \quad \lim_{x \rightarrow 1^+} f(x) = \infty \Rightarrow \text{Pol mit VZW bei 1}$$

$$f'(x) = \frac{\ln x - 1}{\ln^2 x} = \frac{1}{\ln x} \cdot \left(1 - \frac{1}{\ln x}\right), \quad f''(x) = \frac{1}{x} \cdot \frac{2 - \ln x}{\ln^3 x}$$

$$f'(x) = 0 \Rightarrow \ln x = 1 \Rightarrow x = e$$

$$f''(e) = 1/e > 0 \Rightarrow TP(e/e)$$

$$f''(x) = 0 \Rightarrow \ln x = 2 \Rightarrow x = e^2 \Rightarrow WP(e^2, e^2/2) \quad (\text{VZW von } f'' \text{ bei } e^2)$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \frac{0}{-\infty} = 0, \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} f'(x) = 0$$

d.h. die Funktionskurve nähert sich tangential der  $x$ -Achse für  $x \rightarrow 0+$ .

$$2. \quad y = f(x) = \cos 2x - \cos x, \quad D_f = \mathbb{R}$$

Periode  $2\pi$ , daher können wir auf uns auf ein Intervall der Länge  $2\pi$ , also etwa auf  $[0, 2\pi)$ , beschränken.

Symmetrie:  $f(-x) = \cos(-2x) - \cos(-x) = \cos 2x - \cos x = f(x)$ , d.h.  $f$  ist gerade

Nullstellen:  $\cos 2x - \cos x = 0 \Rightarrow x_1 = 0, x_2 = 2/3\pi, x_3 = 4/3\pi$  (s. frühere ÜA)

$$y' = -2 \sin 2x + \sin x = -4 \sin x \cos x + \sin x = \sin x \cdot (1 - 4 \cos x)$$

$$y'' = \cos x \cdot (1 - 4 \cos x) + 4 \underbrace{\sin^2 x}_{1 - \cos^2 x} = -8 \cos^2 x + \cos x + 4$$

$$\text{Extrempunkte: } y' = 0 : \sin x = 0 \quad x_4 = 0, \quad x_5 = \pi$$

$$\cos x = 1/4, \quad x_6 = 1.318 \dots, \quad x_7 = 2\pi - x_6 = 4.965 \dots$$

$$f''(x_4) = f''(0) = -3 \Rightarrow HP(0, 0), \quad f''(x_5) = f''(\pi) = -5 \Rightarrow HP(\pi, 2)$$

$$f''(x_{6/7}) = -8/16 + 1/4 + 4 > 0 \Rightarrow TP(1.318 \dots, -1.125), \quad TP(4.965 \dots, -1.125)$$

Wendepunkte:  $y'' = 0$ ,  $8 \cos^2 x - \cos x - 4 = 0 \Rightarrow \cos x = \frac{1 \pm \sqrt{129}}{16}$   
 $\cos x = 0.772 \dots \Rightarrow x_8 = 0.688 \dots, x_9 = 5.594 \dots$   
 $\cos x = -0.647 \dots \Rightarrow x_{10} = 2.274 \dots, x_{11} = 4.008 \dots$   
 $f'''(x_8), f'''(x_9), f'''(x_{10}), f'''(x_{11}) \neq 0 \Rightarrow$  Wendepunkte:  
 $W_1(0.688 \dots, -0.579 \dots), W_2(5.594 \dots, -0.579 \dots),$   
 $W_3(2.274 \dots, 0.485 \dots), W_4(4.008 \dots, 0.485 \dots)$

3. Gedämpfte harmonische Schwingung

$x(t) = e^{-\delta t} \cos \omega t, t \geq 0$   $\delta, \omega > 0$  sind Konstanten  
 $x(0) = 1$ , Nullstellen:  $x(t) = 0 : \cos \omega t = 0 \Rightarrow \omega t = \pi/2 + k\pi, k \in \mathbf{N}_0$   
 $|x(t)| = |e^{-\delta t} \cos \omega t| = e^{-\delta t} |\cos \omega t| \leq e^{-\delta t}$   
 $\lim_{t \rightarrow \infty} e^{-\delta t} \cos \omega t = 0$

Die Kurve verläuft zwischen den beiden Hüllkurven  $\pm e^{\delta t}$ .

Für  $\cos \omega t = \pm 1$  berührt die Kurve die obere bzw. untere Hüllkurve;

oben:  $\omega t = 2k\pi$ , unten:  $\omega t = (2k + 1)\pi, k \in \mathbf{N}_0$

In diesen Punkten hat die Kurve eine gemeinsame Tangente mit der jeweiligen Hüllkurve, die Tangente ist **nicht** waagrecht, d.h. die Berührungspunkte sind **keine** Extrempunkte.

Extremstellen:  $\dot{x}(t) = e^{-\delta t}(-\delta \cos \omega t - \omega \sin \omega t)$

$\dot{x}(t) = 0 \Leftrightarrow \omega \sin \omega t + \delta \cos \omega t = 0 \Leftrightarrow \tan \omega t = -\delta/\omega$

$\Rightarrow \omega t = \arctan(-\delta/\omega) + k\pi, k \in \mathbf{N}$

$\omega t = k\pi - \arctan \delta/\omega$

d.h. die Extremstellen liegen um  $\arctan \delta/\omega$  links von den Berührstellen.

### Aufgabe

Es ist die Funktion

$$y = f(x) = \cos^3 x + \sin^3 x$$

zu untersuchen.

a) Die Funktion  $f$  ist

- *symmetrisch bzgl.*  $x = \frac{\pi}{4}$ , d.h. es gilt

$$f\left(\frac{\pi}{4} - x\right) = f\left(\frac{\pi}{4} + x\right) \text{ für alle } x \in \mathbb{R},$$

- *punktsymmetrisch bzgl.*  $x = \frac{3}{4}\pi$ , d.h. es gilt

$$f\left(\frac{3}{4}\pi - x\right) = -f\left(\frac{3}{4}\pi + x\right) \text{ für alle } x \in \mathbb{R}.$$

Weisen Sie **eine** der beiden angegebenen Symmetrien nach. Auf welches Intervall  $[a, b]$  können Sie sich daher bei der Untersuchung der Funktion  $f$  beschränken?

- b) Bestimmen Sie die Nullstellen, die Hoch- und Tiefpunkte sowie die Wendepunkte von  $f$  im Intervall  $[a, b]$  (aus Teil a)).
- c) Skizzieren Sie das Schaubild von  $f$  über dem Intervall  $[-\pi, \pi]$ .





# 11 Unbestimmte Ausdrücke – die Regeln von Bernoulli und de L'Hospital

Mittels der Beziehung  $v(x)^{u(x)} = \exp(u(x) \ln v(x))$  läßt sich aus den Regeln aus § 5.2 folgern, wobei wir wieder die suggestiven Kurzformen verwenden:

$$0^a = \begin{cases} 0 & , 0 < a \leq \infty \\ \infty & , -\infty \leq a < 0 \end{cases} , \quad \infty^a = \begin{cases} \infty & , 0 < a \leq \infty \\ 0 & , -\infty \leq a < 0 \end{cases} , \quad a^\infty = \begin{cases} \infty & , 1 < a \\ 0 & , 0 < a < 1 \end{cases}$$

Folgender Grenzwert ist zu bestimmen:  $f(x) = \frac{x^3 + x^2 - 4x - 4}{x^2 - 1} \rightarrow ?$  für  $x \rightarrow -1$

Wegen  $Z(x) \rightarrow 0$ ,  $N(x) \rightarrow 0$  ist der Grenzwert vom Typ " $\frac{0}{0}$ ".

Abhilfe: Linearfaktor  $x + 1$  in Zähler und Nenner abspalten und kürzen:

$$f(x) = \frac{x^2 - 4}{x - 1} \rightarrow 3/2 \text{ für } x \rightarrow -1$$

$$u(x) = e^x, \quad v(x) = x^n, \quad u(x), v(x) \rightarrow \infty \text{ für } x \rightarrow \infty, \quad \frac{u(x)}{v(x)} \rightarrow ? \text{ für } x \rightarrow \infty$$

## Regel von Bernoulli – de L'Hospital

Besitzen zwei Funktionen  $u$  und  $v$  an der Stelle  $x_0$  eine gemeinsame Nullstelle oder eine gemeinsame Unendlichkeitsstelle, so ist  $f(x) = \frac{u(x)}{v(x)}$  bei  $x_0$  nicht definiert. Formales Einsetzen von  $x_0$  liefert **unbestimmte Ausdrücke**:

1.  $u(x_0) = v(x_0) = 0 \Rightarrow \frac{u(x)}{v(x)}$  ist bei  $x_0$  vom Typ " $\frac{0}{0}$ "
2.  $\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow x_0} u(x) = \pm\infty \\ \lim_{x \rightarrow x_0} v(x) = \pm\infty \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{u(x)}{v(x)}$  ist bei  $x_0$  vom Typ " $\frac{\infty}{\infty}$ "

Unter gewissen Umständen kann in solchen Fällen der Grenzwert  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{u(x)}{v(x)}$  existieren und nach folgender Regel bestimmt werden:

**Satz:**

$\frac{u(x)}{v(x)}$  sei an der Stelle  $x_0$  vom Typ " $\frac{0}{0}$ " bzw. " $\frac{\infty}{\infty}$ ";  $u$  und  $v$  seien differenzierbar. Dann gilt:

Ist  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{u'(x)}{v'(x)} = g$ , so ist auch  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{u(x)}{v(x)} = g$ .

Bemerkungen:

1. Für  $x_0$  ist auch  $\pm\infty$  zugelassen.  
Die Aussage des Satzes gilt sinngemäß auch für die einseitigen Grenzwerte  $\lim_{x \rightarrow x_0-} \frac{u(x)}{v(x)}$  und  $\lim_{x \rightarrow x_0+} \frac{u(x)}{v(x)}$ .
2. Eventuell muß die Regel mehrfach angewendet werden.

**Weitere Regeln:**

1.  $\frac{1}{u(x)} - \frac{1}{v(x)}$  mit  $u \rightarrow 0, v \rightarrow 0$  ist vom Typ " $\infty - \infty$ "  
Umformen nach  $\frac{1}{u(x)} - \frac{1}{v(x)} = \frac{v(x) - u(x)}{u(x) \cdot v(x)}$  liefert einen Grenzwert vom Typ " $\frac{0}{0}$ ".
2.  $u(x) \cdot v(x)$  mit  $u \rightarrow 0, v \rightarrow \infty$  ist vom Typ " $0 \cdot \infty$ "  
Umformen nach  $u(x) \cdot v(x) = \begin{cases} u/(1/v) \Rightarrow \frac{0}{0} \\ v/(1/u) \Rightarrow \frac{\infty}{\infty} \end{cases}$
3.  $u(x)^{v(x)}$  mit
  - a)  $u \rightarrow 0, v \rightarrow 0 \Rightarrow "0^0"$
  - b)  $u \rightarrow 1, v \rightarrow \infty \Rightarrow "1^\infty"$
  - c)  $u \rightarrow \infty, v \rightarrow 0 \Rightarrow "\infty^0"$

Zunächst logarithmiere man:  $\ln(u^v) = v \cdot \ln u$  und verwende dann die Beziehung  $\lim(u^v) = \lim(e^{v \ln u}) = e^{\lim(v \ln u)}$ .

**Beispiele:**

1. Fortsetzung des obigen Beispiels:  $\frac{(x^3 + x^2 - 4x - 4)'}{(x^2 - 1)'} = \frac{3x^2 + 2x - 4}{2x} \rightarrow 3/2$  für  $x \rightarrow -1$

2.  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x}$  ist vom Typ "0/0",  $\frac{(\sin x)'}{(x)'} = \frac{\cos x}{1} \rightarrow 1$  für  $x \rightarrow 0$  (vgl. § 5.1).

3.  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - e^{-x}}{x}$  ist vom Typ "0/0",  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x}}{1} = 2$

4.  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^3}{e^x}$  ist vom Typ " $\frac{\infty}{\infty}$ ",  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{3x^2}{e^x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{6x}{e^x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{6}{e^x} = 0$

Verallgemeinerung:

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^\alpha}{e^x} = 0 \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$$

5.  $\lim_{x \rightarrow 0} \left( \frac{1}{x} - \frac{1}{\sin x} \right)$  Typ " $\infty - \infty$ " für  $x \rightarrow 0$

$$\frac{1}{x} - \frac{1}{\sin x} = \frac{\sin x - x}{x \sin x} \text{ ist vom Typ "0/0"}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(\sin x - x)'}{(x \sin x)'} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{(\cos x - 1)'}{(\sin x + x \cos x)'} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-\sin x}{2 \cos x - x \sin x} = 0$$

6.  $\lim_{x \rightarrow 1} ((x - 1) \cdot \tan \pi/2x)$  ist vom Typ " $0 \cdot \infty$ " für  $x \rightarrow 1$

$$(x - 1) \cdot \tan \pi/2x = \frac{x - 1}{\frac{1}{\tan \pi/2x}} = \frac{x - 1}{\cot \pi/2x} \text{ ist vom Typ "0/0"}$$

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{(x - 1)'}{(\cot \pi/2x)'} = \lim_{x \rightarrow 1} \frac{1}{\frac{-1}{\sin^2 \pi/2x} \cdot \pi/2} = -2/\pi$$

7.  $\left(1 + \frac{1}{x}\right)^x$  ist für  $x \rightarrow \infty$  vom Typ " $1^\infty$ "

$$\left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = \exp\left(x \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)\right)$$

$$x \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right) \text{ ist vom Typ "0} \cdot \infty$$

$$x \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right) = \frac{\ln(1 + 1/x)}{1/x} \quad \text{Typ "0/0"}$$

$$\frac{(\ln(1 + 1/x))'}{(1/x)'} = \frac{-1/x^2 \cdot \frac{1}{1+1/x}}{-1/x^2} = \frac{1}{1 + 1/x} \rightarrow 1 \quad \text{für } x \rightarrow \infty$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \exp\left(x \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)\right) = \exp\left(\lim_{x \rightarrow \infty} x \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)\right) = e^1 = e$$

Ergebnis:  $\lim_{x \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = e$

Erklärung für das “Hereinziehen” der Grenzwertbildung:

$g$  sei stetig an der Stelle  $x_0$ ,  $f$  sei stetig an der Stelle  $g(x_0)$ , dann ist  $f(g(x))$  stetig an der Stelle  $x_0$ . Damit gilt:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = g(x_0)$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(g(x)) = f(g(x_0)) = f\left(\lim_{x \rightarrow x_0} g(x)\right)$$

# 12 Tangente und Differential

## 12.1 Differential

Es sei  $f$  differenzierbar an der Stelle  $x_0$ ,  $y_0 = f(x_0)$ .

Änderung auf der Kurve  $(\Delta x, \Delta y)$ :

$x_0 \rightarrow x_0 + \Delta x$  hat zur Folge  $y_0 \rightarrow y_0 + \Delta y$

$P_0(x_0, y_0) \rightarrow P_1(x_0 + \Delta x, f(x_0 + \Delta x)) = P_1(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y)$  mit  $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$

Änderung auf der in  $P_0$  angelegten Tangente  $(dx, dy)$ ,  $dx = \Delta x$

$x_0 \rightarrow x_0 + dx$  hat zur Folge  $y_0 \rightarrow y_0 + dy$

$P_0(x_0, y_0) \rightarrow Q(x_0 + dx, y_0 + dy)$

$\alpha$  sei der Winkel zwischen der Tangente und der  $x$ -Achse. Dann gilt:

$$\tan \alpha = f'(x_0) = \frac{dy}{dx}.$$

### Definition:

Unter dem **Differential  $dy$  der Funktion  $y = f(x)$  zum Zuwachs  $\Delta x$**  versteht man den Zuwachs längs der Tangente

$$dy = f'(x_0) \cdot \Delta x, \quad \Delta x \text{ beliebiger Argumentzuwachs.}$$

Das Differential  $dy$  wird vor allem verwendet für kleine Zuwächse  $\Delta x$ ; statt  $\Delta x$  schreibt man  $dx$  und erhält

$$dy = f'(x_0) \cdot dx$$

Bemerkung:  $f'$  kann als Quotient zweier Differentiale aufgefaßt werden. Daher nennt man  $\frac{dy}{dx}$  auch **Differentialquotient**.

Falls  $\Delta x = dx$  klein ist, gilt:

$$\Delta y \approx dy = f'(x_0) \cdot dx = f'(x_0) \cdot \Delta x$$

$$f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) \approx f'(x_0) \cdot \Delta x \text{ bzw. mit } x = x_0 + \Delta x$$

$$f(x) \approx \underbrace{f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)}_{\text{Kurventangente im Punkt } P_0} =: l(x)$$

Das bedeutet: Die Funktion  $y = f(x)$  darf in guter Näherung in der unmittelbaren Umgebung der Stelle  $x_0$  durch die dortige Kurventangente ersetzt werden (**Linearisierung**).

**Beispiele:**

1.  $A(x) = x^2$ ,  $x > 0$ , stellt den Flächeninhalt eines Quadrats mit Seitenlänge  $x$  dar.  
 Flächenzuwachs:  $\Delta A = A(x + \Delta x) - A(x) = (x + \Delta x)^2 - x^2 = 2x\Delta x + (\Delta x)^2$   
 Linearisierung:  $dA = A'(x)\Delta x = 2x\Delta x$  hat den Fehler  $\Delta A - dA = (\Delta x)^2$ .  
 Dieser geht, wenn  $\Delta x$  klein wird, schnell gegen 0.

2. Linearisierung von sin und cos bei  $x = 0$ :  
 $\sin x : l(x) = \sin 0 + (\cos 0)(x - 0) = x$   
 d.h. für kleine  $|x|$  gilt  $\sin x \approx x$   
 $\cos x : l(x) = \cos 0 + (-\sin 0)(x - 0) = 1$   
 d.h. für kleine  $|x|$  gilt:  $\cos x \approx 1$

3. Linearisierung der  $e$ -Funktion bei  $x_0 = 0$   
 $f(x) = e^x \quad f'(0) = 1$   
 $l(x) = 1 + 1(x - 0) = x + 1$   
 Für kleine Werte von  $|x|$  gilt:  $e^x \approx x + 1$ .

Einige Beispiele für die Qualität der Annäherung:

$x$	0.01	0.05	0.1	0.2
$x + 1$	1.01	1.05	1.1	1.2
$e^x$	1.01005...	1.0512...	1.1051...	1.221...

## 12.2 Fehlerfortpflanzung

Abschätzung des Fehlers  $\Delta y$  bei einem Fehler  $\Delta x$  in  $x$ :

**absoluter Fehler:**  $a = |\Delta y| \approx |dy| = |f'(x)| |\Delta x|$

**relativer Fehler:**  $r = \left| \frac{\Delta y}{y} \right| \approx \left| \frac{f'(x)}{f(x)} \right| |\Delta x| \quad (y \neq 0)$

**prozentualer Fehler:**  $p = r \cdot 100\%$

Beispiele für Fehlerwerte:

$y$	Näherung $y^*$ für $y$	abs. Fehler $y^* - y$	rel. Fehler $\frac{y^* - y}{y}$
$0.3 \cdot 10^1$	$0.31 \cdot 10^1$	0.1	$0.3 \cdot 10^{-1}$
$0.3 \cdot 10^{-3}$	$0.31 \cdot 10^{-3}$	$0.1 \cdot 10^{-4}$	$0.3 \cdot 10^{-1}$
$0.3 \cdot 10^4$	$0.31 \cdot 10^4$	$0.1 \cdot 10^3$	$0.3 \cdot 10^{-1}$

**Beispiel:**

Durch Erwärmung vergrößert sich der Radius einer Kugel von  $r_0 = 2.0LE$  auf  $r_1 = 2.034LE$ . Wie groß ist näherungsweise die Zunahme des Kugelvolumens?

Lösung:  $V_{\text{Kugel}} = 4/3\pi r^3$

Abschätzung der abs. Zunahme mit Hilfe des Differentials

$$dV = 4\pi r_0^2 \cdot \Delta r = 4\pi(2.0)^2 \cdot 0.034 \approx 1.7090$$

Korrekter Wert:  $4/3\pi(r_1^3 - r_0^3) \approx 1.738$

Relative Zunahme:

$$\frac{dV}{V} = \frac{4\pi \cdot r_0^2}{4/3\pi \cdot r_0^3} \cdot \Delta r = 3 \cdot \frac{\Delta r}{r_0} = 3 \cdot \frac{0.034}{2} = 0.051$$

Prozentualer Fehler:  $p = 5.1\%$

Mit welcher prozentualen Genauigkeit muß man den Radius der Kugel messen, damit der prozentuale Fehler bei der Berechnung des Kugelvolumens 1% nicht übersteigt?

Lösung:

$3 \cdot \frac{\Delta r}{r} \leq 0.01 \Rightarrow \frac{\Delta r}{r} \leq \frac{0.01}{3}$ , d.h. der prozentuale Fehler bei der Messung des Radius darf maximal 1/3% betragen.

# 13 Das Newton-Verfahren (\*)

## Beispiele für nichtlineare Gleichungen

1. Algebraische Gleichungen  $n$ -ten Grades  $p_n(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k = 0$   
Für  $n \geq 5$  existieren keine analytischen Lösungsformeln mehr.
2. Transzendente Gleichungen, z.B.  $\cos x = x$ .  
Diese Gleichung entspricht dem Schnitt der Cosinuskurve mit der Ursprungsgeraden  $y = x$ .

Im allgemeinen existieren für nichtlineare Gleichungen keine analytischen Lösungsformeln. Die Lösung kann nur näherungsweise bestimmt werden.

Das Newton-Verfahren ist ein Iterationsverfahren zur Berechnung von Nullstellen einer Funktion  $f$ . Eine nichtlineare Gleichung der Form  $f_1(x) = f_2(x)$  ist vor Anwendung des Verfahrens in die Form  $f(x) = f_1(x) - f_2(x) = 0$  umzuformen.

Es beruht auf folgendem Prinzip ("Tangenten - Näherungsverfahren"):

1. Man wählt einen Startwert  $x_0$  und approximiert die Kurve durch die Tangente  $t$  in  $P_0(x_0, y_0)$ . Dann berechnet man den Schnittpunkt  $(x_1, 0)$  der Tangente  $t$  mit der  $x$ -Achse. Bei geschickter Wahl von  $x_0$  ergibt sich ein verbesserter Wert  $x_1$ .
2.  $x_1$  wird neuer Startwert. Tangente in  $P_1(x_1, f(x_1)) \rightarrow$  verbesserter Wert  $x_2$
3.  $x_2$  wird neuer Startwert. Tangente in  $P_2(x_2, f(x_2)) \rightarrow$  verbesserter Wert  $x_3$

usw.

Die so konstruierte Folge  $\{x_n\}$  konvergiert unter bestimmten Voraussetzungen gegen die gesuchte Lösung  $x^*$ . Das Verfahren wird abgebrochen, wenn eine geforderte Genauigkeit erreicht ist.

**Herleitung der Iterationsvorschrift:**

Gleichung der Tangente in  $P_n(x_n, y_n)$ :  $y - f(x_n) = f'(x_n) \cdot (x - x_n)$

Schnitt mit der  $x$ -Achse: ( $y = 0 \Rightarrow x = x_{n+1}$ )

$$-f(x_n) = f'(x_n) \cdot (x_{n+1} - x_n) \Rightarrow x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \quad (n = 0, 1, 2, \dots).$$

Die rekursive Bauart des Newton-Verfahrens eignet sich hervorragend zur Programmierung.

**Iterationsvorschrift des Newton-Verfahrens:**

Eine Näherung für eine Lösung  $x^*$  der Gleichung  $f(x) = 0$  läßt sich mit dem Newton-Verfahren in folgenden Schritten bestimmen:

1. Festlegung eines Intervalls  $I = [a, b]$  mit  $x^* \in I$   
(z.B. durch die Forderung  $f(a) \cdot f(b) < 0$  bei stetigem  $f$ )
2. Wahl eines Startwertes  $x_0 \in I$ , etwa  $x_0 = \frac{a+b}{2}$ . Berechnung der Folge  $\{x_n\}$  von Näherungswerten mit der Rekursionsformel

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

3. Abbruch der Rechnung, wenn eine geforderte Genauigkeit zu erwarten ist, etwa wenn  $\frac{|x_n - x_{n-1}|}{|x_n|} < \varepsilon$  oder  $|f(x_n)| < \varepsilon$ ;  $\varepsilon > 0$  ist dabei eine vom Problem abhängige Fehlerschranke.

**Bemerkungen:**

Das Newton-Verfahren konvergiert nicht immer problemlos gegen die gesuchte Nullstelle  $x^*$ . Beispiele dafür sind:

1. Es darf kein Punkt  $(x_n, f(x_n))$  mit waagrechter Tangente auftreten ( $f'(x_n) \neq 0$ ).
2. Hat  $f$  mehrere Nullstellen, so kann bei ungünstig gewähltem Startwert Konvergenz zu einer Nachbarnullstelle eintreten.
3. Es ist sehr langsame Konvergenz oder Divergenz möglich.

Vorzug des Newton-Verfahrens: Es "vergißt" frühere Fehler, jeder Schritt kann nämlich als erster Schritt angesehen werden.

**Beispiele:**

1. Nullstelle von  $f(x) = x - \cos x$

$$f(0) = -1, f(1) > 0 \Rightarrow x^* \in (0, 1)$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} = x_n - \frac{x_n - \cos x_n}{1 + \sin x_n} \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

n	$x_n$	$x_n - x_{n-1}$	$f(x_n)$
0	0.7		0.064842187
1	0.739436498	0.039436498	-0.000588094
2	0.739085161	-0.000351337	-0.000000046
3	0.739085133	-0.000000027	0
4	0.739085133	0	0

Das Verfahren liefert auf 9 Dezimalstellen genau  $x^* = 0.739085133$ .

Divergenz möglich:

2.  $f(x) = \frac{(x-1)^2}{x^2+1}, \quad x^* = 1$

$$x_0 = -2, \quad x_1 = -9.5 \dots, \quad x_2 = -65.9 \dots, \quad \dots, \quad x_6 = -6.2 \dots \cdot 10^{24}$$

3.  $f(x) = x^3 - 2x + 2 = 0, \quad f'(x) = 3x^2 - 2$

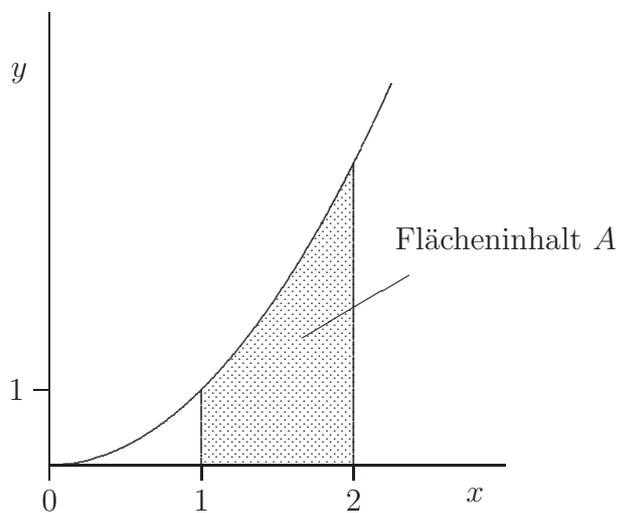
$$x_{n+1} = x_n - \frac{x_n^3 - 2x_n + 2}{3x_n^2 - 2}$$

$$x_0 = 0, \quad x_1 = 1, \quad x_2 = 0, \quad \dots$$

# 14 Bestimmtes Integral

## 14.1 Vorüberlegungen zum Flächeninhalt

**Beispiel:**



Gegeben:  $y = f(x) = x^2$   
Gesucht: Flächeninhalt  $A$

**Vorgehensweise** (vgl. Folienvorlagen):

1. Das Flächenstück wird in eine große Anzahl Streifen ( $n$ ) gleicher Breite ( $\Delta x$ ) zerlegt.
2. Jeder Streifen wird durch ein geeignetes Rechteck ersetzt.

$$n = 5: \Delta x = 0.2$$

	$P_0$	$P_1$	$P_2$	$P_3$	$P_4$	$P_5$
$x$	1	1.2	1.4	1.6	1.8	2
$y$	1	$1.2^2$	$1.4^2$	$1.6^2$	$1.8^2$	$2^2$

**Untersumme:**

$$U_5 = 0.2 \cdot (1 + 1.2^2 + 1.4^2 + 1.6^2 + 1.8^2) = 2.04$$

**Obersumme:**

$$O_5 = 0.2 \cdot (1.2^2 + 1.4^2 + 1.6^2 + 1.8^2 + 2^2) = 2.64$$

$$\begin{array}{ccc} U_5 & \leq & A \leq O_5 \\ 2.04 & \leq & A \leq 2.64 \end{array}$$

$$n = 10: \Delta x = 0.1$$

$$U_{10} = 0.1 \cdot (1 + 1.1^2 + \dots + 1.9^2) = 2.185$$

$$O_{10} = 0.1 \cdot (1.1^2 + 1.2^2 + \dots + 2^2) = 2.485$$

$$2.185 \leq A \leq 2.485$$

$$n = 20: \Delta x = 0.05$$

$$U_{20} = 0.05 \cdot (1 + 1.05^2 + \dots + 1.95^2) = 2.25875$$

$$O_{20} = 0.05 \cdot (1.05^2 + 1.1^2 + \dots + 2^2) = 2.40875$$

$$2.25875 \leq A \leq 2.40875$$

$n$	50	100	1000
$O_n - U_n$	0.06	0.03	0.003

$$U_{1000} = 2.3318\dots$$

$$O_{1000} = 2.3348\dots$$

Damit gilt  $A = 2.33\dots$

**Verallgemeinerung** (s. Folienvorlage):

Vorraussetzung:  $f$  stetig,  $f(x) \geq 0 \quad \forall x \in [a, b]$ , monoton wachsend

Gesucht ist der Flächeninhalt  $A$  zwischen der Kurve  $y = f(x)$  und der  $x$ -Achse in  $[a, b]$ . Mittels einer Vorgehensweise wie im obigen Beispiel erhält man eine Folge von Untersummen  $\{U_n\}$  und Obersummen  $\{O_n\}$  mit

$$U_n \leq A \leq O_n \text{ und } U_n \nearrow A \searrow O_n \quad (\Delta x \rightarrow 0),$$

$$A = \lim_{n \rightarrow \infty} U_n = \lim_{n \rightarrow \infty} O_n \quad .$$

Da  $f$  in  $[a, b]$  nichtnegativ ist, stimmt der Flächeninhalt mit dem im nächsten Abschnitt definierten Integral  $\int_a^b f(x)dx$  überein.

**Beispiel (Forts.):**

Fläche  $A$  zwischen der Kurve  $y = x^2$ , der  $x$ -Achse und den Geraden  $x = 1$ ,  $x = 2$  als Grenzwert der Obersummenfolge

$$x_k = 1+k\Delta x, \quad k = 0, 1, \dots, n, \quad \Delta x = 1/n, \quad (x_0 = 1, x_1 = 1+1/n, \dots, x_n = 1+n \cdot 1/n = 2)$$

Rechteckflächen:

$$\begin{aligned} f(x_k) \cdot \Delta x &= (1 + k\Delta x)^2 \cdot \Delta x = \left(1 + \frac{k}{n}\right)^2 \cdot \frac{1}{n} = \left(\frac{1}{n} + 2\frac{k}{n^2} + \frac{k^2}{n^3}\right) \\ O_n &= \sum_{k=1}^n f(x_k) \cdot \Delta x = \sum_{k=1}^n \left(\frac{1}{n} + 2\frac{k}{n^2} + \frac{k^2}{n^3}\right) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n 1 + \frac{2}{n^2} \sum_{k=1}^n k + \frac{1}{n^3} \sum_{k=1}^n k^2 \\ &= 1 + \frac{2}{n^2} \cdot \frac{n(n+1)}{2} + \frac{1}{n^3} \cdot \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} = 1 + \left(1 + \frac{1}{n}\right) + \frac{1}{6} \cdot \left(1 + \frac{1}{n}\right)\left(2 + \frac{1}{n}\right) \\ &\xrightarrow{n \rightarrow \infty} 1 + 1 + \frac{1}{6} \cdot 2 = \frac{7}{3} \end{aligned}$$

Ergebnis:

$$A = \lim_{n \rightarrow \infty} O_n = \frac{7}{3}$$

## 14.2 Definition des bestimmten Integrals

Die Definition des Integrals  $I = \int_a^b f(x)dx$  als Grenzwert von Summenfolgen erfolgt ähnlich wie im vorangegangenen Abschnitt in drei Schritten. Wir setzen voraus, daß  $f$  auf  $[a, b]$  beschränkt ist.

1.Schritt: Äquidistante Zerlegung des Intervalls  $[a, b]$

Wir wählen  $x_k = a + k\Delta x$ ,  $k = 0, 1, \dots, n$ , mit  $\Delta x := \frac{b-a}{n}$ .

2. Schritt: Approximation von  $I$  durch Summen von Rechtecksflächen

Auf dem  $k$ -ten Teilintervall gelte

$$\underline{f}_k \leq f(x) \leq \overline{f}_k \quad \text{für alle } x \in [x_{k-1}, x_k], \quad k = 1, \dots, n.$$

Wir können dann Unter- und Obersummen bilden

$$U_n = \sum_{k=1}^n \underline{f}_k \Delta x \quad , \quad O_n = \sum_{k=1}^n \overline{f}_k \Delta x \quad .$$

3. Schritt Verfeinerung der Zerlegung

Für  $n \rightarrow \infty$ , d.h.  $\Delta x \rightarrow 0$ , erhält man Folgen von Untersummen  $\{U_n\}$  und Obersummen  $\{O_n\}$ .

Lassen sich im 2. Schritt die Schranken  $\underline{f}_k$  und  $\overline{f}_k$  so finden, daß die Folgen  $\{U_n\}$  und  $\{O_n\}$  konvergieren, und zwar gegen einen gemeinsamen Grenzwert, so heißt  $f$  in  $[a, b]$  **integrierbar** und man definiert

$$\int_a^b f(x) dx := \lim_{n \rightarrow \infty} U_n = \lim_{n \rightarrow \infty} O_n \quad .$$

$\int_a^b f(x) dx$  heißt **bestimmtes Integral** von  $f$  in den Grenzen  $a$  und  $b$ ,  
 $x$  heißt **Integrationsvariable**,  
 $f$  heißt **Integrand**,  
 $a, b$  heißen **Integrationsgrenzen**.

**Bemerkungen:**

1. Der Einfachheit halber wurde im 1. Schritt eine äquidistante Zerlegung des Integrationsintervalls gewählt. Die Überlegungen gelten auch für beliebige Zerlegungen; bei der Verfeinerung muß nur die maximale Schrittweite gegen Null gehen.
2. Man kann zeigen, daß jede auf dem abgeschlossenen Intervall  $[a, b]$  stückweise stetige Funktion integrierbar ist.
3. Ist  $f$  stetig, so kann anstelle von  $\underline{f}_k$  und  $\overline{f}_k$  auch der Funktionswert  $f_k$  an einer beliebigen Stelle  $\xi_k$  im  $k$ -ten Teilintervall gewählt werden. Der Grenzübergang  $\Delta x \rightarrow 0$  mit

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f_k \cdot \Delta x = \int_a^b f(x) dx$$

bedeutet formal:

$$\begin{aligned} \sum &\longrightarrow \int \\ f_k &\longrightarrow f(x) \\ \xi_k &\longrightarrow x \\ \Delta x &\longrightarrow dx \end{aligned}$$

4. Der Wert eines Integrals ändert sich nicht, wenn man den Integranden an endlich vielen Stellen abändert.
5. Die Integrationsvariable darf beliebig bezeichnet werden.

# 15 Das unbestimmte Integral

## 15.1 Stammfunktion und unbestimmtes Integral

In den vorangegangenen Kapiteln haben wir uns mit dem Problem beschäftigt:

gegeben  $f$   $\xrightarrow{\text{Differentiation}}$   $f'$  gesucht.

Nun ist von einer (noch unbekanntem) Funktion deren Ableitung gegeben und die Funktion selbst gesucht.

### Beispiele:

1. Gegeben  $y' = f'(x) = 1$   
Gesucht sind sämtliche Funktionen  $y = f(x)$  mit  $y' = 1$ .  
Lösung: Sämtliche Funktionen  $f(x) = x + c$ ,  $c \in \mathbb{R}$
2.  $y' = 2x$   
Gesucht sind sämtliche Funktionen  $y = f(x)$  mit  $y' = 2x$ .  
Lösung: Sämtliche Funktionen  $f(x) = x^2 + c$ ,  $c \in \mathbb{R}$

Umbenennung:

$f$ : vorgegebene 1. Ableitung einer (noch unbekanntem) Funktion

$F$ : Funktion mit  $F' = f$ ,  $F$  heißt **Stammfunktion** zu  $f$

$$3. f(x) = x^k \ (k \neq -1), \quad F(x) = \frac{x^{k+1}}{k+1} + c$$

$$4. f(x) = \frac{1}{x}, \quad F(x) = \ln|x| + c$$

denn:  $\ln|x| = \begin{cases} \ln x & x > 0 \\ \ln(-x) & x < 0 \end{cases}, \quad \ln'|x| = \begin{cases} \frac{1}{x} & x > 0 \\ -\frac{1}{x}(-1) = \frac{1}{x} & x < 0 \end{cases}$

$$5. f(x) = \sin x, \quad F(x) = -\cos x + c, \quad c \in \mathbb{R}$$

$$6. f(x) = \frac{1}{1+x^2}, \quad F(x) = \arctan x + c, \quad c \in \mathbb{R}$$

### Eigenschaften der Stammfunktion

1. Es gibt zu jeder stetigen Funktion  $f$  unendlich viele Stammfunktionen.
2. Zwei beliebige Stammfunktionen zu  $f$  unterscheiden sich durch eine additive Konstante:  $F_1(x) - F_2(x) = c$  ( $c$  const.).
3. Ist  $F_1$  eine beliebige Stammfunktion zu  $f$ , so ist auch  $F_1 + c$  eine Stammfunktion zu  $f$ . Daher läßt sich die Gesamtheit aller Stammfunktionen in der Form  $F = F_1 + c$  darstellen ( $c$  ist eine beliebige reelle Konstante).

Beweis zu 2.:

Es seien  $F_1, F_2$  Stammfunktionen zu  $f$ , dann gilt  $(F_1 - F_2)' = F_1' - F_2' = f - f = 0$

Den Umkehrprozeß der Differentiation bezeichnet man als Integration:

gegeben  $f: f \xrightarrow{\text{Integration}} F$  mit  $F' = f$  gesucht.

**Definition:** Die Funktion

$$F_a(x) := \int_a^x f(t) dt$$

bezeichnet man als **unbestimmtes Integral** (Flächenfunktion); hierin ist  $a$  fest gewählt und  $x$  variabel.

Falls  $f(t) \geq 0, \forall a \leq t \leq x$ , gilt, repräsentiert  $F_a(x)$  den Flächeninhalt zwischen der Kurve der Funktion  $y = f(t)$  und der  $t$ -Achse im Intervall  $a \leq t \leq x$  in Abhängigkeit von der oberen Grenze  $x$  (s. Folienvorlage).

Wir lassen nun auch  $a$  variieren (s. Folienvorlage):

$$F_{a^*}(x) = \int_{a^*}^x f(t) dt \quad .$$

Dann gilt:  $F_a(x) - F_{a^*}(x) = \int_a^x f(t) dt - \int_{a^*}^x f(t) dt = \int_a^{a^*} f(t) dt$  (unabhängig von  $x$ ), d.h. die beiden unbestimmten Integrale unterscheiden sich nur durch eine additive Konstante.

### Eigenschaften des unbestimmten Integrals

1. Zu jeder stetigen Funktion  $f$  gibt es unendlich viele unbestimmte Integrale, die sich in ihrer unteren Grenze voneinander unterscheiden.
2. Die Differenz zweier unbestimmter Integrale ist eine Konstante.

## 15.2 Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung

Es sei  $f$  stetig und monoton wachsend; wir betrachten den Flächenzuwachs  $F_a(x + \Delta x) - F_a(x)$  und schätzen diesen ab (vgl. Folienvorlage):

$$f(x) \cdot \Delta x \leq F_a(x + \Delta x) - F_a(x) \leq f(x + \Delta x) \cdot \Delta x \quad | : \Delta x$$

$$f(x) \leq \frac{F_a(x + \Delta x) - F_a(x)}{\Delta x} \leq f(x + \Delta x) \quad \text{Grenzübergang } \Delta x \rightarrow 0$$

$$f(x) \leq \frac{dF_a(x)}{dx} = F'_a(x) \leq f(x)$$

d.h.  $F'_a(x) = f(x)$ , d.h.  $F_a$  ist Stammfunktion zu  $f$ .

### Satz:

Jedes unbestimmte Integral  $F_a(x) = \int_a^x f(t) dt$  ist eine Stammfunktion zu  $f$ ,

d.h.  $F'_a(x) = f(x)$ .

### Folgerungen:

1. Jedes unbestimmte Integral  $F_a(x) = \int_a^x f(t) dt$  läßt sich darstellen als  

$$F_a(x) = F(x) + c,$$
wobei  $F$  irgendeine Stammfunktion und  $c$  eine geeignete Integrationskonstante ist.
2. Zu einer stetigen Funktion gibt es unendlich viele unbestimmte Integrale, die sich nur in der unteren Integrationsgrenze voneinander unterscheiden. Daher bezeichnet man diese Funktionenschar durch Fortlassen beider Integrationsgrenzen:

$$\int f(x) dx$$

### Beispiele:

1.  $\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan x + c$
2.  $\int \frac{1}{\cos^2 x} dx = \tan x + c$
3.  $\int \frac{1}{x^3} dx = \int x^{-3} dx = -\frac{1}{2x^2} + c$

$$4. \int x\sqrt{x^3} dx = \int x^{5/2} dx = 2/7 x^{7/2} + c$$

$$5. \int \ln x dx = x \ln x - x + c$$

Nach der obigen Folgerung 1 läßt sich  $F_a$  darstellen in der folgenden Gestalt

$$F_a(x) = \int_a^x f(t) dt = F(x) + c \text{ mit } F' = f$$

Setze

$$x = a : F_a(a) = \int_a^a f(t) dt = 0 = F(a) + c \Rightarrow c = -F(a) \quad ,$$

also gilt

$$F_a(x) = F(x) - F(a) \quad .$$

Setze nun

$$x = b : F_a(b) = \int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a) \quad .$$

Damit erhalten wir folgenden Satz.

### Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung

Ist  $F$  eine beliebige Stammfunktion zu  $f$ , so gilt:

$$\int_a^b f(x) dx = F(x)|_a^b = F(b) - F(a)$$

### Beispiele:

$$1. \int_1^2 x^2 dx = x^3/3|_1^2 = 7/3 \quad (\text{siehe §14.1})$$

$$2. \int_0^{\pi/2} \cos x dx = \sin x|_0^{\pi/2} = 1$$

$$\int_{\pi/2}^{\pi} \cos x dx = \sin x|_{\pi/2}^{\pi} = -1$$

$$\int_0^{\pi} \cos x dx = \sin x|_0^{\pi} = 0$$

## 15.3 Grundlegende Integrationsregeln

1. Faktorregel:

$$\int_a^b kf(x) dx = k \cdot \int_a^b f(x) dx, \quad k \in \mathbb{R}$$

Beweis: Es sei  $F$  Stammfunktion zu  $f$ , dann ist  $kF$  Stammfunktion zu  $kf$ , denn  $(kF)' = kF' = kf$ .

$$\int_a^b kf(x) dx = kF(b) - kF(a) = k(F(b) - F(a)) = k \int_a^b f(x) dx$$

2. Summenregel:

$$\int_a^b (f(x) + g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

Beweis: Es sei  $F$  Stammfunktion zu  $f$  und  $G$  Stammfunktion zu  $g$ , dann ist  $F + G$  Stammfunktion zu  $f + g$ , denn  $(F + G)' = F' + G' = f + g$ .

$$\begin{aligned} \int_a^b (f(x) + g(x)) dx &= (F + G)(b) - (F + G)(a) = F(b) + G(b) - (F(a) + G(a)) = \\ &= F(b) - F(a) + G(b) - G(a) = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx \end{aligned}$$

Beispiel:  $I = \int_1^2 (10x^4 - 3x^2 + 3) dx = 10 \int_1^2 x^4 dx - 3 \int_1^2 x^2 dx + 3 \int_1^2 1 dx$   
 $= 2x^5|_1^2 - x^3|_1^2 + 3x|_1^2 = 58$

3. Vertauschen der Integrationsgrenzen:

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$$

Folgerung:  $\int_a^a f(x) dx = 0$

4. Aufspalten des Integrationsintervalles:

$$\int_a^c f(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_b^c f(x) dx$$

5. Ableitung eines unbestimmten Integrals nach der oberen Integrationsgrenze:

$$\frac{d}{dx} \left( \int_a^x f(t) dt \right) = f(x)$$

6. Gilt  $f(x) \leq g(x) \quad \forall x \in [a, b]$ , so gilt  $\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$ .

Für stetige  $f$  und  $g$  ergibt sich der Beweis aus der Herleitung des Integrals als Grenzwert der Unter- bzw. Obersummenfolge (vgl. §14.2):

Auf dem  $k$ -ten Teilintervall gilt mit  $\bar{f}_k := \max_{x \in [x_{k-1}, x_k]} f(x)$  und  $\bar{g}_k := \max_{x \in [x_{k-1}, x_k]} g(x)$

die Beziehung  $\bar{f}_k \leq \bar{g}_k$  und damit  $O_n(f) \leq O_n(g) \forall n \in \mathbb{N}$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} O_n(f) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} O_n(g) \Leftrightarrow \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

7. Betragsungleichung für Integrale:

Anwendung von 6. auf die beiden Ungleichungen  $-f \leq |f|$  und  $f \leq |f|$  liefert

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx \quad .$$

# 16 Integrationsmethoden

## 16.1 Integration durch Substitution

### 16.1.1 Einführendes Beispiel

Zu lösen sei  $I = \int \cos(x^2)2x dx$

Vorgehensweise:

1. Wahl einer geeigneten Substitutionsfunktion: hier  $u = u(x) = x^2$
2. Umrechnung des Differentials,  $\frac{du}{dx} = 2x$ , d.h.  $du = 2x dx$
3. Durchführung der Substitution:  $I = \int \cos u du$
4. Berechnung des "neuen" Integrals:  $I = \sin u + c$
5. Rücksubstitution:  $I = \int \cos(x^2)2x dx = \sin(x^2) + c$

### 16.1.2 Wichtige Integralsubstitutionen

1.  $\int f(ax + b) dx \quad (a \neq 0)$

Beispiel:  $\int (7x - 4)^3 dx$

Substitution von  $u = 7x - 4$ ,  $\frac{du}{dx} = 7$ , d.h.  $dx = 1/7 du$

$$\int (7x - 4)^3 dx = \frac{1}{7} \int u^3 du = \frac{1}{7} \frac{1}{4} u^4 + c = \frac{1}{28} (7x - 4)^4 + c$$

2.  $\int f(g(x)) g'(x) dx$

Substitution von  $u = g(x)$ ,  $\frac{du}{dx} = g'(x)$

**Beispiele:**

$$\begin{aligned} \text{a) } & \int \frac{\cos(\ln x)}{x} dx \\ & \text{Subst.: } u = \ln x, \quad \frac{du}{dx} = 1/x \\ & = \int \cos u \, du = \sin u + c = \sin(\ln x) + c \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{b) } & \int \frac{x^2}{\sqrt{1+x^3}} dx, \quad u = 1+x^3, \quad \frac{du}{dx} = 3x^2 \\ & \int \frac{1}{3} \frac{1}{\sqrt{u}} du = \frac{2}{3} \sqrt{u} + c = \frac{2}{3} \sqrt{1+x^3} + c \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{c) } & \int \sin^7 x \, dx = \int (\sin^2 x)^3 \sin x \, dx = \int (1 - \cos^2)^3 \sin x \, dx \\ & \text{Subst.: } u = \cos x, \quad \frac{du}{dx} = -\sin x \\ & = - \int (1-u^2)^3 du = - \int (1-3u^2+3u^4-u^6) du = -u+u^3-3/5u^5+1/7u^7+c \\ & = -\cos x + \cos^3 x - 3/5 \cos^5 x + 1/7 \cos^7 x + c \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3. & \int f(x)f'(x) \, dx = \int u \, du = \frac{1}{2}u^2 + c = \frac{1}{2}f^2(x) + c \\ & \text{Subst.: } u = f(x), \quad \frac{du}{dx} = f'(x) \end{aligned}$$

**Beispiele:**

$$\text{a) } \int \frac{\ln x}{x} dx = \frac{1}{2} \ln^2 x + c$$

$$\text{b) } \int \frac{\arctan x}{1+x^2} dx = \frac{1}{2} \arctan^2 x + c$$

$$\begin{aligned} 4. & \int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \int \frac{du}{u} = \ln |u| + c = \ln |f(x)| + c \\ & \text{Subst.: } u = f(x) \end{aligned}$$

**Beispiele:**

$$\text{a) } \int \frac{14x+3}{7x^2+3x-9} dx = \ln |7x^2+3x-9| + c$$

$$b) \int \cot x \, dx = \int \frac{\cos x}{\sin x} \, dx = \ln |\sin x| + c$$

$$c) \int \frac{dx}{\sin x \cos x} = \int \frac{dx}{\frac{\sin x}{\cos x} \cos^2 x} = \int \frac{\frac{1}{\cos^2 x}}{\tan x} \, dx = \ln |\tan x| + c$$

$$5. \int f(x, \sqrt{a^2 - x^2}) \, dx, \quad a > 0$$

Subst.:  $x = a \sin u$ , d.h.  $u = \arcsin(\frac{x}{a})$ ,  $dx = a \cos u \, du$

$$\sqrt{a^2 - x^2} = \sqrt{a^2 - a^2 \sin^2 u} = a \sqrt{1 - \sin^2 u} = a \cos u$$

**Beispiele:**

$$a) \int \frac{x^2 \, dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \int \frac{a^2 \sin^2 u \cdot a \cos u}{a \cos u} \, du = a^2 \int \sin^2 u \, du = a^2 \left( \frac{u}{2} - \frac{1}{4} \sin 2u \right) + c =$$

$$a^2 \left( \frac{u}{2} - \frac{1}{2} \sin u \cos u \right) + c = a^2 \frac{1}{2} \arcsin\left(\frac{x}{a}\right) - \frac{x}{2} \sqrt{a^2 - x^2} + c$$

$$b) \int \frac{dx}{x^2 \sqrt{4 - x^2}} = \int \frac{2 \cos u}{4 \sin^2 u \cdot 2 \cos u} \, du = \frac{1}{4} \int \frac{du}{\sin^2 u} = -\frac{1}{4} \cot u + c$$

$$= -\frac{1 \cos u}{4 \sin u} + c = -\frac{\sqrt{4 - x^2}}{4x} + c = -\frac{1}{4x} \sqrt{4 - x^2} + c$$

$$6^*. \int f(x; \sqrt{a^2 + x^2}) \, dx, \quad a > 0$$

Subst.:  $x = a \sinh u$

### 16.1.3 Berechnung bestimmter Integrale

Hier gibt es zwei Möglichkeiten:

1. Stammfunktion bezüglich der "alten" Variablen ermitteln und dann die Grenzen einsetzen  
oder
2. Grenzen mittransformieren.

**Beispiele:**

1.  $I = \int_{\pi/6}^{\pi/2} \sin^5 x \cos x \, dx$

$$\int \sin^5 x \cos x \, dx = \int u^5 \, du = 1/6 u^6 + c \quad \text{mit} \quad u = \sin x \quad \frac{du}{dx} = \cos x$$

1. Möglichkeit:  $I = 1/6 \sin^6 x \Big|_{\pi/6}^{\pi/2} = 21/128$

2. Möglichkeit:

untere Grenze  $x_1 = \pi/6 \rightarrow u_1 = u(\pi/6) = \sin(\pi/6) = 1/2$

obere Grenze  $x_2 = \pi/2 \rightarrow u_2 = u(\pi/2) = \sin(\pi/2) = 1$

$$I = \int_{1/2}^1 u^5 \, du = 1/6 u^6 \Big|_{1/2}^1 = 21/128$$

2.  $I = \int_0^1 \frac{\arctan x}{1+x^2} \, dx$

$$u = \arctan x, \quad \frac{du}{dx} = \frac{1}{1+x^2}$$

Grenzen:  $x_1 = 0 \rightarrow u_1 = \arctan 0 = 0, \quad x_2 = 1 \rightarrow u_2 = \arctan 1 = \pi/4$

$$I = \int_0^{\pi/4} u \, du = \frac{1}{2} u^2 \Big|_0^{\pi/4} = \pi^2/32$$

3. Man berechne den Inhalt  $A$  der von einem Kreis vom Radius  $r$  umschlossenen Fläche. O.B.d.A. wird ein Ursprungskreis betrachtet.

Aus Symmetriegründen genügt es, die sich im 1. Quadranten befindende Teilfläche zu berechnen.

$$y = \sqrt{r^2 - x^2}, \quad A = 4 \cdot \int_0^r \sqrt{r^2 - x^2} \, dx$$

$$u = \arcsin(x/r), \quad dx = r \cos u \, du \quad (\text{s. § 16.1.2, Substitution Nr. 5})$$

Grenzen:  $x_1 = 0 \rightarrow \arcsin 0 = 0, \quad x_2 = r \rightarrow \arcsin r/r = \pi/2$

$$\Rightarrow A = 4 \int_0^{\pi/2} r^2 \cos^2 u \, du = 4r^2 \left[ \frac{1}{2} u + \frac{1}{4} \sin 2u \right]_0^{\pi/2} = 4r^2 \left( \frac{\pi}{4} + 0 \right) = \pi r^2 .$$

## 16.2 Partielle Integration

Aus der Produktregel der Differentialrechnung

$$f(x) = u(x)v(x), \quad f'(x) = u'(x)v(x) + u(x)v'(x)$$

erhält man durch Integration

$$\int f'(x) \, dx = \int (u'(x)v(x) + u(x)v'(x)) \, dx$$

die Regel für die **partielle Integration**:

$$\int u(x)v'(x) dx = u(x)v(x) - \int u'(x)v(x) dx$$

Bemerkung: Nur sinnvoll, wenn sich

1. zu  $v'$  leicht eine Stammfunktion und
2. das Integral auf der rechten Seite leicht berechnen läßt.

**Beispiele:**

1.  $\int xe^x dx$  mit  $u(x) = x, v'(x) = e^x$   
 $= xe^x - \int e^x dx = xe^x - e^x + c = (x - 1)e^x + c$
2.  $\int \arcsin x dx = \int 1 \cdot \arcsin x dx$   
 $(u(x) = \arcsin x, v'(x) = 1 \Rightarrow u'(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}, v(x) = x)$   
 $= x \arcsin x - \int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} dx$   
 (Subst.  $z = 1 - x^2, \frac{dz}{dx} = -2x, x dx = -1/2 dz$ )  
 $= x \arcsin x + \frac{1}{2} \int \frac{1}{\sqrt{z}} dz = x \arcsin x + \sqrt{1-x^2} + c$

Verwendet man die Formel der partiellen Integration bei **bestimmten Integralen**, so gelten die Grenzen auch für den integralfreien Term; man kann die Grenzen bereits bei den einzelnen Teilen oder erst bei der vollständig ermittelten Stammfunktion einsetzen.

**Beispiel (Forts.):**

$$\int_0^1 xe^x dx$$

$$\int xe^x dx = xe^x - \int e^x dx = e^x(x - 1)$$

$$e^x(x - 1)|_0^1 = 1$$

oder  $\int_0^1 xe^x dx = xe^x|_0^1 - \int_0^1 e^x dx = 1$

**Rekursionsformel für**  $I_n = \int \sin^n x dx$

$$I_n = \int \sin^{n-1} x \cdot \sin x dx$$

$$u(x) = \sin^{n-1} x, \quad v'(x) = \sin x$$

$$u'(x) = (n-1) \sin^{n-2} x \cdot \cos x, \quad v(x) = -\cos x$$

$$I_n = -\cos x \cdot \sin^{n-1} x + (n-1) \int \sin^{n-2} x \cdot \underbrace{\cos^2 x}_{1-\sin^2 x} dx$$

$$= -\cos x \cdot \sin^{n-1} x + (n-1) \underbrace{\int \sin^{n-2} x dx}_{I_{n-2}} - (n-1) \underbrace{\int \sin^n x dx}_{=I_n}$$

$$nI_n = -\cos x \cdot \sin^{n-1} x + (n-1)I_{n-2}$$

$$I_n = -\frac{1}{n} \cos x \cdot \sin^{n-1} x + \frac{n-1}{n} I_{n-2}$$

**Beispiel:**

$$I_6 = \int \sin^6 x dx$$

$$I_6 = -\frac{1}{6} \cos x \cdot \sin^5 x + \frac{5}{6} I_4$$

$$I_4 = -\frac{1}{4} \cos x \cdot \sin^3 x + \frac{3}{4} I_2$$

$$I_2 = -\frac{1}{2} \cos x \cdot \sin x + \frac{1}{2} I_0$$

$$I_0 = -\int \sin^0 x dx = \int 1 dx = x + c$$

$$\Rightarrow I_6 = -\frac{1}{6} \cos x \cdot \sin^5 x - \frac{5}{24} \cos x \cdot \sin^3 x - \frac{5}{16} \cos x \cdot \sin x + \frac{5}{16} x + c$$

## 16.3 Integration gebrochenrat. Funktionen mittels Partialbruchzerlegung

Die Integration eines Polynoms  $p_n$  lässt sich auf die Integration von Potenzfunktionen zurückführen:

$$\int p_n(x) dx = a_n \int x^n dx + a_{n-1} \int x^{n-1} dx + \dots + a_0 \int 1 dx \quad .$$

Gegeben sei die unecht gebrochenrationale Funktion  $R$ . Aufgrund der Zerlegung von  $R$  in seinen ganzrationalen Anteil  $g$  und die echt gebrochenrationale Funktion  $r$  lässt sich das Integral von  $R$  schreiben als

$$\int R(x) dx = \int g(x) dx + \int r(x) dx$$

Daher können wir uns fortan auf die Integration **echt** gebrochenrationaler Funktionen beschränken.

### 16.3.1 Einführende Beispiele

#### Beispiele

$$1. f(x) = \frac{5x + 11}{x^2 + 3x - 10} = \underbrace{\frac{3}{x - 2} + \frac{2}{x + 5}}$$

“Partialbruchzerlegung” von  $f$

$$\int f(x) dx = \int \frac{5x + 11}{x^2 + 3x - 10} dx = 3 \int \frac{1}{x - 2} dx + 2 \int \frac{1}{x + 5} dx = 3 \ln|x - 2| + 2 \ln|x + 5| + c$$

Wie findet man die Partialbruchzerlegung?

$$\text{Ansatz: } \frac{5x + 11}{x^2 + 3x - 10} = \frac{A}{x - 2} + \frac{B}{x + 5}$$

$$A(x + 5) + B(x - 2) = 5x + 11 \Leftrightarrow (A + B)x + 5A - 2B = 5x + 11$$

Koeffizientenvergleich liefert:  $A + B = 5$ ,  $5A - 2B = 11 \Rightarrow A = 3$ ,  $B = 2$

$$\text{Ergebnis: } \frac{5x + 11}{x^2 + 3x - 10} = \frac{3}{x - 2} + \frac{2}{x + 5}$$

$$2. f(x) = \frac{x - 5}{x^2 - 6x + 9} = \frac{x - 5}{(x - 3)^2}$$

$$\text{Ansatz: } \frac{x - 5}{x^2 - 6x + 9} = \frac{A}{x - 3} + \frac{B}{x - 3} \text{ ist sinnlos!}$$

$$\text{Modifizierter Ansatz: } \frac{x - 5}{x^2 - 6x + 9} = \frac{A}{x - 3} + \frac{B}{(x - 3)^2}$$

$$A(x - 3) + B = x - 5 \Rightarrow A = 1, -3A + B = -5 \Rightarrow B = -2$$

$$\text{Ergebnis: } \frac{x - 5}{x^2 - 6x + 9} = \frac{1}{x - 3} - \frac{2}{(x - 3)^2}$$

$$\int \frac{x-5}{x^2-6x+9} dx = \int \frac{dx}{x-3} - 2 \int \frac{dx}{(x-3)^2} = \ln|x-3| + \frac{2}{x-3} + c$$

3.  $f(x) = \frac{1}{x^2+2x+2}$

$$\int \frac{dx}{x^2+2x+2} = \int \frac{dx}{(x+1)^2+1} = \int \frac{du}{u^2+1} = \arctan u + c = \arctan(x+1) + c$$

Subst.:  $u = x + 1$

### 16.3.2 Ansätze für die Partialbruchzerlegung

Jedes Polynom mit reellen Koeffizienten läßt sich darstellen als Produkt aus linearen und (im Reellen nicht weiter zerlegbaren) quadratischen Faktoren der Form:

- lineare Faktoren:  $(x - x_0), (x - x_0)^2, \dots$
- quadratische Faktoren:  $(x^2 + bx + c), (x^2 + bx + c)^2, \dots$

Besitzt ein Polynom die komplexen Nullstellen  $\alpha \pm j\beta$ , so ergibt das Produkt der beiden entsprechenden Linearfaktoren:

$$(x - \alpha - j\beta)(x - \alpha + j\beta) = (x - \alpha)^2 - (j\beta)^2 = x^2 \underbrace{-2\alpha}_{=b} x + \underbrace{\alpha^2 + \beta^2}_{=c} = x^2 + bx + c .$$

Jede echt gebrochenrationale Funktion läßt sich eindeutig darstellen als Summe von Partialbrüchen gemäß folgender Tabelle:

Dennerfaktor	zugehöriger Ansatz
$x - x_0$	$\frac{A}{x - x_0}$
$(x - x_0)^2$	$\frac{A_1}{x - x_0} + \frac{A_2}{(x - x_0)^2}$
...	...
$x^2 + bx + c$	$\frac{Bx + C}{x^2 + bx + c}$
$(x^2 + bx + c)^2$	$\frac{B_1x + C_1}{x^2 + bx + c} + \frac{B_2x + C_2}{(x^2 + bx + c)^2}$
...	...

**Beispiele:**

1.  $\frac{x - 7}{(x - 2)^2} = \frac{A}{x - 2} + \frac{B}{(x - 2)^2}$
2.  $\frac{3x - 5}{(x + 3)^3} = \frac{A}{x + 3} + \frac{B}{(x + 3)^2} + \frac{C}{(x + 3)^3}$
3.  $\frac{5x^2 - 7x + 1}{(x - 9)(x^2 + x + 1)} = \frac{A}{x - 9} + \frac{Bx + C}{x^2 + x + 1}$
4.  $\frac{3x^3 - 7x}{(x^2 + x + 3)^2} = \frac{B_1x + C_1}{x^2 + x + 3} + \frac{B_2x + C_2}{(x^2 + x + 3)^2}$

### 16.3.3 Ermittlung der Koeffizienten

Die Gleichung des Partialbruch-Ansatzes für eine echt gebrochenrationale Funktion ist für alle Elemente ihres Definitionsbereichs erfüllt. Aus dieser Forderung ergeben sich folgende **Methoden zur Koeffizientenbestimmung:**

1. Methode des **Koeffizientenvergleichs**

2. **Methode des Einsetzens spezieller Werte:** Man setzt so viele "einfache" Werte aus dem Definitionsbereich ein, wie der Ansatz unbestimmte Koeffizienten enthält; dies liefert ein lineares Gleichungssystem für die gesuchten Koeffizienten.
3. **Grenzwertmethode** (Einsetzen der "verbotenen Werte"): Einsetzen der Nennernullstellen.

**Beispiele:**

$$1. \frac{x+9}{x^2-2x-24} = \frac{x+9}{(x+4)(x-6)} = \frac{A}{x+4} + \frac{B}{x-6}$$

$$A(x-6) + B(x+4) = x+9$$

$$(A+B)x - 6A + 4B = x+9$$

Zur Lösung bieten sich drei Möglichkeiten an:

a) Koeffizientenvergleich:

$$A + B = 1$$

$$-6A + 4B = 9 \Rightarrow -10A = 5 \Rightarrow A = -1/2, B = 3/2$$

b) Einsetzen spezieller Werte:

$$x = 0 : -6A + 4B = 9$$

$$x = 1 : -5A + 5B = 10$$

liefert ebenfalls  $A = -1/2, B = 3/2$

c) Einsetzen der "verbotenen Werte" (Grenzwertmethode):

$$x = -4 : -10A = 5 \Rightarrow A = -1/2$$

$$x = 6 : 10B = 15 \Rightarrow B = 3/2$$

$$2. \frac{x-5}{(x-3)^2} = \frac{A}{x-3} + \frac{B}{(x-3)^2}$$

$$A(x-3) + B = x-5$$

$$x = 3 : B = -2$$

$$x = 4 : A - 2 = -1 \Rightarrow A = 1$$

$$\Rightarrow \frac{x-5}{(x-3)^2} = \frac{1}{x-3} - \frac{2}{(x-3)^2}$$

$$3. \frac{3-x}{(x+1)(x^2+x+1)} = \frac{A}{x+1} + \frac{Bx+C}{x^2+x+1}$$

$$\Rightarrow A(x^2+x+1) + (Bx+C)(x+1) = 3-x$$

$$x = -1 : A = 4$$

$$x = 0 : 4 + C = 3 \Rightarrow C = -1$$

$$x = 1 : 12 + 2B - 2 = 2 \Rightarrow B = -4$$

$$\Rightarrow \frac{3-x}{(x+1)(x^2+x+1)} = \frac{4}{x+1} - \frac{4x+1}{x^2+x+1}$$

### 16.3.4 Integration der Partialbrüche

Partialbrüche, die von reellen Nennernullstellen herrühren:

$$\int \frac{dx}{x-x_0} = \ln|x-x_0| + c$$

$$\int \frac{dx}{(x-x_0)^2} = -\frac{1}{x-x_0} + c$$

$$\int \frac{dx}{(x-x_0)^k} = -\frac{1}{k-1} \frac{1}{(x-x_0)^{k-1}} + c \quad (k \geq 2)$$

Die Integration von Partialbrüchen, die von (einfachen) komplexen Nennernullstellen herrühren, wird anhand von zwei Beispielen erklärt:

#### 1. Beispiel:

$$I_1 = \int \frac{3x-1}{x^2+2x+5} dx$$

1. Methode: Ziel:  $I_1 = \int \frac{f'}{f} dx + \text{Rest}$

$$\frac{3x-1}{x^2+2x+5} = \frac{3}{2} \cdot \frac{2x+2}{x^2+2x+5} - 4 \cdot \frac{1}{x^2+2x+5}$$

$$\int \frac{3x-1}{x^2+2x+5} dx = \frac{3}{2} \ln|x^2+2x+5| - 4 \underbrace{\int \frac{1}{x^2+2x+5} dx}_{\text{Ziel: } \int \frac{du}{u^2+1}} + c_1$$

$$x^2+2x+5 = (x+1)^2 + 2^2$$

$$\int \frac{1}{x^2+2x+5} dx = \frac{1}{4} \int \frac{dx}{\left(\frac{x+1}{2}\right)^2 + 1}$$

$$\text{Subst.: } u = \frac{x+1}{2}, \quad \frac{du}{dx} = \frac{1}{2}$$

$$\int \frac{1}{x^2+2x+5} dx = \frac{1}{4} \cdot 2 \int \frac{du}{u^2+1} = \frac{1}{2} \arctan u = \frac{1}{2} \arctan \frac{x+1}{2} + c_2$$

$$\Rightarrow \int \frac{3x-1}{x^2+2x+5} dx = \frac{3}{2} \ln|x^2+2x+5| - 2 \arctan \frac{x+1}{2} + c$$

2. Methode (Verwendung der Integrationsformeln #20, 21 mit  $a = 1, b = 2, c = 5$ ):

$$\begin{aligned}
 I_1 &= 3 \int \frac{x}{x^2 + 2x + 5} dx - \int \frac{dx}{x^2 + 2x + 5} \\
 \int \frac{x}{x^2 + 2x + 5} dx &= \frac{1}{2} \ln |x^2 + 2x + 5| - \int \frac{dx}{x^2 + 2x + 5} + c_3 \\
 \int \frac{dx}{x^2 + 2x + 5} &= \frac{1}{2} \arctan \frac{2x + 2}{4} = \frac{1}{2} \arctan \frac{x + 1}{2} + c_4 \\
 \Rightarrow I_1 &= \frac{3}{2} \ln |x^2 + 2x + 5| - 2 \arctan \frac{x + 1}{2} + c
 \end{aligned}$$

## 2. Beispiel:

$$\begin{aligned}
 I_2 &= \int \frac{4x - 1}{x^2 + x + 1} dx \\
 \frac{4x - 1}{x^2 + x + 1} &= 2 \cdot \frac{2x + 1}{x^2 + x + 1} - 3 \cdot \frac{1}{x^2 + x + 1} \\
 \int \frac{dx}{x^2 + x + 1} &= \int \frac{dx}{(x + 1/2)^2 + 3/4} = \frac{4}{3} \int \frac{dx}{(\frac{x+1/2}{\sqrt{3}/2})^2 + 1} = \\
 \frac{4\sqrt{3}}{3} \int \frac{du}{u^2 + 1} &= \frac{2}{\sqrt{3}} \arctan \frac{2x + 1}{\sqrt{3}} + c_1,
 \end{aligned}$$

wobei  $u = \frac{2x+1}{\sqrt{3}}$  mit  $\frac{du}{dx} = \frac{2}{\sqrt{3}}$  substituiert wurde.

$$I_2 = 2 \ln(x^2 + x + 1) - 2\sqrt{3} \arctan \frac{2x+1}{\sqrt{3}} + c$$

Alternativ:

$$\begin{aligned}
 I_2 &= 4 \int \frac{x}{x^2 + x + 1} dx - \int \frac{dx}{x^2 + x + 1} \\
 \int \frac{x}{x^2 + x + 1} dx &= \frac{1}{2} \ln(x^2 + x + 1) - \frac{1}{2} \int \frac{dx}{x^2 + x + 1} + c_2 \\
 \int \frac{dx}{x^2 + x + 1} &= \frac{2}{\sqrt{3}} \arctan \frac{2x + 1}{\sqrt{3}} + c_3 \\
 \Rightarrow I_2 &= 2 \ln(x^2 + x + 1) - 2\sqrt{3} \arctan \frac{2x + 1}{\sqrt{3}} + c
 \end{aligned}$$

# 17 Uneigentliche Integrale

Bislang waren Integrale der Form  $\int_a^b f(x) dx$  nur definiert, wenn folgende Bedingungen erfüllt waren:

1.  $f$  ist in  $[a, b]$  beschränkt
2. das Integrationsintervall  $[a, b]$  ist endlich.

Wir wollen uns jetzt von diesen Voraussetzungen befreien.

## 17.1 Unbeschränkte Integranden

Ist  $b$  eine Unendlichkeitsstelle von  $f$ , so definiert man

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{u \rightarrow b^-} \left\{ \int_a^u f(x) dx \right\}$$

Existiert ein endlicher Grenzwert, so heißt das Integral **konvergent**; ist der Grenzwert uneigentlich, so heißt das Integral **divergent**. Im Fall, daß  $a$  eine Unendlichkeitsstelle ist, lautet die Definition entsprechend.

### Beispiele:

1.  $I_1 = \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$  ist uneigentlich an der oberen Grenze.

$$\int_0^u \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \arcsin u \xrightarrow{u \rightarrow 1^-} \frac{\pi}{2}$$

Ergebnis:  $I_1$  ist konvergent und es gilt  $I_1 = \lim_{u \rightarrow 1^-} \arcsin u = \frac{\pi}{2}$ .

2.  $I_2 = \int_0^1 \frac{dx}{x}$  ist uneigentlich an der unteren Grenze.

$$\int_u^1 \frac{dx}{x} = \ln x \Big|_u^1 = -\ln u \xrightarrow{u \rightarrow 0^+} +\infty, \text{ somit ist } I_2 \text{ divergent.}$$

$\int_a^b f(x) dx$  sei sowohl an der unteren als auch an der oberen Grenze uneigentlich.

Derartige Integrale stellt man dar als Summe zweier Integrale, von denen das eine uneigentlich an der unteren und das andere uneigentlich an der oberen Grenze ist.

**Beispiel:**

$I_3 = \int_{-1}^1 \frac{-2x}{\sqrt{1-x^2}} dx$  Der Integrand ist ungerade; daher wird bei 0 aufgespalten.

$$\int_0^u \frac{-2x}{\sqrt{1-x^2}} dx = \int_1^{1-u^2} v^{-1/2} dv = 2\sqrt{v} \Big|_1^{1-u^2} = 2(\sqrt{1-u^2} - 1) \xrightarrow{u \rightarrow 1^-} -2$$

Subst.:  $v = 1 - x^2$ ,  $\frac{dv}{dx} = -2x$

Entsprechend gilt:  $\int_{-1}^0 \frac{-2x}{\sqrt{1-x^2}} dx = 2$

Damit ist  $I_3$  konvergent und es gilt  $I_3 = -2 + 2 = 0$ .

Ist  $x_0 \in (a, b)$  eine Unendlichkeitsstelle von  $f$ , so definiert man  $\int_a^b f(x) dx :=$

$$\int_a^{x_0} f(x) dx + \int_{x_0}^b f(x) dx, \text{ falls die beiden uneigentlichen Integrale existieren.}$$

**Beispiel:**

$$I_4 = \int_{-1}^1 \frac{1}{x^2} dx = -\frac{1}{x} \Big|_{-1}^1 = -2 \quad \text{FALSCH!}$$

Der Integrand besitzt auf  $[-1, 1]$  keine Stammfunktion. Die Unendlichkeitsstelle  $x_0$  liegt im Inneren des Integrationsintervalles!

$$\int_u^1 \frac{1}{x^2} dx = -\frac{1}{x} \Big|_u^1 = -1 + \frac{1}{u} \xrightarrow{u \rightarrow 0} \infty \Rightarrow I_4 \text{ ist divergent.}$$

## 17.2 Unbeschränkte Integrationsintervalle

Ist das Integrationsintervall  $[a, \infty)$  oder  $(-\infty, b]$ , so definiert man

$$\int_a^\infty f(x) dx = \lim_{b \rightarrow \infty} \left\{ \int_a^b f(x) dx \right\}; \quad \int_{-\infty}^b f(x) dx = \lim_{a \rightarrow -\infty} \left\{ \int_a^b f(x) dx \right\} .$$

Sind die Grenzwerte endlich, so heißen die uneigentlichen Integrale **konvergent**, andernfalls heißen sie **divergent**.

**Beispiele:**

Die Fläche  $A$  zwischen der Kurve der Funktion  $y = \frac{1}{1+x^2}$  und der nichtnegativen  $x$ -Achse ist gesucht.  $A$  ist gegeben durch

$$I_5 = \int_0^{\infty} \frac{dx}{1+x^2} .$$

$$\int_0^b \frac{dx}{1+x^2} = \arctan x \Big|_0^b = \arctan b \xrightarrow{b \rightarrow \infty} \pi/2$$

Damit ist  $I_5$  konvergent und es gilt  $A = I_5 = \pi/2$ .

$$I_6 = \int_1^{\infty} \frac{1}{x^2} dx$$

$$\int_1^b \frac{1}{x^2} dx = -\frac{1}{x} \Big|_1^b = -\frac{1}{b} + 1 \xrightarrow{b \rightarrow \infty} 1 \Rightarrow I_6 = 1$$

**Definition:**

Ist  $a \in \mathbb{R}$  und existieren die beiden Grenzwerte  $I_1 = \lim_{t_1 \rightarrow -\infty} \int_{t_1}^a f(x) dx$  und

$I_2 = \lim_{t_2 \rightarrow \infty} \int_a^{t_2} f(x) dx$ , so nennt man  $I = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$  **konvergent** und es gilt  $I = I_1 + I_2$ , andernfalls heißt  $I$  **divergent**.

**Bemerkungen:**

1. Die Definition ist unabhängig von  $a$ .
2. Die beiden Grenzwerte  $I_1$  und  $I_2$  müssen **unabhängig voneinander** existieren!

**Beispiel:**

$$I_7 = \int_{-\infty}^{\infty} x \, dx$$
$$\lim_{t_2 \rightarrow \infty} \int_0^{t_2} x \, dx = \lim_{t_2 \rightarrow \infty} \frac{1}{2} x^2 \Big|_0^{t_2} = \lim_{t_2 \rightarrow \infty} \frac{t_2^2}{2} = \infty \quad \text{Damit ist } I_7 \text{ divergent.}$$

**Achtung!**

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \left[ \int_{-t}^0 x \, dx + \int_0^t x \, dx \right] = \lim_{t \rightarrow \infty} \left[ \frac{x^2}{2} \Big|_{-t}^0 + \frac{x^2}{2} \Big|_0^t \right] = \lim_{t \rightarrow \infty} \left[ \frac{-(-t)^2}{2} + \frac{t^2}{2} \right] = \lim_{t \rightarrow \infty} 0 = 0$$

ist falsch, denn die Grenzwerte müssen unabhängig voneinander existieren!

# 18 Anwendungen der Integralrechnung

## 18.1 Flächenberechnung

### 18.1.1 Fläche zwischen einer Kurve und der $x$ -Achse

Gesucht ist die Fläche  $A$  zwischen der Kurve der Funktion  $y = f(x)$ , und der  $x$ -Achse und den Geraden  $x = a$  und  $x = b$ .

Bei der Flächenberechnung gibt es zwei Fälle zu beachten:

1.  $f(x) \geq 0 \quad \forall x \in [a, b] : I \geq 0, A = I$
2.  $f(x) \leq 0 \quad \forall x \in [a, b] : I \leq 0, A = |I| = -I.$

**Beispiel:**

$$f(x) = \tan x, a = -1, b = 0$$

$$A = \left| \int_{-1}^0 \tan x \, dx \right| = \left| -\ln |\cos x| \Big|_{-1}^0 \right| = \left| \ln |\cos(-1)| \right| \approx |\ln 0.54| \approx 0.62$$

Wechselt  $f$  in  $[a, b]$  das Vorzeichen, so liefert  $\int_a^b f(x) \, dx$  die Differenz der ober- und unterhalb der  $x$ -Achse liegenden Fläche. Zur Flächenberechnung müssen also die Nullstellen von  $f$  bestimmt, das Integrationsintervall an diesen Nullstellen aufgespalten und die Beträge der Teilintegrale aufsummiert werden.

**Beispiel:**

Gesucht ist die Fläche  $A$  zwischen der Kurve der Funktion  $y = \sin x \cos x$  und der  $x$ -Achse in  $[0, 2\pi]$ .

Nullstellen von  $y = \sin x \cos x$ :  $0, \pi/2, \pi, 3/2\pi, 2\pi$

$$\begin{aligned}
 A &= \int_0^{\pi/2} \dots - \int_{\pi/2}^{\pi} \dots + \int_{\pi}^{3/2\pi} \dots - \int_{3/2\pi}^{2\pi} \dots \\
 &\int \sin x \cos x \, dx = \frac{\sin^2 x}{2} + c \\
 A &= \frac{1}{2} \left[ \sin^2 x \Big|_0^{\pi/2} - \sin^2 x \Big|_{\pi/2}^{\pi} + \sin^2 x \Big|_{\pi}^{3/2\pi} - \sin^2 x \Big|_{3/2\pi}^{2\pi} \right] \\
 &= \frac{1}{2} \cdot (1 - (-1) + (-1)^2 - (-(-1)^2)) = 2
 \end{aligned}$$

### 18.1.2 Fläche zwischen zwei Kurven

**Satz:**

Ist  $f_2(x) \geq f_1(x) \forall x \in [a, b]$ , so ergibt sich die Fläche zwischen den Kurven  $y = f_2(x)$ ,  $y = f_1(x)$ ,  $x = a$ ,  $x = b$  als

$$A = \int_a^b [f_2(x) - f_1(x)] \, dx .$$

Begründung (vgl. Folienvorlage):  $\Delta A_k = [f_2(x_k) - f_1(x_k)] \cdot \Delta x$

$$\sum_{k=1}^n \Delta A_k = \sum_{k=1}^n [f_2(x_k) - f_1(x_k)] \cdot \Delta x$$

Der Grenzübergang  $n \rightarrow \infty$ , d.h.  $\Delta x \rightarrow 0$ , liefert

$$A = \int_a^b [f_2(x) - f_1(x)] \, dx .$$

**Beispiel:**

Fläche  $A$  zwischen der Sinus- und der Cosinuskurve zwischen zwei aufeinanderfolgenden Schnittpunkten.

Kurvenschnittpunkte sind  $(\pi/4 + 2k\pi, 1/2\sqrt{2})$ ,  $(5/4\pi + 2k\pi, -1/2\sqrt{2})$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ .

Wir beschränken uns auf das Intervall  $[\pi/4, 5/4\pi]$ .

$$A = \int_{\pi/4}^{5/4\pi} (\sin x - \cos x) \, dx = (-\cos x - \sin x) \Big|_{\pi/4}^{5/4\pi} = 4 \cdot 1/2 \cdot \sqrt{2} = 2\sqrt{2}$$

## 18.2 Bogenlänge ebener Kurven (\*)

Gegeben sei eine stetig differenzierbare Funktion  $f$ .

Gesucht ist die Länge  $s_{AB}$  der Kurve  $y = f(x)$  zwischen den Kurvenpunkten  $A = (a, f(a))$  und  $B = (b, f(b))$ .

Dazu zerlegt man  $[a, b]$  in  $n$  Teilintervalle der Breite  $\Delta x$  und nähert auf jedem Teilintervall die Kurve an durch die Sekante durch die Kurvenpunkte an den entsprechenden Randpunkten und damit den gesamten Kurvenbogen durch einen Streckenzug (Polygonzug).

Auf dem  $k$ -ten Teilintervall gilt dann (vgl. Folienvorlage):

$$\Delta y_k = y_k - y_{k-1} = f(x_k) - f(x_{k-1})$$

$$\Delta s_k = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y_k)^2} = \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y_k}{\Delta x}\right)^2} \cdot \Delta x$$

$$s_{AB} \approx \sum_{k=1}^n \Delta s_k = \sum_{k=1}^n \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y_k}{\Delta x}\right)^2} \cdot \Delta x$$

Der Grenzübergang  $n \rightarrow \infty$  liefert wegen  $\frac{\Delta y}{\Delta x} \rightarrow y'$  für  $\Delta x \rightarrow 0$

$$s_{AB} = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx .$$

### Beispiel:

Der Kreisumfang  $U_K$  soll berechnet werden

Wegen der Symmetrie genügt es, die Länge des oberen rechten Viertelkreises zu bestimmen.

$$y = f(x) = \sqrt{r^2 - x^2}, \quad y' = -\frac{x}{\sqrt{r^2 - x^2}}$$

$$U_K = 4 \cdot \int_0^r \sqrt{1 + \frac{x^2}{r^2 - x^2}} dx = 4r \int_0^r \frac{dx}{\sqrt{r^2 - x^2}} = 4r \arcsin \frac{x}{r} \Big|_0^r = 4r \frac{\pi}{2} = 2\pi r .$$

## 18.3 Krümmung ebener Kurven (\*)

Bewegen wir uns auf einer Kurve  $y = f(x)$  (im Sinne wachsender  $x$ -Werte) um eine beliebig kleine Bogenlänge  $\Delta s$ , so ändert sich der Richtungswinkel der Kurventangente um  $\Delta \alpha$ . Je größer diese Änderung ist, umso größer ist auch die Krümmung der Kurve.

Der Differenzenquotient  $\frac{\Delta \alpha}{\Delta s}$  ist also ein Maß für die mittlere Krümmung der Kurve. Durch

den Grenzübergang  $\Delta s \rightarrow 0$  erhält man die lokale Krümmung.  
Es sei  $f$  zweimal differenzierbar.

**Definition:**

$k = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta \alpha}{\Delta s} = \frac{d\alpha}{ds}$  heißt **Krümmung** der Kurve.

Es gilt:  $\tan \alpha = y' \Rightarrow \alpha = \arctan y'$

$$\frac{d\alpha}{dx} = \frac{1}{1 + (y')^2} y'', \quad \frac{ds}{dx} = \sqrt{1 + (y')^2}$$

$$k = \frac{d\alpha}{ds} = \frac{d\alpha}{dx} \cdot \frac{dx}{ds} = \frac{y''}{1 + (y')^2} \cdot \frac{ds}{dx} = \frac{y''}{1 + (y')^2} \cdot \frac{1}{\sqrt{1 + (y')^2}} = \frac{y''}{(1 + (y')^2)^{3/2}}$$

Damit erhalten wir für die Krümmung  $k$

$$k = \frac{y''}{(1 + (y')^2)^{3/2}}$$

**Beispiel:**

Krümmung eines oberen Halbkreises vom Radius  $r$

$$y = \sqrt{r^2 - x^2}, \quad y' = -\frac{x}{\sqrt{r^2 - x^2}}$$

$$y'' = -\frac{\sqrt{r^2 - x^2} + \frac{x^2}{\sqrt{r^2 - x^2}}}{r^2 - x^2} = -\frac{r^2}{(r^2 - x^2)^{3/2}}$$

$$k = -\frac{\frac{r^2}{(r^2 - x^2)^{3/2}}}{\left(1 + \frac{x^2}{r^2 - x^2}\right)^{3/2}} = -\frac{r^2}{r^3} = -\frac{1}{r}$$